

Федеральное государственное автономное
образовательное учреждение
высшего образования
«СИБИРСКИЙ ФЕДЕРАЛЬНЫЙ УНИВЕРСИТЕТ»
Политехнический институт
кафедра «Транспорта»

УТВЕРЖДАЮ
Заведующий кафедрой
_____ Е.С. Воеводин
«____» _____ 2021 г.

БАКАЛАВРСКАЯ РАБОТА

23.03.01 – Технология транспортных процессов

Совершенствование перевозок грузов на примере ООО «Автоспецстрой»

Пояснительная записка

Руководитель канд. техн. наук, доцент Е.В. Фомин

Выпускник Т.А. Берест

Красноярск 2021

Федеральное государственное автономное
образовательное учреждение
высшего образования
«СИБИРСКИЙ ФЕДЕРАЛЬНЫЙ УНИВЕРСИТЕТ»
Политехнический институт
кафедра «Транспорта»

УТВЕРЖДАЮ
Заведующий кафедрой
_____ Е.С. Воеводин
«___» _____ 2021 г.

**ЗАДАНИЕ
НА ВЫПУСКНУЮ КВАЛИФИКАЦИОННУЮ РАБОТУ
в форме БАКАЛАВРСКОЙ РАБОТЫ**

Студенту Берест Татьяне Андреевне

Группа ФТ17-04Б Направление (специальность) 23.03.01

Технология транспортных процессов

Тема выпускной квалификационной работы: «Совершенствование перевозок грузов на примере ООО «Автоспецстрой»

Утверждена приказом по университету № 369/с от 18.01.2021 г.

Руководитель ВКР: Е.В. Фомин – канд. техн. наук, доцент Кафедры «Транспорт» ПИ СФУ

Исходные данные для ВКР: данные деятельности предприятия ООО «Автоспецстрой»

Перечень разделов ВКР:

Технико-экономическое обоснование. Анализ производственно-технической базы ООО «Автоспецстрой», парка подвижного состава, существующей системы перевозки грузов, грузовых потоков.

Технологическая часть. Анализ методов маршрутизации. Выбор метода маршрутизации. Построение оптимальных маршрутов. Расчет программы перевозок. Анализ систем расчетов маршрутов.

Перечь графического материала

Презентационный материал

Руководитель ВКР

Е.В. Фомин

Задание принял к исполнению

Т.А. Берест

«___» ____ 2021 г.

РЕФЕРАТ

Выпускная квалификационная работа по теме «Совершенствование перевозок грузов на примере ООО «Автоспецстрой» содержит 103 страницы текстового документа, 21 формулу, 49 рисунков, 15 таблиц, 4 приложения, 17 использованных источников, 11 листов графического материала.

ПРОЦЕСС ПЕРЕВОЗКИ ГРУЗОВ, ПОДВИЖНОЙ СОСТАВ, ГРУЗОВЫЕ ПОТОКИ, МАРШРУТИЗАЦИЯ ПЕРЕВОЗОК, МОДЕЛИРОВАНИЕ ТРАНСПОРТНОЙ СЕТИ.

В разделе «Технико-экономическое обоснование» приведена характеристика предприятия, его производственно-техническая база, произведен анализ парка подвижного состава, рассмотрен объем перевозок грузов, характеристика грузопотоков и проанализирована существующая система перевозки грузов.

В технологической части выпускной квалификационной работы проведен обзор и анализ методов маршрутизации, выбран метод маршрутизации, смоделирована транспортная сеть города Красноярска, произведен расчет кратчайших расстояний, рассчитаны оптимальные маршруты, произведен расчет программы перевозок, а также произведен обзор и анализ систем расчетов маршрутов.

СОДЕРЖАНИЕ

Введение.....	6
1 Технико-экономическое обоснование	7
1.1 Краткая характеристика предприятия.....	7
1.2 Характеристика производственно-технической базы предприятия	8
1.3 Анализ парка подвижного состава.....	9
1.4 Анализ существующей системы перевозки грузов	13
1.4.1 Описание поставщиков.....	16
1.4.2 Описание потребителей.....	18
1.4.3 Анализ грузопотоков	19
1.5 Вывод по технико-экономическому обоснованию.....	27
2 Технологическая часть	28
2.1 Обзор и анализ методов маршрутизации.....	28
2.2 Описание выбранного метода маршрутизации.....	33
2.2.1 Моделирование транспортной сети	38
2.2.2 Расчет кратчайших расстояний	39
2.3 Построение оптимальных маршрутов	43
2.4 Расчет программы перевозок	66
2.5 Обзор и анализ систем расчетов маршрутов.....	73
Заключение	78
Список сокращений	79
Список использованных источников	80
Приложение А–Г	82-103

ВВЕДЕНИЕ

Объектом выпускной квалификационной работы является предприятие ООО «Автоспецстрой».

ООО «Автоспецстрой» существует 11 лет, и за это время компания успела зарекомендовать себя, как ответственным и исполнительным партнером на рынке грузоперевозок. Основным видом деятельности предприятия является перевозка грузов специализированными автотранспортными средствами. Также компания предоставляет в аренду различную спецтехнику от известных мировых производителей, организовывает вскрышные и иные работы.

Целью бакалаврской работы является совершенствование перевозок грузов ООО «Автоспецстрой» на примере инертных материалов. В данной работе будет рассмотрена перевозка щебня и песка специализированными транспортными средствами.

Задачи выпускной квалификационной работы: сбор и изучение информации, которая характеризует общее состояние предприятия; совершенствование действующей технологии перевозок грузов; создание оптимальных маршрутов движения транспортных средств.

Актуальность данной работы заключается в том, что перевозка инертных материалов на неспециализированных транспортных средствах может создать неблагоприятные условия для безопасного движения других участников дорожного движения, путем потери груза при перевозки инертных материалов. Поэтому очень важно правильно подбирать подвижной состав, а также учитывать основные физико-химические свойства груза.

1 Технико-экономическое обоснование

1.1 Краткая характеристика предприятия

Полное фирменное наименование предприятия: общество с ограниченной ответственностью «АВТОСПЕЦСТРОЙ».

Сокращенное фирменное наименование предприятия: ООО «АВТОСПЕЦСТРОЙ».

Контактная информация предприятия представлена в таблице 1.1.

Таблица 1.1 – Контактная информация предприятия

Юридический адрес	660111, Российская Федерация, Красноярский край, г. Красноярск, ул. Башиловская, 18, офис 204
Адрес электронной почты (e-mail)	e-mail:2906484@mail.ru
Контактный телефон	(391) 206-79-64, 206-79-65

Руководителем является директор Ахмедханов Латиф Ахмедханович.

Форма собственности: коммерческая организация.

Целями деятельности ООО «Автоспецстрой» являются расширение рынка товаров и услуг, извлечение прибыли.

Основным видом деятельности предприятия является перевозка грузов специализированными автотранспортными средствами.

Дополнительными видами деятельности являются:

1) деятельность по обезвреживанию и размещению отходов I – IV классов опасности;

2) строительство жилых и нежилых зданий;

3) разборка и снос зданий, расчистка строительных участков;

4) производство земляных работ;

5) производство электромонтажных работ;

6) производство санитарно-технических работ, монтаж отопительных систем и систем кондиционирования воздуха;

- 7) производство прочих строительно-монтажных работ;
- 8) производство штукатурных работ;
- 9) производство столярных и плотничных работ;
- 10) работы по устройству покрытий полов и облицовке стен;
- 11) производство малярных и стекольных работ;
- 12) производство прочих отделочных и завершающих работ;
- 13) производство кровельных работ;
- 14) производство гидроизоляционных работ;
- 15) производство других строительных специализированных работ;
- 16) оптовая торговля лесоматериалами, строительными материалами и санитарно-техническим оборудованием;
- 17) оптовая торговля неспециализированная;
- 18) деятельность вспомогательная прочая, связанная с перевозками.

Компания «Автоспецстрой» предлагает следующие виды работ:

- 1) выемка грунта;
- 2) экскавация и вывоз вскрыши с карьеров;
- 3) дробление материала;
- 4) аренда спецтехники;
- 5) поставка инертных материалов;
- 6) перевозка грузов по России и Красноярскому краю.

Также ООО «Автоспецстрой» осуществляет продажу и доставку инертных материалов с карьера «Чернореченский» Козульского района, Красноярского края: щебень гранитный фракции 0-10, 10-20, 25-60, 5-20, 20-40, 40-70, 70-120; песок строительный; песчано-гравийная смесь; песок речной (мытый).

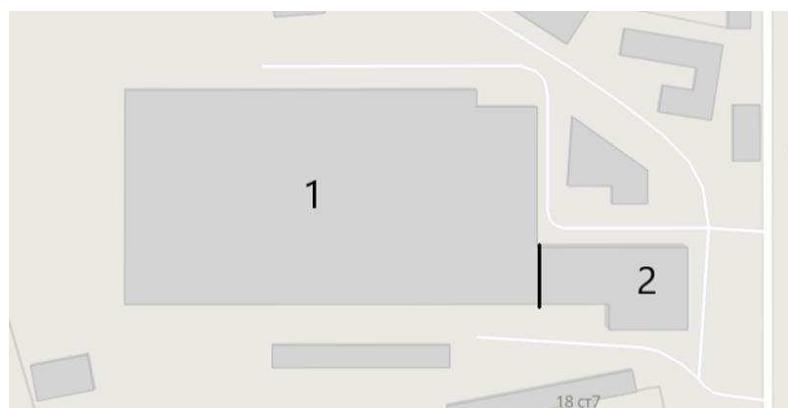
1.2 Характеристика производственно-технической базы предприятия

ООО «Автоспецстрой» имеет во временном владении и пользовании недвижимое имущество, а именно:

1) помещения площадью 2 304 м², расположенное по адресу: 660111, Красноярский край, г. Красноярск, ул. Башиловская, 18, в качестве производственного помещения;

2) помещения площадью 216 м², расположенное по адресу: 660111, Красноярский край, г. Красноярск, ул. Башиловская, 18, офис 204, в качестве офисных помещений.

На рисунке 1.1 представлена схема арендуемых помещений ООО «Автоспецстрой».



1 – производственное помещение; 2 – административное помещение

Рисунок 1.1 – Схема, арендуемых помещений

Производственное помещение используется в качестве стояночного бокса для парка подвижного состава предприятия. Техническое оснащение и ремонт подвижного состава осуществляется с помощью сторонних предприятий.

Административное помещение используется в качестве офиса организации.

1.3 Анализ парка подвижного состава

Подвижным составом автомобильного транспорта называют автомобили, автомобильные поезда, прицепы и полуприцепы. Подвижной состав служит для выполнения транспортных и нетранспортных работ: перевозки грузов,

пассажиров и специального оборудования для производства различных операций [2].

Парк подвижного состава ООО «Автоспецстрой» обширен и многообразен. В ведение предприятия имеются автомобили-самосвалы, седельные тягачи, бортовые грузовые автомобили, бульдозеры и экскаваторы, а также автокран и автогрейдер.

Так как в работе рассматривается процесс доставки груза навалом, рассмотрим и проанализируем только тот подвижной состав, который участвует в доставке. Автомобили-самосвалы относятся к специализированным грузовым автомобилям.

Специализированные грузовые автомобили служат для перевозки грузов только определенных видов. Они имеют приспособленные для таких перевозок кузова и оборудуются специальными устройствами и приспособлениями для погрузки и разгрузки [2].

Список и краткая характеристика транспорта для перевозки груза навалом представлена в таблице А1 приложения А.

Проанализировав таблицу А1, можно сделать вывод о том, что подвижной состав предприятия представлен автомобилями-самосвалами иностранного производства с грузоподъемностью 28 и 24 т. Максимальный срок эксплуатации достигает 10 лет. 3 единицы автомобиля-самосвала не исправны.

Структура парка подвижного состава по маркам и модели представлена в таблице 1.2, а удельный вес в виде диаграммы на рисунке 1.2.

Таблица 1.2 – Структура парка подвижного состава по маркам и модели

Марка, модель	Количество единиц	Удельный вес, %
MAN TGS	19	43,2
MAN M4MK	10	22,7
MAN 9596-09-50	1	2,3
SCANIA P400	14	31,8
Итого	44	100

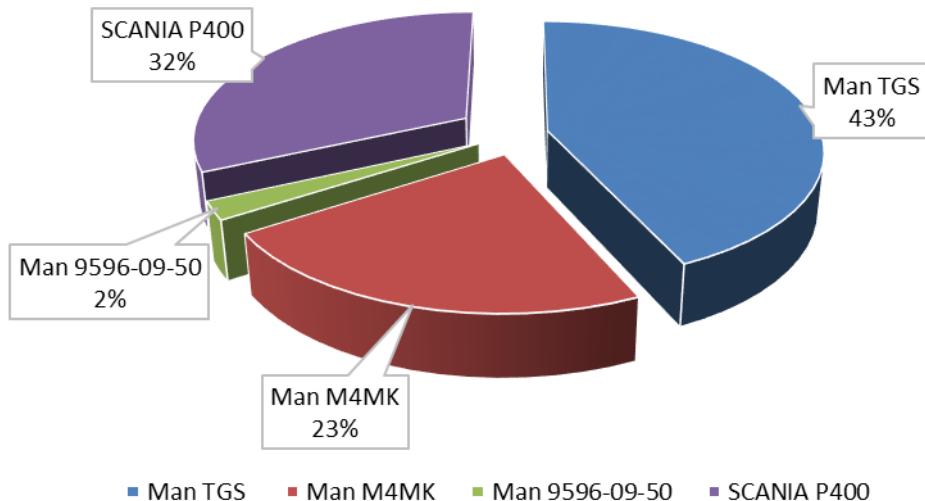


Рисунок 1.2 – Структура парка подвижного состава по маркам и модели

Проанализировав структуру парка подвижного состава по маркам и модели из таблицы 1.2 и рисунка 1.2, можно сказать, что наибольший удельный вес 43% имеет марка MAN модели TGS. Меньше всего на балансе у предприятия находится MAN 9596-09-50, удельный вес корой составил 2%.

Анализ парка по сроку эксплуатации представлен в таблице 1.3.

Таблица 1.3 – Анализ парка по сроку эксплуатации

Срок эксплуатации	Количество единиц	Удельный вес, %
До 4 лет	13	29,5
До 8 лет	28	63,6
Свыше 8 лет	3	6,8
Итого	44	100

Из таблицы 1.3 можно сделать вывод о том, что 3 единицы подвижного состава из 44 имеющихся эксплуатируются более 8 лет. 13 единиц подвижного состава эксплуатируются до 4 лет, из них в 2017 году были обновлены 4 единицы, в 2018 – 6 единиц, в 2019 – 2 единицы и в 2020 – 1 единица подвижного состава.

На рисунке 1.3 представлено процентное соотношение подвижного состава по сроку эксплуатации.

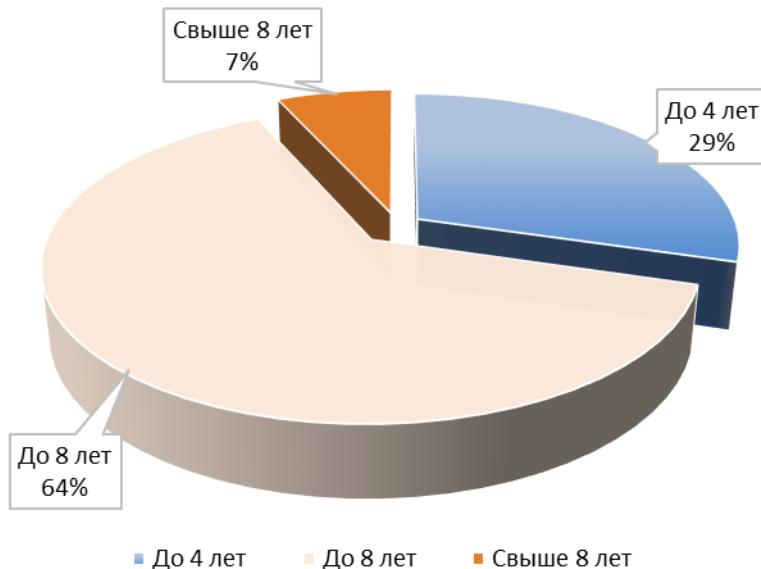


Рисунок 1.3 – Структура парка подвижного состава по сроку эксплуатации

Из рисунка 1.3 видно, что всего 7% парка подвижного состава эксплуатируется более 8 лет, 64% – от 4 до 8 лет, и 29% до 4 лет включительно.

Анализ парка подвижного состава по пробегу представлен в таблице 1.4.

Таблица 1.4 – Анализ парка подвижного состава по пробегу

Общий пробег, тыс. км	Количество единиц	Удельный вес, %
До 150	7	15,9
150 – 350	32	56,8
Свыше 350	5	27,3
Итого	44	100

Из таблицы 1.4 можно сделать вывод о том, что 39 автомобилей имеют пробег меньше нормативного – 350 тыс. км, и 5 автомобилей имеют пробег выше нормативного значения для грузовых автомобилей.

На рисунке 1.4 представлено процентное соотношение подвижного состава по общему пробегу.

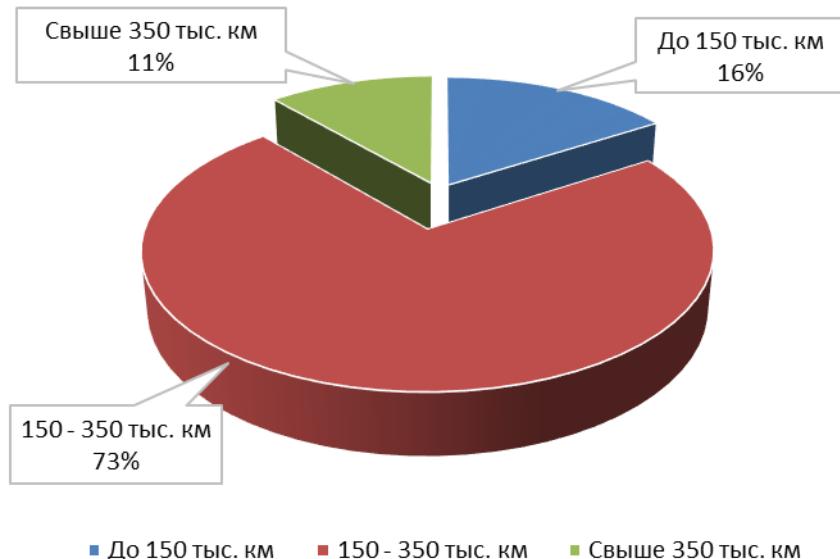


Рисунок 1.4 – Структура парка подвижного состава по пробегу

Из рисунка 1.4 видно, что 11% парка подвижного состава требует замены, так как пробег автомобилей превышает нормативного значения и дальнейшее его эксплуатация будет экономически не выгодна для предприятия.

Подводя итог вышесказанному, можно сделать вывод о том, что подвижной состав предприятия представлен автомобилями-самосвалами иностранного производства, большая часть парка имеет грузоподъемность равную 28 т., в большей степени подвижной состав имеет срок эксплуатации менее 8 лет, коэффициент технической готовности составляет порядка 0,8, из этого следует, что подвижной состав находится в пределах амортизационного периода и в глобальной замене не нуждается.

1.4 Анализ существующей системы перевозки грузов

Предприятие ООО «Автоспецстрой» осуществляет перевозку инертных материалов специализированными транспортными средствами. Весь процесс перевозки можно разделить на этапы.

Первый этап включает в себя подачу заявки на поставку того или иного материала, посредством заключения спецификаций. Спецификация составляется

в письменном виде и прилагается приложением к основному договору. Спецификация включает в себя полное представление информации о перечне материалов, единице их измерения, количестве, виде, назначении, а также прочих характеристиках и особенностях. Заявки могут подаваться лично, по электронной почте и в телефонном режиме. Во время заключения договора также обсуждается момент предоставление транспортных средств. В конечном итоге заключается договор.

На втором этапе производится передача информации о заявке на поставку в транспортно-логистический отдел. Этот отдел занимается организацией и контролем осуществления перевозки грузов. Также в их обязанности входит оформление сопроводительной документации. Здесь же контролируется подача подвижного состава заказчику, непосредственно этим занимается диспетчерская служба. Решением о подаче подвижного состава согласно заключенному договору занимается старший диспетчер.

На третьем этапе осуществляется выполнение договора. Подвижной состав сначала отправляется до карьера, где производится погрузка инертного материала в кузов самосвала.

Операции погрузки могут осуществляться различными погрузочными машинами. В качестве погрузочного оборудования на карьерах применяют машины цикличного действия: одноковшовые экскаваторы, а также непрерывного действия: многоковшевые цепные экскаваторы.

Многоковшовые экскаваторы применяются для рытья траншей, каналов, добычи глины и других, нерудных строительных материалов в карьерах. По назначению они делятся: карьерные; погрузочные; траншейные (канавокопатели); плавучие землечерпалки. Многоковшовые экскаваторы по конструкции делятся на роторные и цепные. Рабочий орган экскаваторов первой группы представляет собой вращающееся относительно своей горизонтальной оси рабочее колесо (ротор), на котором укреплены ковши. Ковши многоковшовых цепных экскаваторов закрепляются на цепях, образующих криволинейный замкнутый контур.

К машинам цикличного действия относятся одноковшовые универсальные экскаваторы, которые производят все операции по разработке, транспортированию и погрузке грунта последовательно в определенном порядке, многократно повторяя цикл работы.

Экскаваторы непрерывного действия разрабатывают и одновременно транспортируют грунт в отвал или грузят в транспортное средство. Рабочий цикл машины цикличного действия состоит из операций захвата материала, его перемещения, выгрузки и возврата рабочего органа или машины в целом на исходную позицию следующего рабочего цикла [3].

После погрузки подвижной состав отправляется до пункта назначения, где производится разгрузка. Выгрузка материала осуществляется автомобилем-самосвалом, посредством подъема кузова с помощью разгрузочных механизмов (подъемников).

Далее подвижной состав возвращается на карьер и процесс повторяется.

На рисунке 1.5 представлена схема доставки груза потребителю.



Рисунок 1.5 – Схема доставки груза потребителю

ООО «Автоспецстрой» расположено в г. Красноярск по адресу ул. Башиловская, 18 (рисунок 1.6).

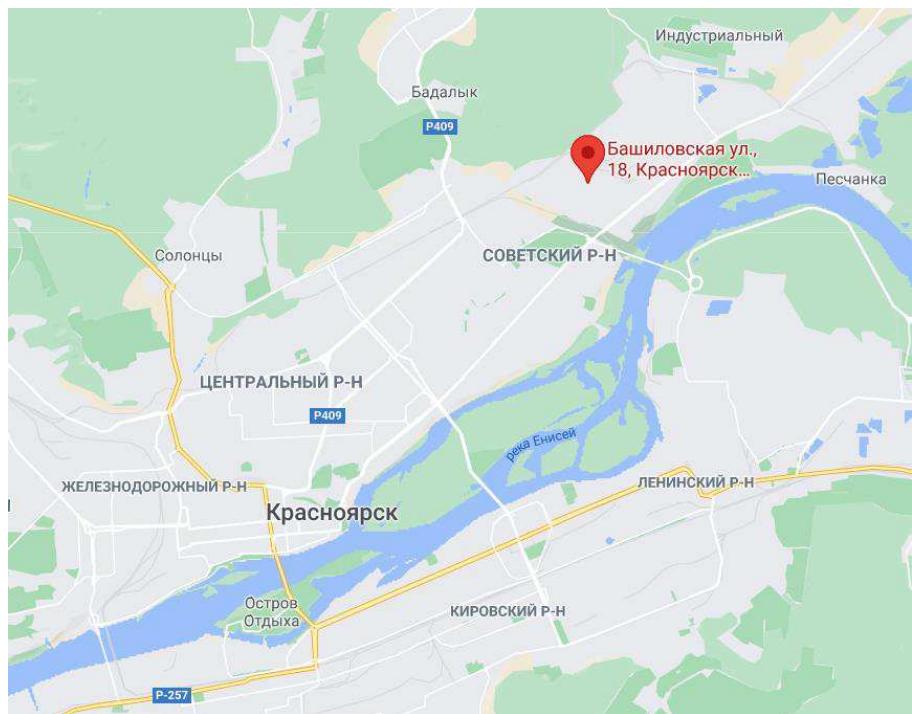


Рисунок 1.6 – Месторасположения предприятия ООО «Автоспецстрой»

1.4.1 Описание поставщиков

Предприятие ООО «Автоспецстрой» для осуществления доставки инертных материалов сотрудничает с карьерами. Рассмотрим основные карьеры, которые представлены в таблице 1.5.

Таблица 1.5 – Характеристика карьеров [4]

Наименование карьера	Наименование инертного материала
Песчанка	Щебень размером фракции 5-20 Песок: природный мелкий, средний; мытый мелкий, средний
Березовка	Щебень – размеры фракций: 5-10, 5-20, 10-20 мм Песок: природный средний; мытый мелкий, средний
Терентьево	Щебень – размеры фракций: 5-20, 20-40 мм Природный песок, растворный песок, песок для бетона
Карьер ХМЗ	Щебень – размеры фракций: 0-25, 40-70 мм
Придорожный	Песок желтый, песок для бетона, кладочный песок

Месторасположение карьеров на карте представлено на рисунке 1.7.



Рисунок 1.7 – Месторасположение карьеров на карте

Основные материалы, которые чаще всего поставляет данная организация – это щебень и песок.

Щебень – это неорганический зернистый сыпучий материал с зернами крупностью свыше 5 мм, получаемый дроблением горных пород, гравия и валунов, попутно добываемых вскрышных и вмещающих пород или некондиционных отходов горных предприятий по переработке руд (черных, цветных и редких металлов металлургической промышленности) и неметаллических ископаемых других отраслей промышленности и последующим рассевом продуктов дробления [5].

Песок – природный неорганический сыпучий материал с крупностью зерен до 5 мм, образовавшийся в результате естественного разрушения скальных горных пород и получаемый при разработке валунно-гравийно-песчаных, гравийно-песчаных и песчаных месторождений [6].

1.4.2 Описание потребителей

Потребителями предприятия ООО «Автоспецстрой» являются компании, занимающиеся строительным бизнесом. Строительную площадку невозможно представить без использования инертных материалов.

Инертными материалами называются каменные материалы природного происхождения, к ним относят, прежде всего, песок, гранитный щебень и гравий, то есть нерудные ископаемые, которые используются при строительстве дорог и планировке территорий. Также они служат сырьем для изготовления бетона, строительных растворов и сухих смесей [7].

Рассмотрим основных потребителей, которые представлены в таблице 1.6.

Таблица 1.6 – Клиенты ООО «Автоспецстрой»

Название организации	Город нахождения	Наименование груза	Объем перевозок, т
ООО «Инвест плюс»	Красноярск, ул. Пограничников в районе ТЭЦ-3	Песок	600
ООО «АРС-ГРУПП»	Красноярск, ул. Гросовцев	Щебень	900
		Песок	400
ООО Специализированный застройщик «М-3 ГРУПП»	Красноярск, ул. Ключевская	Щебень	500
		Песок	350
ООО «Эко-пром»	Красноярск, ул. 60 лет образования СССР	Песок	750
		Щебень	500
ООО «Модуль»	Красноярск, ул. Гайдашовка	Щебень	300
ООО «ДоброДом-регион»	Березовка, ул. Пархоменко	Песок	1000
ООО Специализированный застройщик «Строй центр»	Сосновоборск, пр. Мира	Песок	950
ООО «Монтаж-Строй»	Красноярск, ул. Говорова	Песок	400
ООО Специализированный застройщик «Проект живем»	Емельяновский район, п. Солонцы, «Новалэнд»	Песок	1000
		Щебень	650
ООО «КрасИнженерПроект»	Красноярск, ул. Матросова	Щебень	350

Из таблицы 1.6 видно, что большая часть потребителей находится в черте города Красноярск. Также есть клиенты из города Сосновоборск и Березовка.

Месторасположение клиентов на карте представлено на рисунке 1.8.

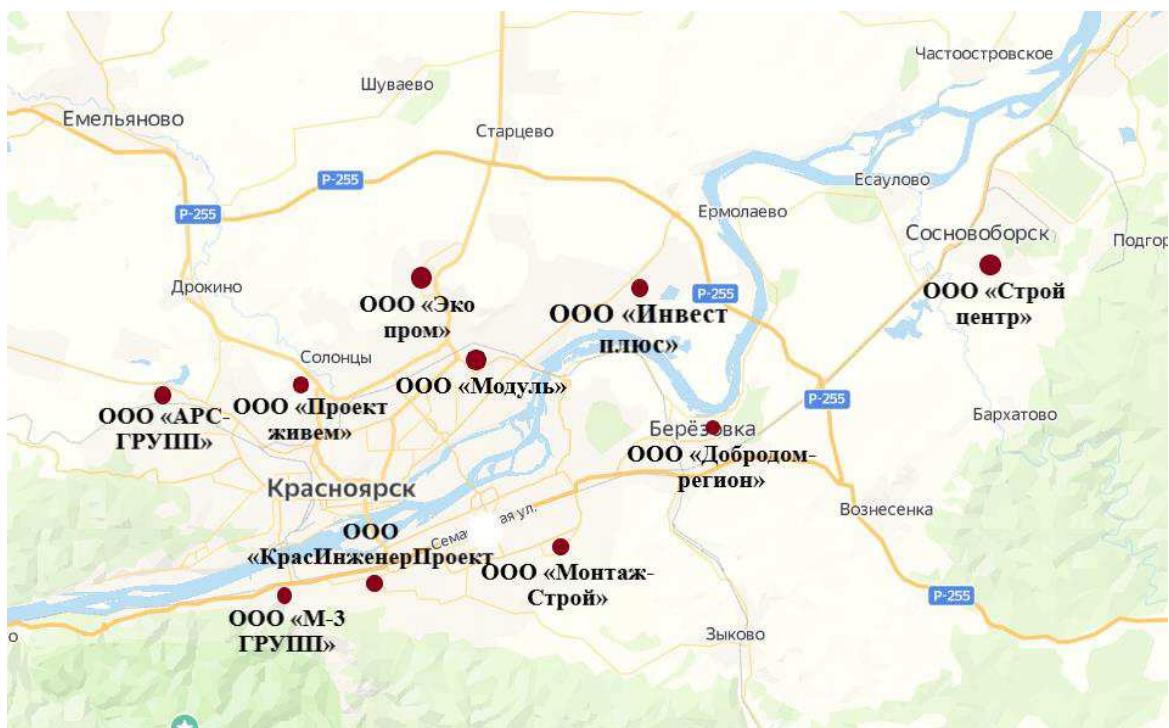


Рисунок 1.8 – Месторасположение клиентов на карте

1.4.3 Анализ грузопотоков

Работа транспортного предприятия складывается на использовании таких понятий, как грузооборот и грузопоток.

Грузооборот – это объем грузов, который перемещается на предприятии за определенный период времени.

Грузопоток – это количество грузов, перемещаемых в заданном направлении между пунктами погрузки и выгрузки в определенный период времени.

Чтобы организовать и спланировать работу на транспортном предприятии необходимо изучить грузопотоки. Изучить грузопотоки можно с помощью

составления таблиц, эпюров и схем. Эпюры характеризуют общее перемещение грузов на предприятии, напряженность грузопотоков, их направление.

Грузопотоки по направлениям представлены в таблице 1.7.

Таблица 1.7 – Грузопотоки по направлениям

Пункт назначения	Наименование груза	Пункт отправления (карьер)	Объем перевозок, т	Расстояние, км
ООО «Инвест плюс»	Песок	Песчанка	600	10
ООО «АРС-ГРУПП»	Щебень	Карьер ХМЗ	900	24
	Песок	Придорожный	400	33
ООО СЗ «М-3 ГРУПП»	Щебень	Карьер ХМЗ	500	12
	Песок	Песчанка	350	29
ООО «Эко-пром»	Песок	Придорожный	750	15
	Щебень	Песчанка	500	19
ООО «Модуль»	Щебень	Песчанка	300	14
ООО «Добродом-регион»	Песок	Березовка	1000	5
ООО СЗ «Строй центр»	Песок	Терентьево	950	6
ООО «Монтаж-Строй»	Песок	Терентьево	400	25
ООО СЗ «Проект живем»	Песок	Березовка	1000	31
	Щебень	Карьер ХМЗ	650	19
ООО «КрасИнженерПроект»	Щебень	Березовка	350	23

Из таблицы 1.7 видно, что в представленных грузопотоках задействованы такие карьеры, как Песчанка, карьер химико-металлургического завода, Придорожный, Березовка, Терентьево.

Перевозка грузов осуществляется посредством маятниковых маршрутов. То есть подвижной состав возвращается порожняком, соответственно коэффициент использования пробега равняется 0,5.

На рисунке 1.9 представлен объем перевозок грузов потребителям, а на рисунке 1.10 – объем перевозок по структуре груза.

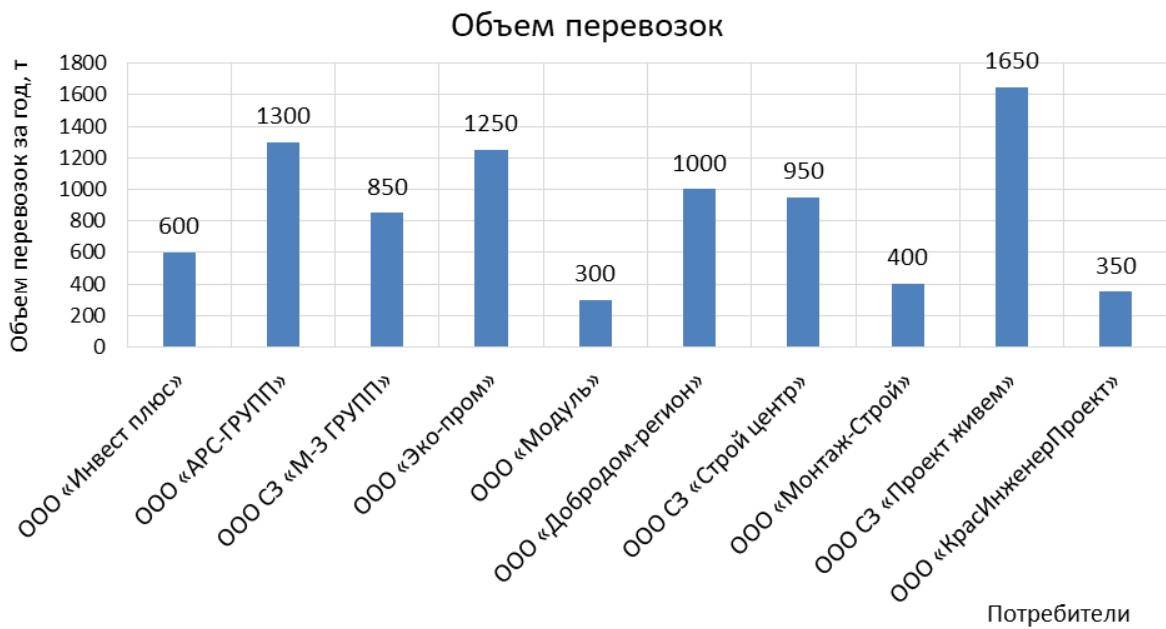


Рисунок 1.9 – Объем перевозок грузов за год

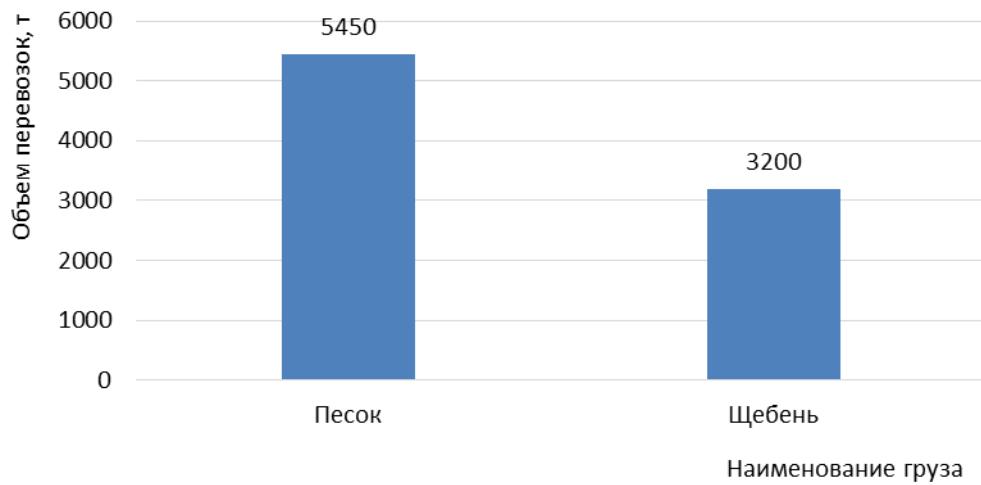


Рисунок 1.10 – Объем перевозок по структуре груза

Из рисунка 1.9 и 1.10, можно сделать вывод о том, что наибольший объем перевозок приходится на поставку песка, наименьший, соответственно на поставку щебня. Больше всего груза требуется таким потребителям, как ООО СЗ

«Проект живем» – 1650 т, из них 1000 т песка и 650 т щебня, ООО «АРС-ГРУПП» – 1300 т, из них 900 т щебня и 400 т песка, ООО «Эко-пром» – 1250 т, из которых 750 т песка и 500 т щебня.

Чтобы рассмотреть грузопотоки более подробно, постоим эпюры от карьеров к потребителям, а также нанесем все эпюры на карту для большей наглядности.

Рассмотрим эпюру грузопотоков от карьера Песчанка (рисунок 1.11).

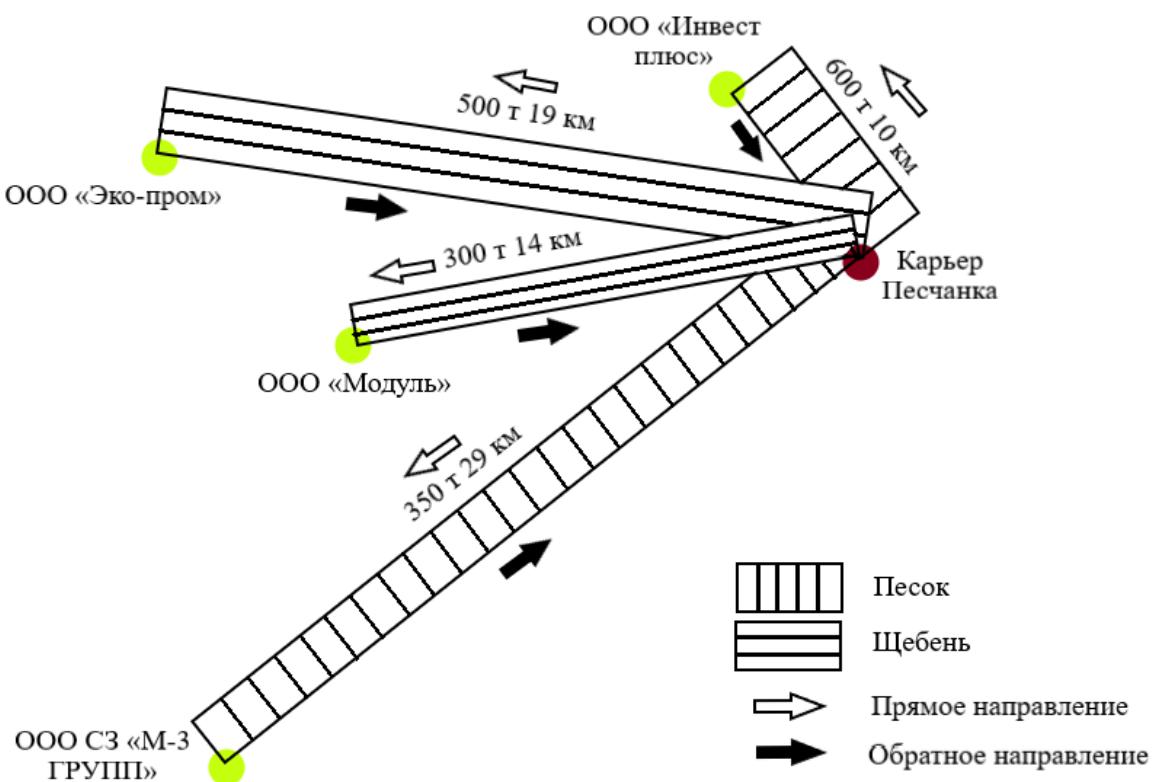


Рисунок 1.11 – Эпюра грузопотоков от карьера Песчанка

Исходя из рисунка 1.11, можно сделать следующий вывод: грузопоток в прямом направлении составляет 1750 т, из них 950 т приходится на поставку песка и 800 т на поставку щебня, в обратном направлении подвижной состав едет порожняком (без груза).

Рассмотрим эпюру грузопотоков от карьера Химико-металлургического завода (рисунок 1.12).

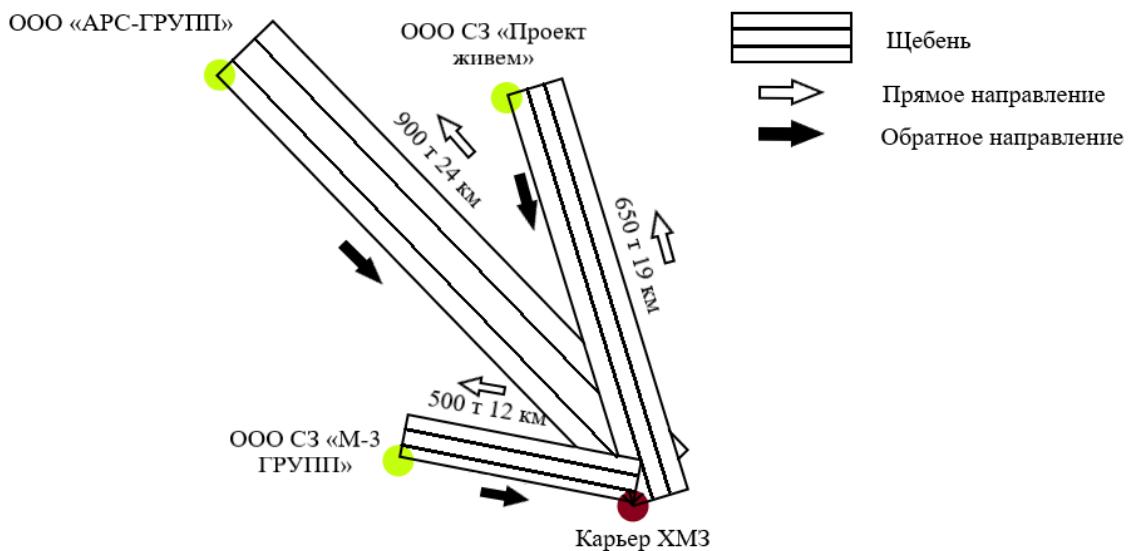


Рисунок 1.12 – Эпюра грузопотоков от карьера XM3

Исходя из рисунка 1.12, можно сделать следующий вывод о том, что грузопоток в прямом направлении составляет 2050 т, в обратном направлении подвижной состав возвращается порожняком (без груза). В данных направлениях осуществляется поставка щебня таким потребителям, как ООО «АРС-ГРУПП» – 900 т, ООО СЗ «М-3 ГРУПП» – 500 т, ООО СЗ «Проект живем» – 650 т.

Рассмотрим эпюру грузопотоков от карьера Придорожный (рисунок 1.13).

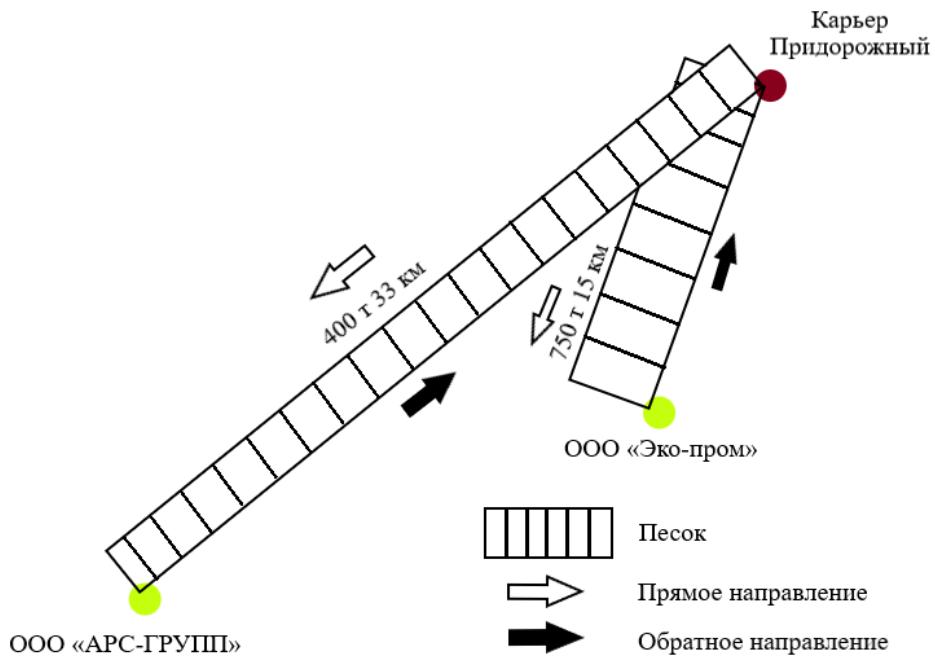


Рисунок 1.13 – Эпюра грузопотоков от карьера Придорожный

Из рисунка 1.13 можно сделать вывод о том, что грузопоток в прямом направлении составляет 1150 т, в обратном направлении подвижной состав возвращается порожняком (без груза). Из карьера Придорожный осуществляется поставка песка. Объем перевозок составляет: потребителю ООО «Эко-пром» 750 т, потребителю ООО «АРС-ГРУПП» 400 т.

Рассмотрим эпюру грузопотоков от карьера Березовка (рисунок 1.14).

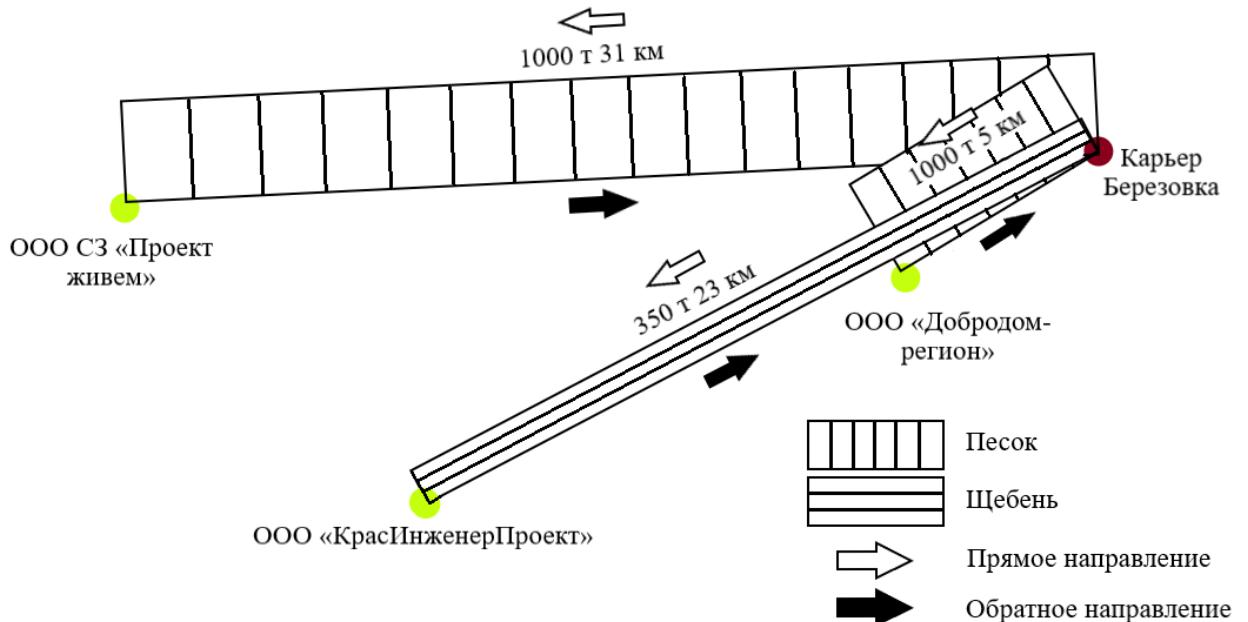


Рисунок 1.14 – Эпюра грузопотоков от карьера Березовка

Исходя из рисунка 1.14, можно сделать следующий вывод о том, что грузопоток в прямом направлении составляет 2350 т, из них 2000 т приходится на поставку песка, а 350 т на поставку щебня. Грузопоток в обратном направлении осуществляется порожняком (без груза).

Рассмотрим эпюру грузопотока от карьера Терентьево (рисунок 1.15).

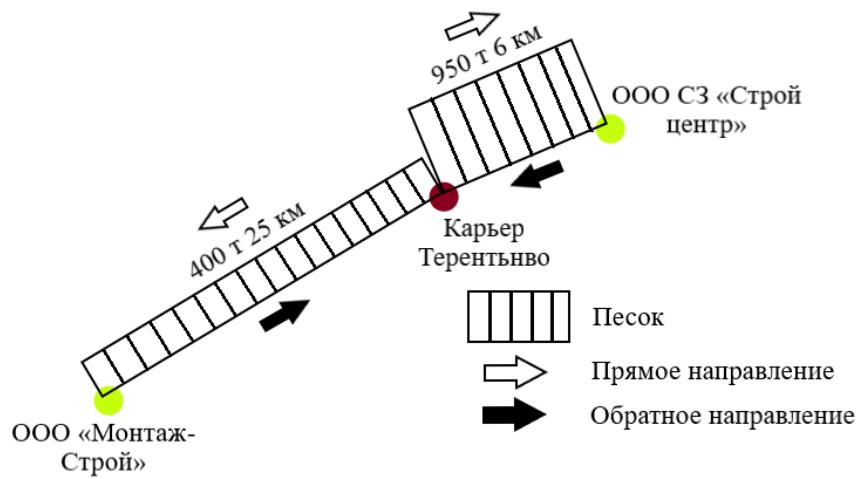


Рисунок 1.15 – Эпюра грузопотока от карьера Терентьево

Из рисунка 1.15 видно, что грузопоток в прямом направлении составляет 1350 т, в обратном направлении подвижной состав следует порожняком (без груза). Из карьера Терентьево осуществляется поставка песка.

Для наглядности рассмотрим эпюры основных грузопотоков на карте (рисунок 1.16).

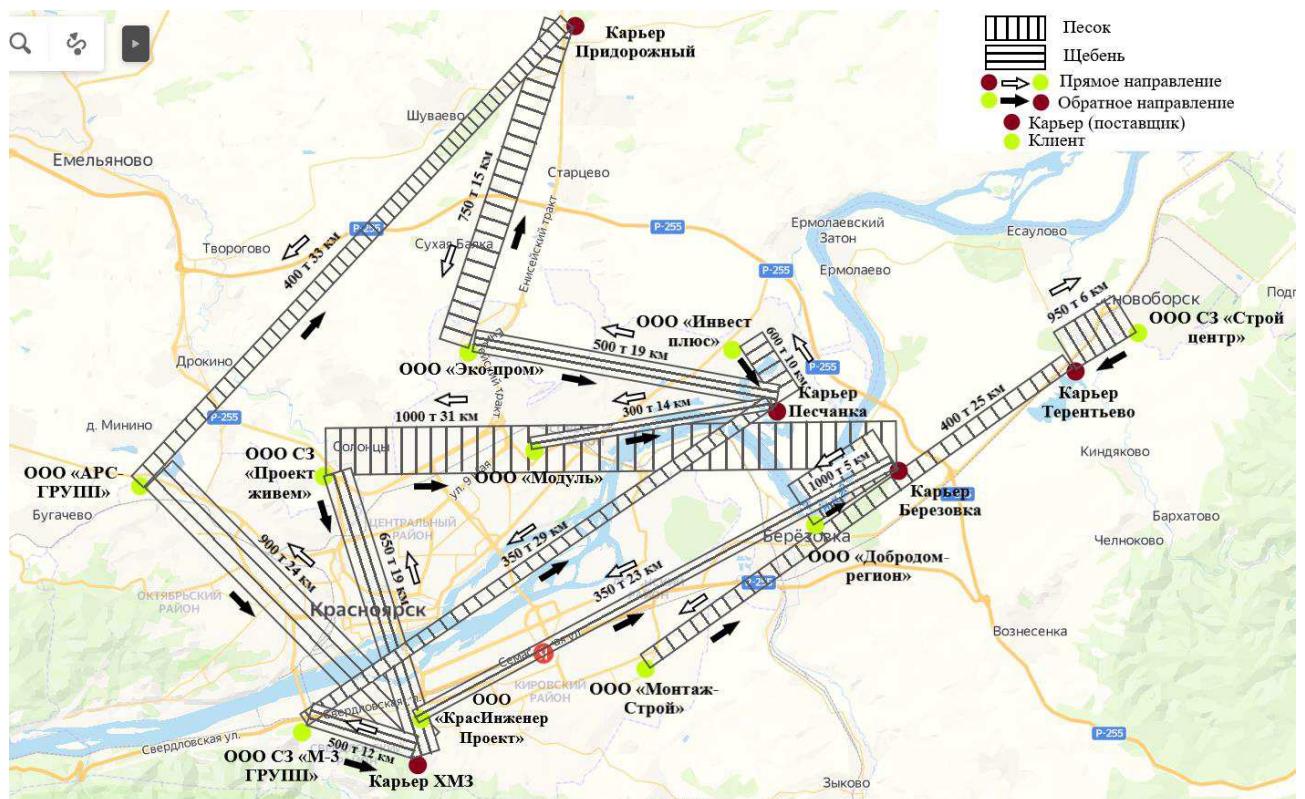


Рисунок 1.16 – Эпюры основных грузовых потоков на карте

Объем перевозок, не считая величины, характеризуется неравномерностью. Неравномерность перевозки – это изменение объема перевозок в тоннах во времени (по кварталам, месяцам, неделям, суткам и часам суток). Неравномерность перевозок оценивается коэффициентом неравномерности.

Неравномерность грузопотоков по кварталам представлена на рисунке 1.17.

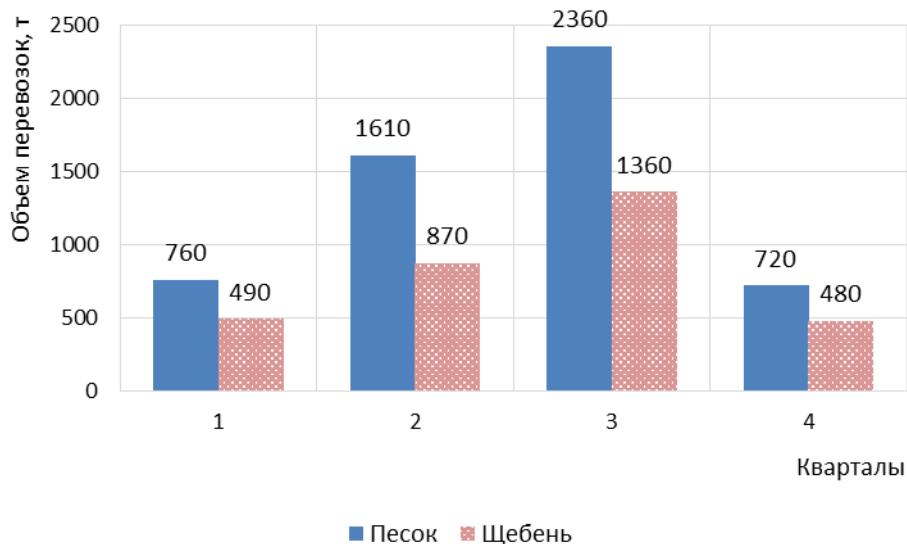


Рисунок 1.17 – Неравномерность грузопотоков по кварталам

Исходя из рисунка 1.17, можно сделать вывод о том, что наибольший объем перевозок приходится на 3 квартал года, это объясняется максимальной потребностью в инертных материалах, применяемых в строительстве объектов производственного назначения или жилых комплексов в летний период. Наименьший объем перевозок приходится на 1 и 4 кварталы, это связано с интенсивностью строительства объектов, которая снижается в зимний период.

1.5 Вывод по технико-экономическому обоснованию

В результате проведенного анализа предприятия ООО «Автоспецстрой» сделаны следующие выводы:

Подвижной состав предприятия представлен автомобилями-самосвалами иностранного производства, большая его часть эксплуатируется менее 8 лет, коэффициент технической готовности составляет порядка 0,8, из этого следует, что подвижной состав находится в пределах амортизационного периода и в глобальной замене не нуждается.

Перевозка грузов осуществляется посредством маятниковых маршрутов. То есть подвижной состав возвращается порожняком, соответственно коэффициент использования пробега равняется 0,5.

Наибольший объем перевозок приходится на летний период, наименьшей – на зимний период.

Предприятие имеет большое число потребителей, которые расположены в черте города Красноярска, а также есть потребители из Березовки и Сосновоборска. Для поставки инертных материалов предприятие сотрудничает с карьерами. В перевозке задействованы такие карьеры, как Песчанка, карьер химико-металлургического завода, Придорожный, Березовка, Тереньтьево.

С целью совершенствования системы и повышения эффективности перевозок грузов на примере ООО «Автоспецстрой» в выпускной квалификационной работе предлагается решить следующие задачи:

- 1) провести обзор и анализ методов маршрутизации перевозок грузов;
- 2) описать выбранный метод маршрутизации;
- 3) рассчитать оптимальные маршруты;
- 4) рассчитать программу перевозок;
- 5) провести обзор и анализ систем расчетов маршрутов.

2 Технологическая часть

2.1 Обзор и анализ методов маршрутизации

Маршрутизация перевозок – это составление маршрутов движения подвижного состава или его порядок следования между пунктами производства и потребления. Маршрутизацию перевозок выполняют для однородных грузов, требующих для перевозки однотипный подвижной состав.

Методы маршрутизации перевозок делятся на маршрутизацию перевозок помашинных отправок и маршрутизацию перевозок мелких партий грузов.

В зависимости от использования математического аппарата они делятся на методы, основанные на моделях математического программирования, и на методы, основанные на алгоритмах задач теории расписаний.

В методах, которые построены на использовании аппарата теории расписаний, этапы транспортного процесса (погрузка, транспортирование, разгрузка, подача подвижного состава) представляются в виде «работ». Подвижной состав и посты ПРР выступают как «приборы», предназначенные для выполнения «работ». В результате решения задачи определяется расписание выполнения «работ» (распределение ресурсов между работами и очередность выполнения работ). Недостаток: отсутствуют алгоритмы точного решения задач теории расписаний из-за большой размерности.

В настоящее время известны следующие приближенные методы решения задач теории расписаний:

- 1) методы случайного поиска;
- 2) методы ситуационного управления;
- 3) эвристические методы вставок.

Методы случайного поиска построены на использовании процедуры Монте-Карло. Из полученного множества решений выбирается наилучшее, согласно заданному критерию оптимальности. Полученные этим методом

решения обычно находятся на уровне решений, принимаемых опытным диспетчером. По этой причине они не нашли широкого применения.

Модели методов теории ситуационного управления определенным образом формализуют реальные системы, которые работают в диалоговом режиме с ЭВМ и могут «обучаться» на опыте экспертов (диспетчеров). Так как модель перенимает опыт человека, то после «обучения» решает задачи на уровне принимавших участие экспертов. Требуется большое время на «обучение» ЭВМ; равно как и имеет место сложность алгоритмической и программной реализации [8].

Наилучшее решение для конкретных исходных данных может быть найдено путем последовательного применения различных эвристических методов, используя для сравнительной оценки качества приближения длину полученного маршрута. Рассмотрим 4 наиболее популярных эвристических алгоритма:

- 1) метод ближайшего соседа (Nearest Neighbor);
- 2) метод ближайшего города (Nearest Town);
- 3) метод самого дешевого включения (Most Cheap Inclusion);
- 4) метод минимального остовного дерева (Minimum Spanning Tree).

В методе ближайшего соседа, пункты плана последовательно включаются в маршрут, причем, каждый очередной включаемый пункт должен быть ближайшим к последнему выбранному пункту среди всех остальных, еще не включенных в состав маршрута.

Метод ближайшего города на каждом шаге алгоритма строит допустимый маршрут по текущему подмножеству пунктов уже включенных в маршрут, добавляя к нему новый пункт из числа еще не включенных в маршрут, для которого найдется ближайший сосед из числа пунктов уже принадлежащих маршруту.

Метод самого дешевого включения на каждом шаге алгоритма проводит допустимый маршрут по текущему подмножеству пунктов, уже включенных в маршрут, добавляя к нему новый пункт, включение которого между некоторыми

смежными пунктами приводит к минимальному увеличению стоимости (длины) маршрута [9]. Однако любой эвристический метод базируется на формально не обоснованных соображениях, поэтому невозможно доказать, что эвристический алгоритм для любых исходных данных находит решения близкие к оптимальному.

Метод Кларка-Райта был разработан учеными из Британии, Г. Кларком и Дж. В. Райтом. Метод Кларка-Райт является одним из наиболее часто применяемых эвристических методов, используемых для поиска решений транспортной задачи. Данный метод относится к числу итерационных, приближенных методов. Чаще всего этот метод используют для решения транспортной задачи при помощи компьютеров. Для того, чтобы оценить операцию слияния двух маршрутов, введен термин выигрыш. Мера, на которую уменьшается стоимость при комбинировании двух маршрутов в один маршрут, называется выигрыш. Масштабируемость, гибкость и простота являются достоинствами метода Кларка Райта, также погрешность решения не превосходит 5-10%. Ввиду того, что алгоритм имеет жадный характер, полученные решения уступают решениям, полученным более сложным алгоритмом. В задачах со многими ограничениями после нескольких первых итераций вероятность слияний маршрутов может сильно уменьшиться, вследствие чего теряется возможность контроля количества маршрутов [9]. Данный метод не применим для решения нашей задачи, так как нам необходимо организовать помашинную отправку груза, а этот метод применим для мелкопартионной перевозки грузов.

Классическая транспортная задача [10].

Транспортная задача (классическая) – задача об оптимальном плане перевозок однородного продукта из однородных пунктов наличия в однородные пункты потребления на однородных транспортных средствах (предопределённом количестве) со статичными данными и линеарном подходе (это основные условия задачи).

Для классической транспортной задачи выделяют два типа задач: критерий стоимости (достижение минимума затрат на перевозку) или расстояний и критерий времени (затрачивается минимум времени на перевозку). Под названием транспортная задача, определяется широкий круг задач с единой математической моделью, эти задачи относятся к задачам линейного программирования и могут быть решены оптимальным методом.

Первым этапом решения транспортной задачи является определение ее типа (открытая или закрытая, или иначе сбалансированная или не сбалансированная). Приближенные методы (методы нахождения опорного плана) позволяют на втором этапе решения за небольшое число шагов получить допустимое, но не всегда оптимальное, решение задачи. К данной группе методов относятся методы:

- 1) вычеркивания (метод двойного предпочтения);
- 2) северо-западного угла;
- 3) минимального элемента;
- 4) аппроксимации Фогеля.

Метод вычеркивания (метод двойного предпочтения). Если в строке или столбце таблицы одна занятая клетка, то она не может входить в какой-либо цикл, так как цикл имеет две и только две клетки в каждом столбце. Следовательно, можно вычеркнуть все строки таблицы, содержащие по одной занятой клетке, затем вычеркнуть все столбцы, содержащие по одной занятой клетке, далее вернуться к строкам и продолжить вычеркивание строк и столбцов. Если в результате вычеркивания все строки и столбцы будут вычеркнуты, значит, из занятых клеток таблицы нельзя выделить часть, образующую цикл, и система соответствующих векторов условий является линейно независимой, а решение опорным. Если же после вычеркиваний останется часть клеток, то эти клетки образуют цикл, система соответствующих векторов условий линейно зависима, а решение не является опорным.

Метод «северо-западного угла» состоит в последовательном переборе строк и столбцов транспортной таблицы, начиная с левого столбца и верхней

строки, и выписывании максимально возможных отгрузок в соответствующие ячейки таблицы так, чтобы не были превышены заявленные в задаче возможности поставщика или потребности потребителя. На цены доставки в этом методе не обращают внимание, поскольку предполагается дальнейшая оптимизация отгрузок.

Метод «минимального элемента». Суть метода в том, что в транспортной таблице сначала заполняются ячейки с наименьшими тарифами, а потом уже ячейки с большими тарифами. То есть мы выбираем перевозки с минимальной стоимостью доставки груза. Это очевидный и логичный ход.

Метод «аппроксимации Фогеля». Суть метода аппроксимации Фогеля заключается в следующем. Для каждой строки и для каждого столбца находим разности между двумя записанными в них минимальными тарифами. Полученные разности записываем в специально отведенные для этого столбце и в строке в таблице условий задачи. Среди указанных разностей выбираем максимальную. В строке (или в столбце), которой данная разность соответствует, определяем минимальный тариф. Клетку, в которой он записан заполняем на данной итерации. Если минимальный тариф одинаков для нескольких клеток данной строки (столбца), то для заполнения выбираем ту клетку, которая соответствует наибольшей разности между двумя минимальными тарифами в данном столбце (строке). Применение метода аппроксимации Фогеля позволяет получить либо опорный план, близкий к оптимальному, либо сам оптимальный план.

Вывод: Для построения рациональных маршрутов наиболее приемлемым является метод, основанный на классической транспортной задаче с нахождением опорного плана приближенным методом северо-западного угла. После чего последовательно улучшим найденный опорный план для получения оптимального плана возврата порожнего автомобиля.

2.2 Описание выбранного метода маршрутизации

Для получения оптимального плана возврата порожнего автомобиля и построения рациональных маршрутов был выбран метод, основанный на классической транспортной задаче. Для нахождения опорного плана будет применяться приближенный метод северо-западного угла, а для дальнейшего улучшения этого плана – метод потенциалов.

Транспортная задача – математическая задача линейного программирования специального вида. Её можно рассматривать как задачу об оптимальном плане перевозок грузов из пунктов отправления в пункты потребления, с минимальными затратами на перевозки.

Процесс решения задачи данным методом состоит из двух этапов. На первом этапе определяют оптимальный план порожних ездок транспорта. При известных ездках с грузом (которые определены заданием на перевозку) и рассчитанных с применением метода «транспортная задача» ездках без груза посредством совмещенной матрицы формируются маршруты перевозок грузов [11].

Математическая модель классической транспортной задачи в общем виде записывается в следующей форме:

Минимизировать

$$\sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n c_{ij} x_{ij}, \quad (2.1)$$

При ограничениях

$$\sum_{j=1}^n x_{ij} \leq S_i \quad (i = 1, 2, \dots, m), \quad (2.2)$$

$$\sum_{i=1}^m x_{ij} \geq D_j \quad (j = 1, 2, \dots, n), \quad (2.3)$$

$$x_{ij} \geq 0 \text{ для всех } i \text{ и } j, \quad (2.4)$$

где m – число поставщиков;

n – число потребителей;

x_{ij} – объем перевозок между i и j пунктами;

S_i – ограничения по предложению;

D_j – ограничения по спросу;

c_{ij} – расстояние от пункта i до пункта j .

Условия задачи можно представить следующим образом. Каждый поставщик должен дать потребителям столько продукции, сколько у него есть, т. е.

$$S_i = \sum_{j=1}^n x_{ij}, \quad (2.5)$$

Каждый потребитель должен получить столько, сколько ему требуется, т.е.

$$D_j = \sum_{i=1}^m x_{ij}, \quad (2.6)$$

Необходимо найти такой вариант плана перевозок, чтобы транспортная работа была минимальна, т.е.

$$\sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n c_{ij} x_{ij} = \min, \quad (2.7)$$

Если сумма груза у поставщиков равно общей сумме потребностей в пунктах назначения:

$$\sum_{i=1}^m a_i = \sum_{j=1}^n b_j, \quad (2.8)$$

где a_i – сумма груза у поставщиков;

b_j – сумма груза у потребителей.

То модель транспортной задачи называется закрытой (или сбалансированной). Если (2.8) не удовлетворяется, то модель транспортной задачи называется открытой (или несбалансированной).

Запись и решение транспортной задачи методом потенциалов выполняется в таблично матричной форме. Совокупность всех элементов матрицы x_{ij} называется планом перевозок или распределением поставок. Элементы матрицы называются показателями критерия оптимальности.

На первом этапе решения транспортной задачи необходимо составить опорный план возврата порожних автомобилей.

Опорный план транспортной задачи в общем виде следующим образом. На каждом шаге в таблице условий задачи заполняем одну клетку, которая называется загруженной. Обозначим через C_{ij} клетку, где i – номер пункта отправления (строка), j – номер пункта назначения (столбец). Клетку C_{ij} заполняем так, чтобы удовлетворялись полностью потребности пункта назначения j , либо обеспечивался полный вывоз груза из пункта отправления i .

При нахождении опорного плана транспортной задачи методом северо-западного угла, заполнение клеток таблицы условий начинают с верхней левой клетки поэтому метод и называется «метод северо-западного угла».

Для дальнейшего улучшения опорного плана применим метод потенциалов. По формуле (2.9) необходимо определить вспомогательную величину – потенциал.

$$U_i + V_j = C_{ij}, \quad (2.9)$$

где U – потенциал по строке;

V – потенциал по столбцу;

Принимаем потенциал первой строки равным 0, т.е. $U_1 = 0$. По загруженным клеткам пользуясь формулой (2.9) определяют потенциалы строк и столбцов.

Условия оптимальности опорного плана для всех клеток таблицы, не имеющих загрузку определяется по формуле:

$$\sum C_{ij} = U_i + V_j \leq C_{ij}, \quad (2.10)$$

Для всех клеток таблицы, в которых условие оптимальности не выполняется вычисляют разницу по формуле:

$$\Delta C_{ij} = \sum C_{ij} - C_{ij}, \quad (2.11)$$

Среди ΔC_{ij} находим максимальное значение. Клетку C_{ij} , в которой находится это значение называем потенциальной и помечаем ее знаком «+». Начинаем с этой клетки построение контура пересчета опорного плана, вершины которого находятся только в загруженных клетках. По контуру, начиная с потенциальной вершины, идем по вершинам и помечаем их, чередуя знаки «+» и «-».

Среди вершин с «-» находим самую маленькую загрузку C_{ij} . К загрузкам, помеченным знаком «+» это значение прибавляем, а от загрузок помеченным знаком «-» отнимаем. В результате расчетов минимальная загрузка исключается

из таблицы, потенциальная клетка становится загруженной, нулевые разности считаются действующими загрузками.

Далее алгоритм повторяется пока не выполнится условие $U_i + V_j \leq C_{ij}$.

После нахождения конечного опорного плана переходят к построению маршрутов. Для построения воспользуемся методом совмещенной матрицы.

Совмещенная матрица – таблица, в которой записаны порожние и груженые ездки. Груженые ездки – в верхней части клетки (черные), порожние – в нижней части клетки (красные). У совмещенной матрицы сумма по каждому столбцу и строке груженых и порожних ездок должна быть одинакова.

Сначала сформируются маятниковые маршруты. Маятниковые маршруты формируются на основе клеток совмещенной матрицы, в которых присутствуют как груженые, так и порожние ездки. Ездки, включенные в маятниковые маршруты из совмещённой матрицы, удаляются.

Чтобы сформировать кольцевой маршрут необходимо в совмещенной матрице построить контур, который удовлетворяет следующему условию – при обходе контура по часов или против часовой стрелки должны чередоваться углы контура, находящиеся в клетках с порожними и груженными ездками. Кольцевой маршрут формируется с любой груженой ездки.

Теперь необходимо посчитать значения целевой функции для того, чтобы увидеть улучшение плана. Значение первоначального и конечного опорного плана целевой функции рассчитывается по формуле:

$$F(x) = \sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n c_{ij} x_{ij}, \quad (2.12)$$

Чтобы перейти непосредственно к решению транспортной задачи, необходимо смоделировать транспортную сеть г. Красноярска и осуществить расчет кратчайших расстояний.

2.2.1 Моделирование транспортной сети

Повышение эффективности автомобильных перевозок грузов связано с применением методов классической и современной математики для решения прикладных задач. По своему характеру решаемые на транспорте задачи можно подразделить на три группы: разработка технологических процессов перевозки грузов; оперативное управление перевозочным процессом; статистика.

Разработка технологических процессов перевозки грузов связана с расчетом кратчайших расстояний между пунктами транспортной сети, составлением рациональных маршрутов при массовых и мелкопартионных перевозках, рациональной эксплуатацией различных моделей подвижного состава, закреплением автотранспортных предприятий за грузоотправителями и другими вопросами.

Одной из важнейших на автомобильном транспорте является задача нахождения кратчайших расстояний между грузообразующими и грузопоглощающими пунктами. Существует три метода определения кратчайших расстояний между пунктами транспортной сети: замер на местности по спидометру автомобиля, нахождение с помощью карты (или схемы) города или района и расчет кратчайших расстояний на ЭВМ. Первые два метода требуют значительных затрат времени, что затрудняет процесс диспетчерского управления перевозками.

При расчете кратчайших расстояний на ЭВМ на первом этапе следует создать в памяти машины модель транспортной сети. Ее разработка – процесс трудоемкий. Это является основным недостатком данного метода. Однако, разработав модель один раз, можно по мере необходимости в любой момент очень быстро определить кратчайшие расстояния между интересующими пунктами транспортной сети.

Модель транспортной сети представляет собой геометрическую фигуру (граф), состоящую из вершин (точек) и отрезков (ребер), соединяющих эти вершины (точки графа). Для ее построения берем схему дорожной сети. На

первом этапе из дорожной сети исключаем улицы, переулки и т. п., не имеющие существенного значения для транзитного движения (служащие для подъезда к домам, заводам и т. д.), и получаем схему транспортной сети. Далее, обозначив перекрестки вершинами и соединив их ребрами соответствующей длины, приходим к модели транспортной сети.

Каждой вершине транспортной сети присваивают порядковый номер. Отрезки (ребра), соединяющие соседние вершины, называют звеньями транспортной сети. Совокупность всех вершин и звеньев – модель (граф) транспортной сети. Проезды с односторонним движением отражают (моделируют) посредством ориентированного звена графа (ребро со стрелкой).

При расчете кратчайших расстояний следует учесть организацию дорожного движения, которая отражается посредством дорожных знаков, установленных на сети [11].

Для ввода модели транспортной сети в память ЭВМ данные следует представить в соответствии с таблицей Б1 приложения Б.

Карта участка г. Красноярска, схема транспортной сети участка г. Красноярска на карте и модель транспортной сети представлена на рисунках В1 – В3 в приложении В.

2.2.2 Расчет кратчайших расстояний

Расчет кратчайших расстояний будем выполнять на ПК в программе RKR Version 3.0. Для расчета кратчайших расстояний понадобится модель транспортной сети, данные которой возьмем из таблицы Б1 приложения Б. Общий вид программы представлен на рисунке 2.1. Далее вносим данные модели транспортной сети в программу (рис. 2.2). После этого программа рассчитает кратчайшие расстояния между вершинами модели транспортной сети и выведет на экран окно с результатами в текстовом поле (рис. 2.3).

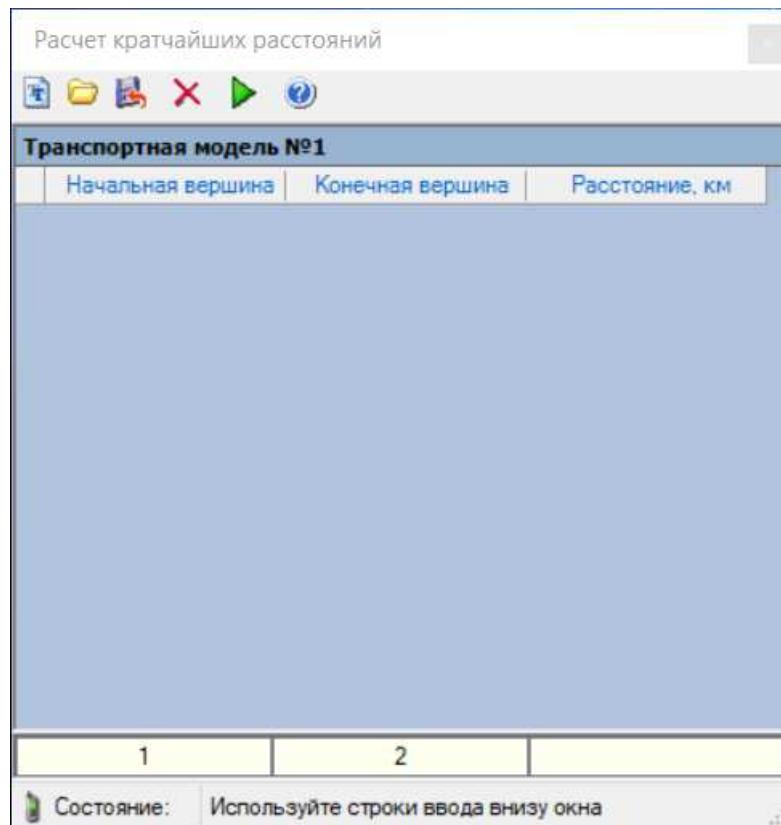


Рисунок 2.1 – Общий вид программы RKR Version 3.0

Расчет кратчайших расстояний		
Транспортная модель Красноярска		
Начальная вершина	Конечная вершина	Расстояние, км
27	26	1,2
27	32	1,2
28	15	2,7
28	29	1,2
28	40	2,3
29	28	1,2
29	30	1,2
29	40	1,4
30	20	1,5
30	29	1,2
30	31	1,9
30	39	1,1
31	26	1,3
31	30	1,9
31	32	1,1
85	84	2,8

Рисунок 2.2 – Транспортная модель в программе RKR Version 3.0

Расчет кратчайших расстояний				
8	38	15,4	8-9-11-21-26-27-32-33-38	
8	39	14,7	8-9-11-21-26-31-30-39	
8	40	16,2	8-9-11-21-26-31-30-29-40	
8	41	17,1	8-9-11-21-26-27-32-33-38-41	
8	42	17,3	8-9-11-21-26-27-32-33-38-42	
8	43	18,9	8-9-11-21-26-31-30-29-40-44-43	
8	44	17,8	8-9-11-21-26-31-30-29-40-44	
8	45	19,72	8-9-11-21-26-31-30-29-40-44-43-45	
8	46	18,6	8-9-11-21-26-27-32-33-38-42-46	
8	47	20,45	8-9-11-21-26-31-30-29-40-44-43-45-47	
8	48	21,95	8-9-11-21-26-31-30-29-40-44-43-45-47-48	
8	49	28,15	8-9-11-21-26-31-30-29-40-44-43-45-47-48-18-49	
8	50	22,45	8-9-11-21-26-31-30-29-40-44-43-45-47-50	
8	51	26,20	8-9-11-21-26-31-30-29-40-44-43-45-47-50-74-51	
8	52	19,0	8-9-11-21-26-27-32-33-38-52	
8	53	21,6	8-9-11-21-26-27-24-34-53	
8	54	24,1	8-9-11-21-26-27-24-34-54	
8	55	16,9	8-37-55	
8	56	29,4	8-37-55-60-56	
8	57	34,0	8-37-55-60-56-57	
8	58	38,5	8-37-55-60-56-57-58	
8	59	35,4	8-37-55-60-56-57-59	
8	60	21,3	8-37-55-60	
8	61	26,3	8-37-55-60-61	
8	62	21,1	8-37-55-62	

Рисунок 2.3 – Результаты расчета в программе RKR Version 3.0

На основании результатов полученных в программе RKR Version 3.0 составим матрицу кратчайших расстояний между карьерами и потребителями. В таблице 2.1 представлены обозначения поставщиков (карьеры) и потребителей (клиенты). Матрица кратчайших расстояний представлена в таблице 2.2, где П(1-5) – это поставщики (карьеры), а К(1-10) – это потребители (клиенты), число в скобках – это порядковый номер вершины в модели транспортной сети (рис. В3 приложения В).

Таблица 2.1 – Обозначение поставщиков (карьеры) и потребителей (клиентов)

Наименование	Обозначение
Карьер Придорожный	П1(7)
Карьер Песчанка	П2(35)
Карьер Терентьево	П3(56)
Карьер Березовка	П4(64)
Карьер ХМЗ	П5(71)
ООО «АРС-ГРУПП»	К1(4)
ООО «Эко-пром»	К2(10)
ООО СЗ «Проект живем»	К3(13)
ООО «Модуль»	К4(27)
ООО «Инвест плюс»	К5(36)
ООО СЗ «М-3 ГРУПП»	К6(49)
ООО СЗ «Строй центр»	К7(59)
ООО «Добродом-регион»	К8(63)
ООО «КрасИнженерПроект»	К9(73)
ООО «Монтаж-Строй»	К10(80)

Таблица 2.2 – Матрица кратчайших расстояний между карьерами и потребителями

От	До														
	П1(7)	П2(35)	П3(56)	П4(64)	П5(71)	К1(4)	К2(10)	К3(13)	К4(27)	К5(36)	К6(49)	К7(59)	К8(63)	К9(73)	К10(80)
П1(7)	0	31200	36800	31300	37230	33400	14900	25800	19000	20900	35550	42800	30700	31030	32460
П2(35)	31200	0	34600	27730	30360	31030	19100	24400	13230	10300	29130	40600	25630	24610	23630
П3(56)	36800	34600	0	14400	35950	46600	36700	40400	30800	24300	36700	6000	15600	32030	25300
П4(64)	31300	27730	14400	0	27150	37100	25200	30500	19300	18800	27900	20400	5000	23230	16500
П5(71)	37230	30360	35950	27150	0	25700	24130	21780	18230	26260	12000	41950	22350	6700	11950
К1(4)	33400	31030	46600	37100	23230	0	21500	12300	17800	26930	13700	52600	33000	16530	25860
К2(10)	14900	19100	36700	25200	24130	21500	0	12700	5900	15000	22450	42700	23100	17930	19360
К3(13)	25800	24400	40400	30500	18530	12300	12700	0	11200	20300	14050	46400	26800	11830	19660
К4(27)	19000	13230	30800	19300	18230	17800	5900	11200	0	9130	17000	36800	17200	12480	13460
К5(36)	20900	10300	24300	18800	26260	26930	15000	20300	9130	0	25030	30300	18200	20510	19530
К6(49)	35550	29130	36700	27900	12000	13700	22450	14050	17000	25030	0	42700	23100	5300	15230
К7(59)	42800	40600	6000	20400	41950	52600	42700	46400	36800	30300	42700	0	21600	38030	31300
К8(63)	30700	25630	15600	5000	22350	33000	23100	26800	17200	18200	23100	21600	0	18430	11700
К9(73)	31030	24610	32030	23230	6700	16530	17930	11830	12480	20510	5300	38030	18430	0	9930
К10(80)	32460	23630	25300	16500	11950	25860	19360	19660	13460	19530	15230	31300	11700	9930	0

2.3 Построение оптимальных маршрутов

Составим оптимальный план возврата порожнего автомобиля, определим на сколько уменьшился порожний пробег, учитывая, что ресурсом являются порожние автомобили, производителем ресурса – грузополучатели, потребителем ресурса – грузоотправители. А также построим оптимальные маршруты.

Транспортную задачу решим методом потенциалов. Начальный опорный план сформируем методом северо-западного угла.

Исходные данные представлены в таблице 2.3, где указаны поставщики (карьеры), потребители (клиенты), а также объем поставок. Размещение грузополучателей (К) и грузоотправителей (П) представлено на рисунке 2.4. Грузоподъёмность автомобиля примем равной 1.

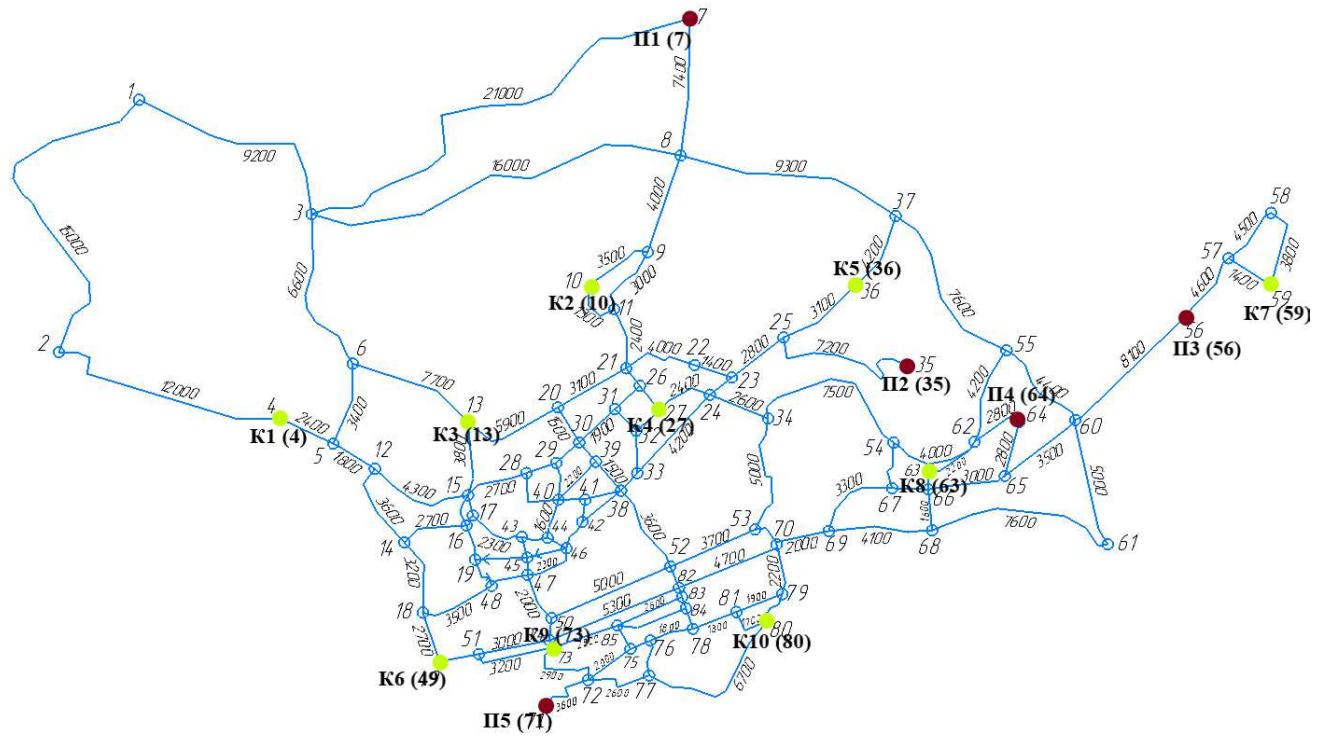


Рисунок 2.4 – Размещение грузополучателей (К) и грузоотправителей (П)

Таблица 2.3 – Исходные данные

Поставщики (карьеры)	Потребители (клиенты)	Объем поставок
Песчанка П2(35)	ООО «Инвест плюс» К5(36)	600
Карьер ХМЗ П5(71)	ООО «АРС-ГРУПП» К1(4)	900
Придорожный П1(7)	ООО «АРС-ГРУПП» К1(4)	400
Карьер ХМЗ П5(71)	ООО СЗ «М-3 ГРУПП» К6(49)	500
Песчанка П2(35)	ООО СЗ «М-3 ГРУПП» К6(49)	350
Придорожный П1(7)	ООО «Эко-пром» К2(10)	750
Песчанка П2(35)	ООО «Эко-пром» К2(10)	500
Песчанка П2(35)	ООО «Модуль» К4(27)	300
Березовка П4(64)	ООО «ДоброДом-регион» К8(63)	1000
Терентьево П3(56)	ООО СЗ «Строй центр» К7(59)	950
Терентьево П3(56)	ООО «Монтаж-Строй» К10(80)	400
Березовка П4(64)	ООО СЗ «Проект живем» К3(13)	1000
Карьер ХМЗ П5(71)	ООО СЗ «Проект живем» К3(13)	650
Березовка П4(64)	ООО «КрасИнженерПроект» К9(73)	350

Используя данные таблицы 2.3 и матрицу кратчайших расстояний из таблицы 2.2, составим план поставок, который отражен в таблице 2.4.

Таблица 2.4 – План поставок

Показатели		Потребители										
		K1 (4)	K2 (10)	K3 (13)	K4 (27)	K5 (36)	K6 (49)	K7 (59)	K8 (63)	K9 (73)	K10 (80)	
Поставщики	П1(7)	[400] 33400	[750] 14900	25800	19000	20900	35550	42800	30700	31030	32460	1150
	П2(35)	31030	[500] 19100	24400	[300] 13230	[600] 10300	[350] 29130	40600	25630	24610	23630	1750
	П3(56)	46600	36700	40400	30800	24300	36700	[950] 6000	15600	32030	[400] 25300	1350
	П4(64)	37100	25200	[1000] 30500	19300	18800	27900	20400	[1000] 5000	[350] 23230	16500	2350
	П5(71)	[900] 25700	24130	[650] 21780	18230	26260	[500] 12000	41950	22350	6700	11950	2050
	Сумма	1300	1250	1650	300	600	850	950	1000	350	400	8650

Опираясь на таблицу 2.4, на рисунке 2.5 составим начальный опорный план, учитывая, что ресурсом являются порожние автомобили, производителем ресурса – потребители, потребителем ресурса – поставщики.

При нахождении опорного плана транспортной задачи будем использовать метод северо-западного угла, заполнение клеток таблицы условий начинают с верхней левой клетки поэтому метод и называется «метод северо-западного угла».

	K1 (4)	K2 (10)	K3 (13)	K4 (27)	K5 (36)	K6 (49)	K7 (59)	K8 (63)	K9 (73)	K10 (80)	Сумма
П1(7)		1150 33400									1150
П2(35)		150 31030	1250 19100	350 24400							1750
П3(56)				1300 40400	50 30800						1350
П4(64)					250 37100	600 25200	850 30500	850 19300	600 18800	650 27900	2350
П5(71)								300 12000	1000 41950	350 22350	400 6700
Сумма		1300	1250	1650	300	600	850	950	1000	350	400
											8650

Рисунок 2.5 – Начальный опорный план возврата порожних автомобилей

Перейдем к решению задачи методом потенциалов. По формуле (2.9) необходимо определить вспомогательную величину – потенциал. Потенциал первой строки равен 0 ($U_1 = 0$). Для других строк и столбцов потенциал найдем, следуя по загруженным клеткам.

$$V_1 = C_{11} - U_1 = 33400 - 0 = 33400$$

$$U_2 = C_{21} - V_1 = 31030 - 33400 = -2370$$

$$V_2 = C_{22} - U_2 = 19100 - (-2370) = 21470$$

$$V_3 = C_{23} - U_2 = 24400 - (-2370) = 26770$$

$$U_3 = C_{33} - V_3 = 40400 - 26770 = 13630$$

$$V_4 = C_{34} - U_3 = 30800 - 13630 = 17170$$

$$U_4 = C_{44} - V_4 = 19300 - 17170 = 2130$$

$$V_5 = C_{45} - U_4 = 18800 - 2130 = 16670$$

$$V_6 = C_{46} - U_4 = 27900 - 2130 = 25770$$

$$V_7 = C_{47} - U_4 = 20400 - 2130 = 18270$$

$$U_5 = C_{57} - V_7 = 41950 - 18270 = 23680$$

$$V_8 = C_{58} - U_5 = 22350 - 23680 = -1330$$

$$V_9 = C_{59} - U_5 = 6700 - 23680 = -16980$$

$$V_{10} = C_{510} - U_5 = 11950 - 23680 = -11730$$

На рисунке 2.6 представлен начальный опорный план с рассчитанными потенциалами по формуле (2.9).

		K1 (4)	K2 (10)	K3 (13)	K4 (27)	K5 (36)	K6 (49)	K7 (59)	K8 (63)	K9 (73)	K10 (80)	Сумма
		33400	21470	26770	17170	16670	25770	18270	-1330	-16980	-11730	
П1(7)	0	1150										
		33400	14900	25800	19000	20900	35550	42800	30700	31030	32460	1150
		0	6570	970	-1830	-4230	-9780	-24530	-32030	-48010	-44190	
П2(35)	-2370	150	1250	350								
		31030	19100	24400	13230	10300	29130	40600	25630	24610	23630	1750
		0	0	0	1570	4000	-5730	-24700	-29330	-43960	-37730	
П3(56)	13630			1300	50							
		46600	36700	40400	30800	24300	36700	6000	15600	32030	25300	1350
		430	-1600	0	0	6000	2700	25900	-3300	-35380	-23400	
П4(64)	2130				250	600	850	650				
		37100	25200	30500	19300	18800	27900	20400	5000	23230	16500	2350
		-1570	-1600	-1600	0	0	0	0	-4200	-38080	-26100	
П5(71)	23680	25700	24130	21780	18230	26260	12000	41950	22350	6700	11950	2050
		31380	21020	28670	22620	14090	37450	0	0	0	0	
		Сумма	1300	1250	1650	300	600	850	950	1000	350	400
8650												

Рисунок 2.6 – Начальный опорный план с потенциалами

Теперь необходимо проверить опорный план на условие оптимальности для всех свободных клеток таблицы по формуле (2.10).

Опорный план не является оптимальным, так как существуют оценки свободных клеток, для которых $\sum C_{ij} = U_i + V_j \geq C_{ij}$:

$$\sum C_{37} = 13630 + 18270 \geq 6000$$

$$\sum C_{51} = 23680 + 33400 \geq 25700$$

$$\sum C_{53} = 23680 + 26770 \geq 21780$$

$$\sum C_{54} = 23680 + 17170 \geq 18230$$

$$\sum C_{56} = 23680 + 25770 \geq 12000$$

Для всех клеток таблицы, в которых условие оптимальности не выполняется необходимо вычислить разницу по формуле (2.11).

$$\Delta C_{37} = (13630 + 18270) - 6000 = 25900$$

$$\Delta C_{51} = (23680 + 33400) - 25700 = 31380$$

$$\Delta C_{53} = (23680 + 26770) - 21780 = 28670$$

$$\Delta C_{54} = (23680 + 17170) - 18230 = 22620$$

$$\Delta C_{56} = (23680 + 25770) - 12000 = 37450$$

Среди ΔC_{ij} нужно найти максимальное значение. В нашем расчете это клетка (C_{56}), называем ее потенциальной и помечаем знаком «+». Построение контура пересчета опорного плана начинаем именно с этой клетки. Контур должен строиться по загруженным клеткам, при этом в вершинах знаки чередуются.

Среди вершин, отмеченных знаком «-», находим самую маленькую загрузку (C_{57}). К загрузкам, помеченным знаком «+» это значение прибавляем, а от загрузок помеченным знаком «-» отнимаем. В результате расчетов минимальная загрузка исключается из таблицы, потенциальная клетка становится загруженной, нулевые разности считаются действующими загрузками.

На рисунке 2.7 представлен описанный 1 шаг приведения транспортной задачи к оптимальному решению.

		K1 (4)	K2 (10)	K3 (13)	K4 (27)	K5 (36)	K6 (49)	K7 (59)	K8 (63)	K9 (73)	K10 (80)	Сумма
		33400	21470	26770	17170	16670	25770	18270	-1330	-16980	-11730	
П1(7)	0	1150										
		33400	14900	25800	19000	20900	35550	42800	30700	31030	32460	1150
		0	6570	970	-1830	-4230	-9780	-24530	-32030	-48010	-44190	
П2(35)	-2370	150	1250	350								1750
		31030	19100	24400	13230	10300	29130	40600	25630	24610	23630	
		0	0	0	1570	4000	-5730	-24700	-29330	-43960	-37730	
П3(56)	13630			1300	50							1350
		46600	36700	40400	30800	24300	36700	6000	15600	32030	25300	
		430	-1600	0	0	6000	2700	25900	-3300	-35380	-23400	
П4(64)	2130				250	600	850	650				2350
		37100	25200	30500	19300	18800	27900	20400	5000	23230	16500	
		-1570	-1600	-1600	0	0	-	+	-4200	-38080	-26100	
П5(71)	23680						+	300	1000	350	400	2050
		25700	24130	21780	18230	26260	12000	41950	22350	6700	11950	
		31380	21020	28670	22620	14090	37450	-	0	0	0	
Сумма		1300	1250	1650	300	600	850	950	1000	350	400	8650

Рисунок 2.7 – Шаг 1 по приведению задачи к оптимальному решению

На рисунке 2.7 можно увидеть, что контур состоит из следующих клеток: $C_{56}(+, \text{потенциальная}) C_{57}(-) C_{47}(+) C_{46}(-)$.

Следующий шаг делаем точно по такому же алгоритму. Сначала считаем новые потенциалы. По формуле (2.10) проверяем условия оптимальности опорного плана для всех клеток таблицы, не имеющих загрузку. Опорный план не стал оптимальным, так как существуют оценки свободных клеток, для которых $\sum C_{ij} = U_i + V_j \geq C_{ij}$ – это C_{37}, C_{38}, C_{48} . Для этих клеток, в которых условие оптимальности не выполняется вычисляем разницу по формуле (2.11). Находим потенциальную клетку C_{38} , помечаем ее знаком «+». Контур 2 шага представлен на рисунке 2.8.

	K1 (4)	K2 (10)	K3 (13)	K4 (27)	K5 (36)	K6 (49)	K7 (59)	K8 (63)	K9 (73)	K10 (80)	Сумма
	33400	21470	26770	17170	16670	25770	18270	36120	20470	25720	
П1(7)	0	1150									
		33400	14900	25800	19000	20900	35550	42800	30700	31030	32460
		0	6570	970	-1830	-4230	-9780	-24530	5420	-10560	-6740
П2(35)	-2370	150	1250	350							
		31030	19100	24400	13230	10300	29130	40600	25630	24610	23630
		0	0	0	1570	4000	-5730	-24700	8120	-6510	-280
П3(56)	13630		1300	50					+		
		46600	36700	40400	30800	24300	36700	6000	15600	32030	25300
		430	-1600	0	-	6000	2700	25900	34150	2070	14050
П4(64)	2130		250	600	550	950					
		37100	25200	30500	19300	18800	27900	20400	5000	23230	16500
		-1570	-1600	-1600	+	0	-	0	33250	-630	11350
П5(71)	-13770	25700	24130	21780	18230	26260	12000	41950	22350	6700	11950
		-6070	-16430	-8780	-14830	-23360	+	-37450	-	0	0
		Сумма	1300	1250	1650	300	600	850	950	1000	350
											400
											8650

Рисунок 2.8 – Шаг 2 по приведению задачи к оптимальному решению

На рисунке 2.8 можно увидеть, что контур состоит из следующих клеток: C_{38} (+, потенциальная) $C_{34}(-)$ $C_{44}(+)$ $C_{46}(-)$ $C_{56}(+)$ $C_{58}(-)$. Среди вершин, отмеченных знаком «–», находим самую маленькую загрузку (C_{34}), которая равна 50. К загрузкам, помеченным знаком «+» это значение прибавляем, а от загрузок помеченным знаком «–» отнимаем. В результате расчетов минимальная загрузка исключается из таблицы, потенциальная клетка становится загруженной, нулевые разности считаются действующими загрузками.

Шаг №3. Считаем новые потенциалы согласно формуле (2.9). По формуле (2.10) проверяем условия оптимальности опорного плана для всех клеток таблицы, не имеющих загрузку. Опорный план не стал оптимальным, так как существуют оценки свободных клеток, для которых $\sum C_{ij} = U_i + V_j \geq C_{ij}$ – это C_{42} , C_{43} , C_{48} , C_{51} , C_{53} . Для этих клеток, в которых условие оптимальности не выполняется вычисляем разницу по формуле (2.11). Находим потенциальную клетку C_{48} , помечаем ее знаком «+». Контур 3 шага представлен на рисунке 2.9.

		K1 (4)	K2 (10)	K3 (13)	K4 (27)	K5 (36)	K6 (49)	K7 (59)	K8 (63)	K9 (73)	K10 (80)	Сумма
		33400	21470	26770	-16980	-17480	-8380	-15880	1970	-13680	-8430	
П1(7)	0	1150										
		33400	14900	25800	19000	20900	35550	42800	30700	31030	32460	1150
		0	6570	970	-35980	-38380	-43930	-58680	-28730	-44710	-40890	
П2(35)	-2370	150	1250	350								
		31030	19100	24400	13230	10300	29130	40600	25630	24610	23630	1750
		0	0	0	-32580	-30150	-39880	-58850	-26030	-40660	-34430	
П3(56)	13630			1300					50			
		46600	36700	40400	30800	24300	36700	6000	15600	32030	25300	1350
		430	-1600	0	-34150	-28150	-31450	-8250	0	-32080	-20100	
П4(64)	36280			300	600	500	950	+				
		37100	25200	30500	19300	18800	27900	20400	5000	23230	16500	2350
		32580	32550	32550	0	0	-	0	33250	-630	11350	
П5(71)	20380			350					950	350	400	
		25700	24130	21780	18230	26260	12000	41950	22350	6700	11950	2050
		28080	17720	25370	-14830	-23360	+	-37450	-	0	0	
Сумма		1300	1250	1650	300	600	850	950	1000	350	400	8650

Рисунок 2.9 – Шаг 3 по приведению задачи к оптимальному решению

На рисунке 2.9 можно увидеть, что контур состоит из следующих клеток: C_{48} (+, потенциальная) $C_{46}(-)$ $C_{56}(+)$ $C_{58}(-)$. Среди вершин, отмеченных знаком «-», находим самую маленькую загрузку ($C_{46} = 500$). К загрузкам, помеченным знаком «+» это значение прибавляем, а от загрузок помеченным знаком «-» отнимаем. В результате расчетов минимальная загрузка исключается из таблицы, потенциальная клетка становится загруженной, нулевые разности считаются действующими загрузками.

Шаг №4. Считаем новые потенциалы согласно формуле (2.9). По формуле (2.10) проверяем условия оптимальности опорного плана для всех клеток таблицы, не имеющих загрузку. Опорный план не стал оптимальным, так как существуют оценки свободных клеток, для которых $\sum C_{ij} = U_i + V_j \geq C_{ij}$ – это C_{37} , C_{51} , C_{53} , C_{54} . Для этих клеток, в которых условие оптимальности не выполняется вычисляем разницу по формуле (2.11). Находим потенциальную клетку C_{51} , помечаем ее знаком «+». Контур 4 шага представлен на рисунке 2.10.

		K1 (4)	K2 (10)	K3 (13)	K4 (27)	K5 (36)	K6 (49)	K7 (59)	K8 (63)	K9 (73)	K10 (80)	Сумма
		33400	21470	26770	16270	15770	-8380	17370	1970	-13680	-8430	
П1(7)	0	1150										
		33400	14900	25800	19000	20900	35550	42800	30700	31030	32460	1150
		0	6570	970	-2730	-5130	-43930	-25430	-28730	-44710	-40890	
П2(35)	-2370	150	1250	350								
		31030	19100	24400	13230	10300	29130	40600	25630	24610	23630	1750
		-	0	+	670	3100	-39880	-25600	-26030	-40660	-34430	
П3(56)	13630			1300					50			
		46600	36700	40400	30800	24300	36700	6000	15600	32030	25300	1350
		430	-1600	-	-900	5100	-31450	25000	+	-32080	-20100	
П4(64)	3030				300	600		950	500			
		37100	25200	30500	19300	18800	27900	20400	5000	23230	16500	2350
		-670	-700	-700	0	0	-33250	0	0	-33880	-21900	
П5(71)	20380	+					850		450	350	400	
		25700	24130	21780	18230	26260	12000	41950	22350	6700	11950	2050
		28080	17720	25370	18420	9890	0	-4200	-	0	0	
Сумма		1300	1250	1650	300	600	850	950	1000	350	400	8650

Рисунок 2.10 – Шаг 4 по приведению задачи к оптимальному решению

На рисунке 2.10 можно увидеть, что контур состоит из следующих клеток: C_{51} (+, потенциальная) $C_{21}(-)$ $C_{23}(+)$ $C_{33}(-)$ $C_{38}(+)$ $C_{58}(-)$. Среди вершин, отмеченных знаком «-», находим самую маленькую загрузку ($C_{21} = 150$). К загрузкам, помеченным знаком «+» это значение прибавляем, а от загрузок помеченным знаком «-» отнимаем. В результате расчетов минимальная загрузка исключается из таблицы, потенциальная клетка становится загруженной, нулевые разности считаются действующими загрузками.

Шаг №5. Считаем новые потенциалы согласно формуле (2.9). По формуле (2.10) проверяем условия оптимальности опорного плана для всех клеток таблицы, не имеющих загрузку. Опорный план не стал оптимальным, так как существуют оценки свободных клеток, для которых $\sum C_{ij} = U_i + V_j \geq C_{ij}$ – это C_{12} , C_{13} , C_{14} , C_{15} , C_{37} , C_{53} , C_{54} . Для этих клеток, в которых условие оптимальности не выполняется вычисляем разницу по формуле (2.11). Находим потенциальную клетку C_{12} , помечаем ее знаком «+». Контур 5 шага представлен на рисунке 2.11.

	K1 (4)	K2 (10)	K3 (13)	K4 (27)	K5 (36)	K6 (49)	K7 (59)	K8 (63)	K9 (73)	K10 (80)	Сумма
	33400	49550	54850	44350	43850	19700	45450	30050	14400	19650	
П1(7)	0	1150 +									
	33400	14900	25800	19000	20900	35550	42800	30700	31030	32460	1150
	-	34650	29050	25350	22950	-15850	2650	-650	-16630	-12810	
П2(35)	-30450	1250 -	500 +								1750
	31030	19100	24400	13230	10300	29130	40600	25630	24610	23630	
	-28080	-	+ 670	3100	-39880	-25600	-26030	-40660	-34430		
П3(56)	-14450		1150 -					200 +			1350
	46600	36700	40400	30800	24300	36700	6000	15600	32030	25300	
	-27650	-1600	-	-900	5100	-31450	25000	-32080	-20100		
П4(64)	-25050			300 -	600 0	27900 -33250	20400 0	950 0	5000 0	23230 -33880	16500 -21900
П5(71)	-7700	150 +				850 0	41950 -4200	300 -	350 0	400 0	2050
	25700	24130	21780	18230	26260	12000	22350	6700	11950		
	+ 17720	25370	18420	9890	0	-4200	-	0	0		
Сумма	1300	1250	1650	300	600	850	950	1000	350	400	8650

Рисунок 2.11 – Шаг 5 по приведению задачи к оптимальному решению

На рисунке 2.11 можно увидеть, что контур состоит из следующих клеток: C_{21} (+, потенциальная) $C_{11}(-)$ $C_{51}(+)$ $C_{58}(-)$ $C_{38}(+)$ $C_{33}(-)$ $C_{23}(+)$ $C_{22}(-)$. Среди вершин, отмеченных знаком « \leftrightarrow », находим самую маленькую загрузку ($C_{58} = 300$). К загрузкам, помеченному знаком « $+$ » это значение прибавляем, а от загрузок помеченному знаком « $-$ » отнимаем. В результате расчетов минимальная загрузка исключается из таблицы, потенциальная клетка становится загруженной, нулевые разности считаются действующими загрузками.

Шаг №6. Считаем новые потенциалы согласно формуле (2.9). По формуле (2.10) проверяем условия оптимальности опорного плана для всех клеток таблицы, не имеющих загрузку. Опорный план не стал оптимальным, так как существуют оценки свободных клеток, для которых $\sum C_{ij} = U_i + V_j \geq C_{ij}$ – это C_{37} . Для этих клеток, в которых условие оптимальности не выполняется вычисляем разницу по формуле (2.11). Находим потенциальную клетку C_{37} , помечаем ее знаком « $+$ ». Контур 6 шага представлен на рисунке 2.12.

	K1 (4)	K2 (10)	K3 (13)	K4 (27)	K5 (36)	K6 (49)	K7 (59)	K8 (63)	K9 (73)	K10 (80)	Сумма
	33400	14900	20200	9700	9200	19700	10800	-4600	14400	19650	
П1(7)	0	850	300								
	33400	14900	25800	19000	20900	35550	42800	30700	31030	32460	1150
	0	0	-5600	-9300	-11700	-15850	-32000	-35300	-16630	-12810	
П2(35)	4200	950	800								1750
	31030	19100	24400	13230	10300	29130	40600	25630	24610	23630	
	6570	0	0	670	3100	-5230	-25600	-26030	-6010	220	
П3(56)	20200		850				+	500			1350
	46600	36700	40400	30800	24300	36700	6000	15600	32030	25300	
	7000	-1600	0	-900	5100	3200	25000	-	2570	14550	
П4(64)	9600		300	600			950	500			2350
	37100	25200	30500	19300	18800	27900	20400	5000	23230	16500	
	5900	-700	-700	0	0	1400	-	+	770	12750	
П5(71)	-7700	450				850			350	400	2050
	25700	24130	21780	18230	26260	12000	41950	22350	6700	11950	
	0	-16930	-9280	-16230	-24760	0	-38850	-34650	0	0	
Сумма		1300	1250	1650	300	600	850	950	1000	350	400
											8650

Рисунок 2.12 – Шаг 6 по приведению задачи к оптимальному решению

На рисунке 2.12 можно увидеть, что контур состоит из следующих клеток: C_{37} (+, потенциальная) C_{38} (-) C_{48} (+) C_{47} (-). Среди вершин, отмеченных знаком «-», находим самую маленькую загрузку ($C_{38} = 500$). К загрузкам, помеченным знаком «+» это значение прибавляем, а от загрузок помеченным знаком «-» отнимаем. В результате расчетов минимальная загрузка исключается из таблицы, потенциальная клетка становится загруженной, нулевые разности считаются действующими загрузками.

Шаг №7. Считаем новые потенциалы согласно формуле (2.9). По формуле (2.10) проверяем условия оптимальности опорного плана для всех клеток таблицы, не имеющих загрузку. Опорный план не стал оптимальным, так как существуют оценки свободных клеток, для которых $\sum C_{ij} = U_i + V_j \geq C_{ij}$ – это C_{46} , C_{49} , C_{410} . Для этих клеток, в которых условие оптимальности не выполняется вычисляем разницу по формуле (2.11). Находим потенциальную клетку C_{410} , помечаем ее знаком «+». Контур 7 шага представлен на рисунке 2.13.

		K1 (4)	K2 (10)	K3 (13)	K4 (27)	K5 (36)	K6 (49)	K7 (59)	K8 (63)	K9 (73)	K10 (80)	Сумма
		33400	14900	20200	-15300	-15800	19700	-14200	-29600	14400	19650	
П1(7)	0	850	300									
		33400	14900	25800	19000	20900	35550	42800	30700	31030	32460	1150
		-	+	-5600	-34300	-36700	-15850	-57000	-60300	-16630	-12810	
П2(35)	4200		950	800								
		31030	19100	24400	13230	10300	29130	40600	25630	24610	23630	1750
		6570	-	+	-24330	-21900	-5230	-50600	-51030	-6010	220	
П3(56)	20200			850				500				
		46600	36700	40400	30800	24300	36700	6000	15600	32030	25300	1350
		7000	-1600	-	-25900	-19900	3200	+	-25000	2570	14550	
П4(64)	34600				300	600		450	1000		+	
		37100	25200	30500	19300	18800	27900	20400	5000	23230	16500	2350
		30900	24300	24300	0	0	26400	-	0	25770	37750	
П5(71)	-7700	450					850			350	400	
		25700	24130	21780	18230	26260	12000	41950	22350	6700	11950	2050
		+	-16930	-9280	-41230	-49760	0	-63850	-59650	0	-	
Сумма		1300	1250	1650	300	600	850	950	1000	350	400	8650

Рисунок 2.13 – Шаг 7 по приведению задачи к оптимальному решению

На рисунке 2.13 можно увидеть, что контур состоит из следующих клеток: $C_{410}(+, \text{потенциальная}) C_{510}(-) C_{51}(+) C_{11}(-) C_{12}(+) C_{22}(-) C_{23}(+) C_{33}(-) C_{37}(+) C_{47}(-)$. Среди вершин, отмеченных знаком « \rightarrow », находим самую маленькую загрузку ($C_{510} = 400$). К загрузкам, помеченным знаком « $+$ » это значение прибавляем, а от загрузок помеченным знаком « \rightarrow » отнимаем. В результате расчетов минимальная загрузка исключается из таблицы, потенциальная клетка становится загруженной, нулевые разности считаются действующими загрузками.

Шаг №8. Считаем новые потенциалы согласно формуле (2.9). По формуле (2.10) проверяем условия оптимальности опорного плана для всех клеток таблицы, не имеющих загрузку. Опорный план не стал оптимальным, так как существуют оценки свободных клеток, для которых $\sum C_{ij} = U_i + V_j \geq C_{ij}$ – это C_{41}, C_{46}, C_{49} . Для этих клеток, в которых условие оптимальности не выполняется вычисляем разницу по формуле (2.11). Находим потенциальную клетку C_{41} , помечаем ее знаком « $+$ ». Контур 8 шага представлен на рисунке 2.14.

		K1 (4)	K2 (10)	K3 (13)	K4 (27)	K5 (36)	K6 (49)	K7 (59)	K8 (63)	K9 (73)	K10 (80)	Сумма
		33400	14900	20200	-15300	-15800	19700	-14200	-29600	14400	-18100	
П1(7)	0	450	700									
		33400	14900	25800	19000	20900	35550	42800	30700	31030	32460	1150
		-	+	-5600	-34300	-36700	-15850	-57000	-60300	-16630	-50560	
П2(35)	4200		550	1200								
		31030	19100	24400	13230	10300	29130	40600	25630	24610	23630	1750
		6570	-	+	-24330	-21900	-5230	-50600	-51030	-6010	-37530	
П3(56)	20200			450				900				
		46600	36700	40400	30800	24300	36700	6000	15600	32030	25300	1350
		7000	-1600	-	-25900	-19900	3200	+	-25000	2570	-23200	
П4(64)	34600	+			300	600		50	1000		400	
		37100	25200	30500	19300	18800	27900	20400	5000	23230	16500	2350
		30900	24300	24300	0	0	26400	-	0	25770	0	
П5(71)	-7700	850					850			350		
		25700	24130	21780	18230	26260	12000	41950	22350	6700	11950	2050
		0	-16930	-9280	-41230	-49760	0	-63850	-59650	0	-37750	
Сумма		1300	1250	1650	300	600	850	950	1000	350	400	8650

Рисунок 2.14 – Шаг 8 по приведению задачи к оптимальному решению

На рисунке 2.14 можно увидеть, что контур состоит из следующих клеток: C_{41} (+, потенциальная) $C_{47}(-)$ $C_{37}(+)$ $C_{33}(-)$ $C_{23}(+)$ $C_{22}(-)$ $C_{12}(+)$ $C_{11}(-)$. Среди вершин, отмеченных знаком «-», находим самую маленькую загрузку ($C_{47} = 50$). К загрузкам, помеченным знаком «+» это значение прибавляем, а от загрузок помеченным знаком «-» отнимаем. В результате расчетов минимальная загрузка исключается из таблицы, потенциальная клетка становится загруженной, нулевые разности считаются действующими загрузками.

Шаг №9. Считаем новые потенциалы согласно формуле (2.9). По формуле (2.10) проверяем условия оптимальности опорного плана для всех клеток таблицы, не имеющих загрузку. Опорный план стал оптимальным, так как оценки свободных клеток удовлетворяют условию $\sum C_{ij} = U_i + V_j \leq C_{ij}$. Однако, следует построить еще один контур для того, чтобы уменьшить километраж порожних ездок. Среди положительных чисел свободных клеток найдем максимальное – это C_{35} . Отметим ее, как потенциальную клетку, поставим знак «+». Контур 9 шага представлен на рисунке 2.15.

		K1 (4)	K2 (10)	K3 (13)	K4 (27)	K5 (36)	K6 (49)	K7 (59)	K8 (63)	K9 (73)	K10 (80)	Сумма
		33400	14900	20200	15600	15100	19700	-14200	1300	14400	12800	
П1(7)	0	400	750									
		33400	14900	25800	19000	20900	35550	42800	30700	31030	32460	1150
		-	+	-5600	-3400	-5800	-15850	-57000	-29400	-16630	-19660	
П2(35)	4200		500	1250								
		31030	19100	24400	13230	10300	29130	40600	25630	24610	23630	1750
		6570	-	+	6570	9000	-5230	-50600	-20130	-6010	-6630	
П3(56)	20200			400		+		950				
		46600	36700	40400	30800	24300	36700	6000	15600	32030	25300	1350
		7000	-1600	-	5000	11000	3200	0	5900	2570	7700	
П4(64)	3700	50			300	600			1000		400	
		37100	25200	30500	19300	18800	27900	20400	5000	23230	16500	2350
		+	-6600	-6600	0	-	-4500	-30900	0	-5130	0	
П5(71)	-7700	850				850			350			
		25700	24130	21780	18230	26260	12000	41950	22350	6700	11950	2050
		0	-16930	-9280	-10330	-18860	0	-63850	-28750	0	-6850	
Сумма		1300	1250	1650	300	600	850	950	1000	350	400	8650

Рисунок 2.15 – Шаг 9 по приведению задачи к оптимальному решению

На рисунке 2.15 можно увидеть, что контур состоит из следующих клеток: C_{35} (+, потенциальная) $C_{45}(-)$ $C_{41}(+)$ $C_{11}(-)$ $C_{12}(+)$ $C_{22}(-)$ $C_{23}(+)$ $C_{33}(-)$. Среди вершин, отмеченных знаком « \leftrightarrow », находим самую маленькую загрузку (C_{11} и C_{33}). К загрузкам, помеченным знаком « $+$ » это значение прибавляем, а от загрузок помеченным знаком « \rightarrow » отнимаем. В результате расчетов минимальная загрузка исключается из таблицы, потенциальная клетка становится загруженной, нулевые разности считаются действующими загрузками.

Опорный план является оптимальным, так как оценки свободных клеток удовлетворяют условию $\sum C_{ij} = U_i + V_j \leq C_{ij}$.

Конечный опорный план представлен на рисунке 2.16.

	K1 (4)	K2 (10)	K3 (13)	K4 (27)	K5 (36)	K6 (49)	K7 (59)	K8 (63)	K9 (73)	K10 (80)	Сумма
	24120	14900	20200	6320	5820	10420	-12480	-7980	5120	3520	
П1(7)	0	1150									
	33400	14900	25800	19000	20900	35550	42800	30700	31030	32460	1150
	-9280	0	-5600	-12680	-15080	-25130	-55280	-38680	-25910	-28940	
П2(35)	4200	100	1650								1750
	31030	19100	24400	13230	10300	29130	40600	25630	24610	23630	
	-2710	0	0	-2710	-280	-14510	-48880	-29410	-15290	-15910	
П3(56)	18480	46600	36700	40400	30800	24300	36700	6000	15600	32030	25300
	-4000	-3320	-1720	-6000	0	-7800	0	-5100	-8430	-3300	1350
П4(64)	12980	450			300	200			1000		400
	37100	25200	30500	19300	18800	27900	20400	5000	23230	16500	2350
	0	2680	2680	0	0	-4500	-19900	0	-5130	0	
П5(71)	1580	850		0			850			350	
	25700	24130	21780	18230	26260	12000	41950	22350	6700	11950	2050
	0	-7650	0	-10330	-18860	0	-52850	-28750	0	-6850	
Сумма		1300	1250	1650	300	600	850	950	1000	350	400
											8650

Рисунок 2.16 – Конечный опорный план возврата порожних автомобилей

Перейдем к построению маршрутов, для этого применим метод совмещенной матрицы. На рисунке 2.17 представлена совмещенная матрица.

	K1 (4)	K2 (10)	K3 (13)	K4 (27)	K5 (36)	K6 (49)	K7 (59)	K8 (63)	K9 (73)	K10 (80)	
П1(7)	400	750									
		1150									
П2(35)		500		300	600	350					
		100	1650								
П3(56)							950				400
					400		950				
П4(64)			1000					1000	350		
		450		300	200			1000			400
П5(71)	900		650			500					
		850				850					350

Рисунок 2.17 – Совмещенная матрица груженых и порожних ездок

Из рисунка 2.17 следует, что матрица содержит груженые ездки (верхние значения черного цвета) и порожние ездки (значения в нижней части клетки красного цвета). Используя рисунок 2.17, мы можем перейти к формированию

маршрутов. Сначала сформируем маятниковые маршруты. Маятниковые маршруты формируются на основе клеток совмещённой матрицы, в которых присутствуют как груженые, так и порожние ездки. Таких клеток 6:

Маршрут №1: П1 – К2 – П1 = 750 оборотов

Маршрут №2: П2 – К2 – П2 = 100 оборотов

Маршрут №3: П5 – К1 – П5 = 850 оборотов

Маршрут №4: П3 – К7 – П3 = 950 оборотов

Маршрут №5: П5 – К6 – П5 = 500 оборотов

Маршрут №6: П4 – К8 – П4 = 1000 оборотов

Ездки, включенные в маятниковые маршруты из совмещённой матрицы, удаляются.

Чтобы сформировать кольцевой маршрут необходимо в совмещённой матрице построить контур, который удовлетворяет следующему условию – при обходе контура по часов или против часовой стрелки должны чередоваться углы контура, находящиеся в клетках с порожними и груженными ездками. Кольцевой маршрут формируется с любой груженой ездки.

Сформированные кольцевые маршруты представлены на рисунках 2.18 – 2.23.

	K1 (4)	K2 (10)	K3 (13)	K4 (27)	K5 (36)	K6 (49)	K7 (59)	K8 (63)	K9 (73)	K10 (80)
П1(7)	400									
		400								
П2(35)		400		300	600	350				
				1650						
П3(56)										400
							400			
П4(64)			1000						350	
		450		300	200					400
П5(71)	50		650				350			350

Рисунок 2.18 – Формирование 1-го кольцевого маршрута

Кольцевой маршрут №1: П2 – К2 – П1 – К1 – П4 – К3 – П2 = 400 оборотов.

	К1 (4)	К2 (10)	К3 (13)	К4 (27)	К5 (36)	К6 (49)	К7 (59)	К8 (63)	К9 (73)	К10 (80)
П1(7)										
П2(35)				300	600	350				
			1250							
П3(56)										400
П4(64)			600						350	
	50			300	200					400
П5(71)	50		650						350	
					350					

Рисунок 2.19 – Формирование 2-го кольцевого маршрута

Кольцевой маршрут №2: П4 – К9 – П5 – К1 – П4 = 50 оборотов.

	К1 (4)	К2 (10)	К3 (13)	К4 (27)	К5 (36)	К6 (49)	К7 (59)	К8 (63)	К9 (73)	К10 (80)
П1(7)										
П2(35)				300	600	350				
			1250							
П3(56)										400
П4(64)			600						300	
				300	200					400
П5(71)			650						300	
					350					

Рисунок 2.20 – Формирование 3-го кольцевого маршрута

Кольцевой маршрут №3: П2 – К4 – П4 – К9 – П5 – К3 – П2 = 300 оборотов.

	K1 (4)	K2 (10)	K3 (13)	K4 (27)	K5 (36)	K6 (49)	K7 (59)	K8 (63)	K9 (73)	K10 (80)
П1(7)										
П2(35)					600	350				
			950							
П3(56)										400
П4(64)			600							
					200					400
П5(71)			350							
						350				

Рисунок 2.21 – Формирование 4-го кольцевого маршрута

Кольцевой маршрут №4: П2 – К5 – П4 – К3 – П2 = 200 оборотов.

	K1 (4)	K2 (10)	K3 (13)	K4 (27)	K5 (36)	K6 (49)	K7 (59)	K8 (63)	K9 (73)	K10 (80)
П1(7)										
П2(35)					400	350				
			750							
П3(56)										400
П4(64)			400							
					400					400
П5(71)			350							
						350				

Рисунок 2.22 – Формирование 5-го кольцевого маршрута

Кольцевой маршрут №5: П2 – К5 – П3 – К10 – П4 – К3 – П2 = 400 оборотов.

	K1 (4)	K2 (10)	K3 (13)	K4 (27)	K5 (36)	K6 (49)	K7 (59)	K8 (63)	K9 (73)	K10 (80)
П1(7)										
П2(35)						350				
П3(56)			350							
П4(64)										
П5(71)			350				350			

Рисунок 2.23 – Формирование 6-го кольцевого маршрута

Кольцевой маршрут №6: П2 – К6 – П5 – К3 – П2 = 350 оборотов.

Схемы кольцевых маршрутов представлены на рисунках 2.24 – 2.29.



Рисунок 2.24 – Схема кольцевого маршрута №1 (П2 – К2 – П1 – К1 – П4 – К3 – П2)
62

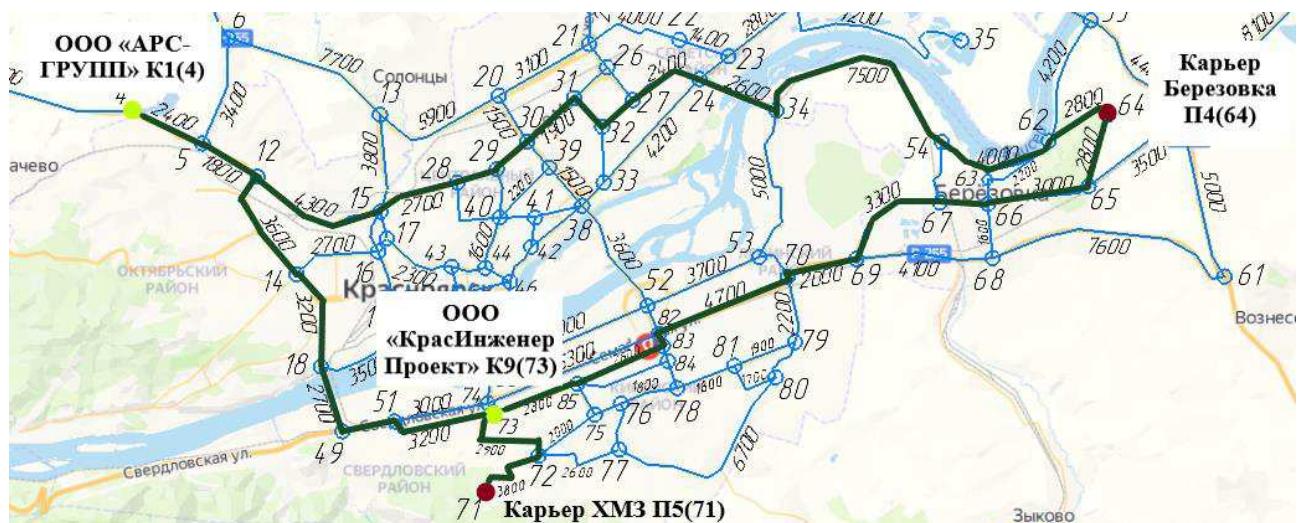


Рисунок 2.25 – Схема кольцевого маршрута №2 (П4 – К9 – П5 – К1 – П4)



Рисунок 2.26 – Схема кольцевого маршрута №3 (П2 – К4 – П4 – К9 – П5 – К3 – П2)

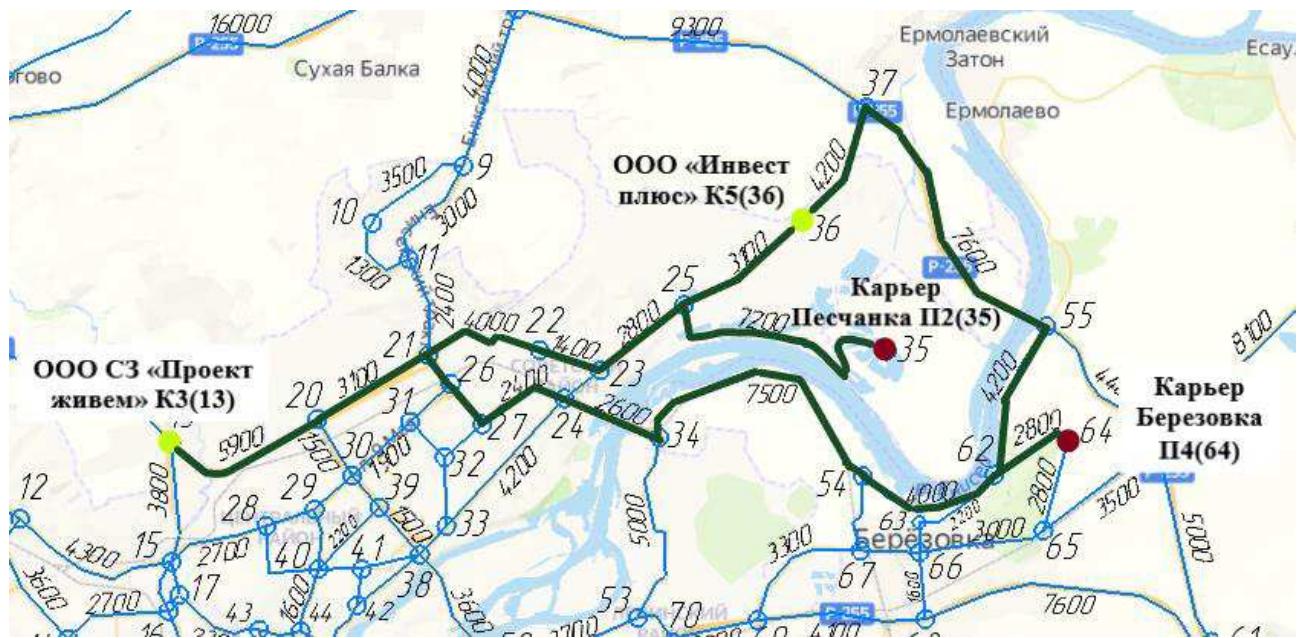


Рисунок 2.27 – Схема кольцевого маршрута №4 (П2 – К5 – П4 – К3 – П2)



Рисунок 2.28 – Схема кольцевого маршрута №5 (П2 – К5 – П3 – К10 – П4 – К3 – П2)

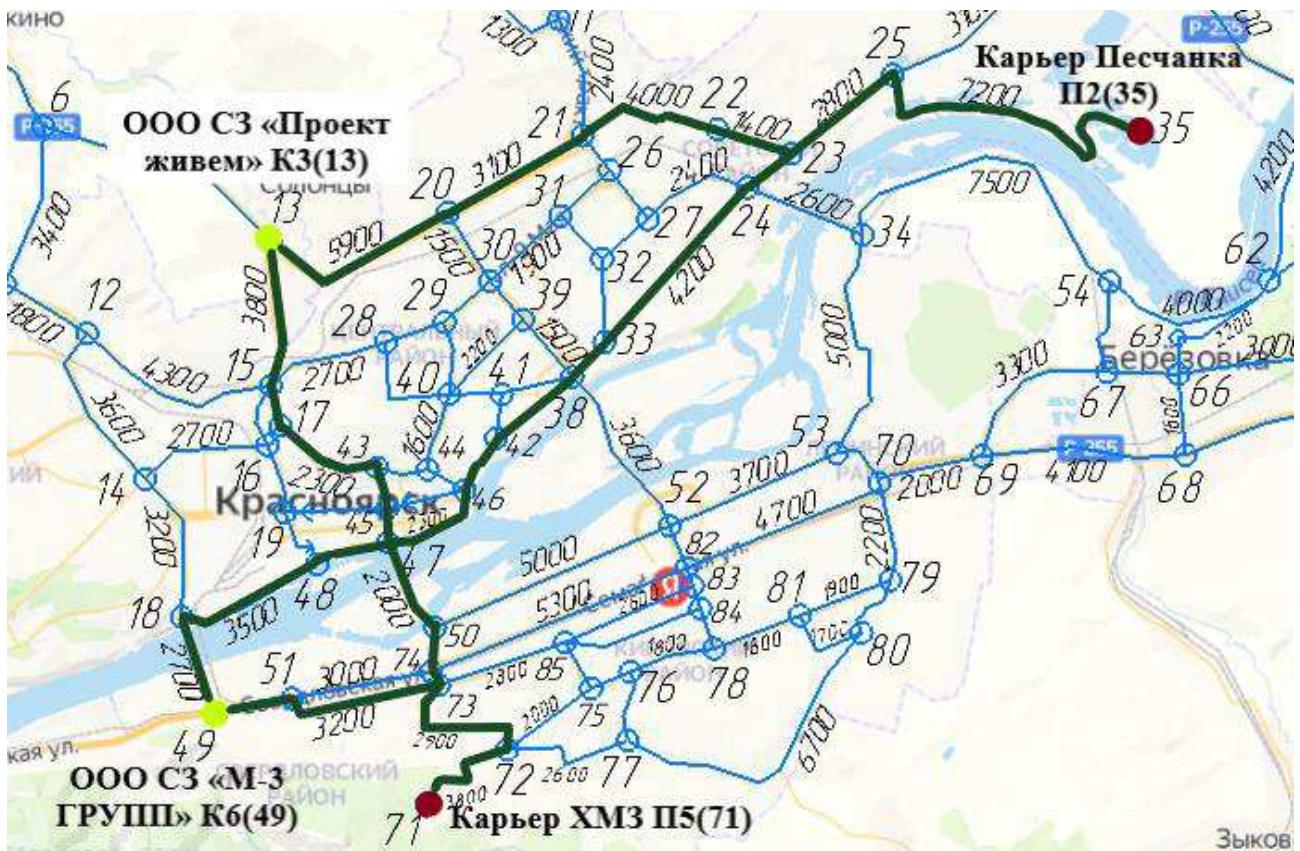


Рисунок 2.29 – Схема кольцевого маршрута №6 (П2 – К6 – П5 – К3 – П2)

Для того, чтобы увидеть насколько улучшился план перевязок в километраже посчитаем значение целевой функции по формуле (2.12). Значение целевой функции первоначального и конечного опорного плана целевой функции:

$$F(x) = \sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n c_{ij} x_{ij}, \quad (2.12)$$

где x_{ij} – объем поставки ресурса от i до j , т;

C_{ij} – расстояние перевозки груза, м.

Значение первоначального опорного плана целевой функции равно:

$$F(x) = 400 * 33400 + 750 * 14900 + 500 * 19100 + 900 * 25700 + \\ 1000 * 30500 + 650 * 21780 + 300 * 13230 + 600 * 10300 + 350 * 29130 +$$

$$500 * 12000 + 950 * 6000 + 1000 * 5000 + 350 * 23230 + 400 * 25300 = \\ 157167000 \text{ м} = 157167 \text{ км}$$

Значение конечного опорного плана целевой функции равно:

$$F(x) = 1150 * 14900 + 100 * 19100 + 450 * 37100 + 850 * 25700 + \\ 1650 * 24400 + 300 * 19300 + 400 * 24300 + 200 * 18800 + 850 * 12000 + \\ 950 * 6000 + 1000 * 5000 + 350 * 6700 + 400 * 16500 = 146960000 \text{ м} = \\ 146960 \text{ км}$$

Улучшение опорного плана произведено на $\Delta F(x) = 6,49\%$

Вывод: в данном подразделе была решена транспортная задача по формированию плана возврата порожних автомобилей методом потенциалов, а также для составления опорного плана был применен метод северо-западного угла, в результате чего порожний пробег сократился на 6,49% и составил 146 960 км. Воспользовавшись методом совмещенной матрицы были составлены 12 маршрутов, из них 6 маятниковых и 6 кольцевых. В следующем подразделе рассчитаем программу перевозки для сформированных маршрутов.

2.4 Расчет программы перевозок

Работа подвижного состава оценивается технико-эксплуатационными показателями. Технико-эксплуатационные показатели характеризуют техническую готовность подвижного состава, продолжительность его работы. Они необходимы для планирования и анализа работы автотранспортного предприятия, учета работы подвижного состава, отчетности и оценки деятельности предприятия. Из предыдущего подраздела при решении транспортной задачи в работе сформировались 12 маршрутов, из которых 6 маятниковых и 6 кольцевых. Рассчитаем для каждого сформированного

маршрута основные технико-эксплуатационные показатели. Также найдем необходимое количество требуемого подвижного состава для объема перевозки. В качестве подвижного состава будем использовать автомобиль-самосвал марки Ман грузоподъемностью 28 т.

В таблице 2.5 представлены сформированные маршруты.

Таблица 2.5 – Сформированные маршруты

Номер маршрута	Состав маршрута	Длина маршрута, км
M1	П1 – К2 – П1	29,8
M2	П2 – К2 – П2	38,2
M3	П5 – К1 – П5	46,46
M4	П3 – К7 – П3	12
M5	П5 – К6 – П5	24
M6	П4 – К8 – П4	10
K1	П2 – К2 – П1 – К1 – П4 – К3 – П2	159,4
K2	П4 – К9 – П5 – К1 – П4	92,73
K3	П2 – К4 – П4 – К9 – П5 – К3 – П2	108,64
K4	П2 – К5 – П4 – К3 – П2	84
K5	П2 – К5 – П3 – К10 – П4 – К3 – П2	131,3
K6	П2 – К6 – П5 – К3 – П2	87,31

Коэффициент использования пробега показывает степень использования пробега автомобиля для выполнения полезной транспортной работы. Для подсчета коэффициента использования пробега нужно пробег автомобиля с грузом разделить на общий пробег.

Коэффициент использования пробега для маятникового и кольцевого маршрутов определяется по формуле:

$$K_{\pi} = \frac{L_{\text{гр}}}{L_{\text{общ}}}, \quad (2.13)$$

где $L_{\text{гр}}$ – расстояние, пройденное автомобилем с грузом, км;

$L_{\text{общ}}$ – общее расстояние, пройденное автомобилем, км.

$$K_{\text{пM1}} = \frac{14,9}{29,8} = 0,5$$

$$K_{\text{пK1}} = \frac{83}{159,4} = 0,6$$

Использование грузоподъемности подвижного состава характеризуется коэффициентом использования грузоподъемности. Различают коэффициент статического использования грузоподъемности и коэффициент динамического использования грузоподъемности.

Песок, щебень, гравий относится к 1 классу грузов, коэффициент статического использования грузоподъемности находится в пределах 0,91 – 1. Для расчётов принимается 1.

Коэффициент динамического использования грузоподъемности определяется отношением количества фактически выполненных тоннажно-километров к количеству тонна-километров, которые могли быть выполнены при полном использовании грузоподъемности подвижного состава (2.14).

$$\gamma_d = \frac{P_\phi}{P_{max}}, \quad (2.14)$$

где P_ϕ – фактический грузооборот на маршруте, ткм;

P_{max} – максимально возможный грузооборот на маршруте, ткм.

$$P_\phi = q_n * \gamma_c * l_{\text{гр}}, \quad (2.15)$$

где q_n – номинальная грузоподъёмность, т;

γ_c – статический коэффициент грузоподъёмности;

$l_{\text{гр}}$ – расстояние груженой ездки.

$$P_{\max} = q_h \times L_m, \quad (2.16)$$

где L_m – длина маршрута, км.

Рассчитаем динамический коэффициент для маятникового М1 и кольцевого маршрута К1.

$$\gamma_{dM1} = \frac{28*1*14,9}{28*29,8} = 0,5$$

$$\gamma_{dK1} = \frac{28*1*19,1 + 28*1*33,4 + 28*1*30,5}{28*159,4} = 0,6$$

Определим время оборота автомобиля на маршруте по формуле:

$$t_{\text{o6}} = \left(\frac{L_m}{V_t} \right) + n \times t_{\text{пр}}, \quad (2.17)$$

где L_m – длина маршрута за один оборот, км;

V_t – техническая скорость автомобиля, км/ч;

n – число груженых ездок на маршруте;

$t_{\text{пр}}$ – время простоя под погрузкой и разгрузкой за одну езду, час [12].

$$t_{\text{o6M1}} = \left(\frac{29,8}{24} \right) + 1 \times 0,19 = 1,4 \text{ ч}$$

$$t_{\text{o6K1}} = \left(\frac{159,4}{24} \right) + 3 \times 0,19 = 7,2 \text{ ч}$$

Определим количество оборотов за время работы автомобиля на маршруте по формуле:

$$n_{об} = \frac{T_m}{t_{об}}, \quad (2.18)$$

где T_m – продолжительность работы автомобиля на маршруте в течение смены, ч;

$$n_{обM1} = \frac{8}{1,4} = 5,7 \text{ оборотов } (\approx 6)$$

$$n_{обK1} = \frac{8}{7,2} = 1,1 \text{ оборотов } (\approx 1)$$

Объем перевозки, выполняемый подвижным составом за смену рассчитывается по формуле:

$$Q_c = q_h \times n \times n_{об} \times \gamma_c, \quad (2.19)$$

$$Q_{cM1} = 28 * 1 * 5,7 * 1 = 159,6 \text{ т}$$

$$Q_{cK1} = 28 * 3 * 1 * 1 = 84 \text{ т}$$

Сведем расчеты основных технико-эксплуатационных показателей в таблицу 2.6.

Таблица 2.6 – Основные технико-эксплуатационные показатели на маршрутах

Номер маршрута	Коэффициент использования пробега	Время оборота, ч	Количество оборотов, ед	Динамический коэффициент использования грузоподъемности	Объем перевозки за смену, т
M1	0,5	1,4	6	0,5	159,6
M2	0,5	1,78	4	0,5	112
M3	0,5	2,1	4	0,5	106,4
M4	0,5	0,69	12	0,5	324,5
M5	0,5	1,19	7	0,5	187,6
M6	0,5	0,6	13	0,5	364
K1	0,6	7,2	1	0,6	84
K2	0,6	4,14	2	0,6	106,4
K3	0,6	4,95	2	0,6	134,4
K4	0,6	3,88	2	0,6	112
K5	0,6	6,61	1	0,6	84
K6	0,7	3,88	2	0,7	112

Рассчитаем общее количество оборотов на каждом маршруте. Общее число оборотов на маршруте для подвижного состава рассчитывается по формуле (2.20):

$$n_e = \frac{Q}{q_h \times \gamma_c}, \quad (2.20)$$

где Q – количество груза, необходимое перевести каждому клиенту на маршруте, т;

q_h – номинальная грузоподъёмность, т;

γ_c – статический коэффициент грузоподъёмности.

$$n_{eM1} = \frac{750}{28 \times 1} = 26,7 = 27$$

$$n_{eK1} = \frac{400}{28 \times 1} = 14,3 = 15$$

Общее количество оборотов для каждого маршрута и общий объем представлен в таблице 2.7.

Таблица 2.7 – Общее количество оборотов и общий объем на маршрутах

Номер маршрута	Состав маршрута	Общий объем перевозок на маршруте, т	Общее количество оборотов на маршруте
M1	П1 – К2 – П1	750	27
M2	П2 – К2 – П2	100	4
M3	П5 – К1 – П5	850	31
M4	П3 – К7 – П3	950	34
M5	П5 – К6 – П5	500	18
M6	П4 – К8 – П4	1000	36
K1	П2 – К2 – П1 – К1 – П4 – К3 – П2	1200	15
K2	П4 – К9 – П5 – К1 – П4	100	2
K3	П2 – К4 – П4 – К9 – П5 – К3 – П2	900	11
K4	П2 – К5 – П4 – К3 – П2	400	8
K5	П2 – К5 – П3 – К10 – П4 – К3 – П2	1200	15
K6	П2 – К6 – П5 – К3 – П2	700	13

Определяем требуемое количество автомобилей для выполнения заданного объема перевозок по формуле:

$$A = \frac{\sum t_{об} \times n_{об}}{T_m}, \quad (2.21)$$

$$A = \frac{1,4*6+1,78*4+2,1*4+0,69*12+1,19*7+0,6*13+7,2*1+4,14*2+4,95*2+3,88*2+6,61*1+3,88*2}{8} = \\ \frac{95,84}{8} = 11,98 = 12 \text{ ед}$$

По отчетным данным предприятия на сегодняшний день суточный объем перевозок осиливается 14 ед. подвижного состава. Внедряя систему кольцевых маршрутов нам понадобится 12 единиц подвижного состава. Базовое и проектируемое количество подвижного состава представлено на рисунке 2.30.

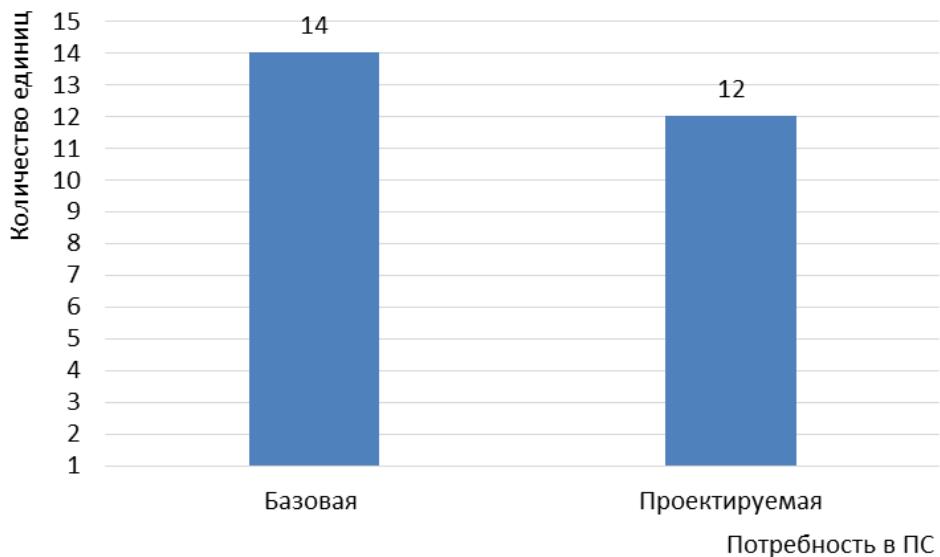


Рисунок 2.30 – Диаграмма потребности в подвижном составе

Вывод: В данном подразделе были рассчитаны основные технико-эксплуатационные показатели работы ПС. Для каждого маршрута был рассчитан коэффициент пробега, время на маршруте, число оборотов на маршруте и общее количество оборотов для всего объема перевозок. Также было рассчитано требуемое количество ПС, внедряя кольцевые маршруты потребность составляет в 12 единиц, что на 2 единицы меньше базовой потребности в ПС.

2.5 Обзор и анализ систем расчетов маршрутов

В настоящее время существует много систем расчетов маршрутов, которые работают в виде программы на ПК. Рассмотрим основные из них.

1С TMS Логистика. Управление перевозками – популярное программное обеспечение для управления автоперевозками. Благодаря многофункциональности, можно отслеживать состояние груза на любом этапе его перемещения, наблюдать за выполнением внутригородских и международных рейсов. Подходит для работы абсолютно любых транспортных компаний. 1С: TMS легко интегрируется с другими программными продуктами, разработанными на различных технологических платформах (1С, SAP, Oracle и

др.). Интеграция расширяет функционал системы и дает дополнительные возможности для автоматизации задач логистики и управления перевозками.

Мегалогист – программное обеспечение функционирует на базе 1С-платформы. Актуально для использования в крупных логистических компаниях. Есть возможность приобрести тариф с ограничением количества обрабатываемых заказов в месяц. Дает возможность оперативного создания заявок на транспортировку, планировки маршрутов в ручном и автоматизированном режиме, наблюдения за выполнением рейсов, проведения аналитических манипуляций. В дополнение существует мобильное приложение для водителей и курьеров. На рисунке 2.31 представлен интерфейс программы «Мегалогист».

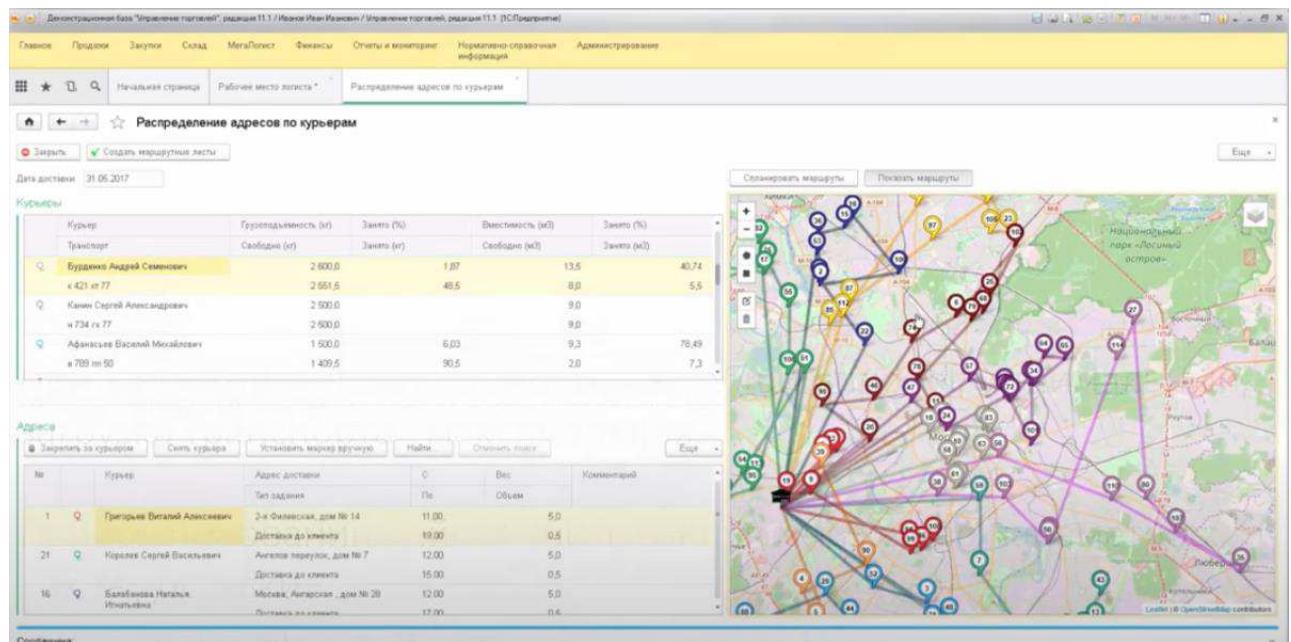


Рисунок 2.31 – Интерфейс программы «Мегалогист»

ABM Rinkai TMS. Цель системы – автоматическое планирование маршрутов доставки на основании имеющихся заказов и автомобилей, с учетом различных ограничений (временные окна, вес, объем, другой параметр груза, тип автомобиля), для экономии транспортных расходов.

Функционал продукта позволяет автоматизировать основные этапы управления транспортом: планирование маршрутов, контроль за их выполнением, анализ и оценка эффективности.

Планирование маршрутов: автоматическое планирование маршрутов доставки всего автопарка для выполнения всех выбранных заказов; учет различных условий при расчете маршрутов: расстояния между точками, стоимость использования автомобилей, временные окна клиентов и склада, характеристики грузов и транспорта, время загрузки/выгрузки и оформления документов и другие; определение оптимального порядка загрузки-разгрузки; автоматическая рассылка уведомлений клиентам о времени посещения.

Контроль выполнения. В режиме онлайн можно осуществлять контроль движения автомобилей по маршрутам. Есть возможность регистрации отклонений по маршруту (километраж, время, своевременность доставки). Легкое перепланирование маршрутов при форс-мажорах. Бесплатное android приложение rinkai, с электронными маршрутными листами, навигацией, контактами клиента и отправкой обратной связи. Также позволяет получать данные по фактическим остановкам автомобиля.

Анализ эффективности. Анализ использования транспорта, временных окон и затрат времени на точках. Комплексная аналитика по транспорту и клиентам, в том числе за счет сравнение плана и факта по маршрутам. Модуль аналитики позволяет оценивать транспортные затраты в разрезе автопарка, клиентов, торговых точек.

На рисунке 2.32 представлен интерфейс программы «ABM Rinkai TMS».

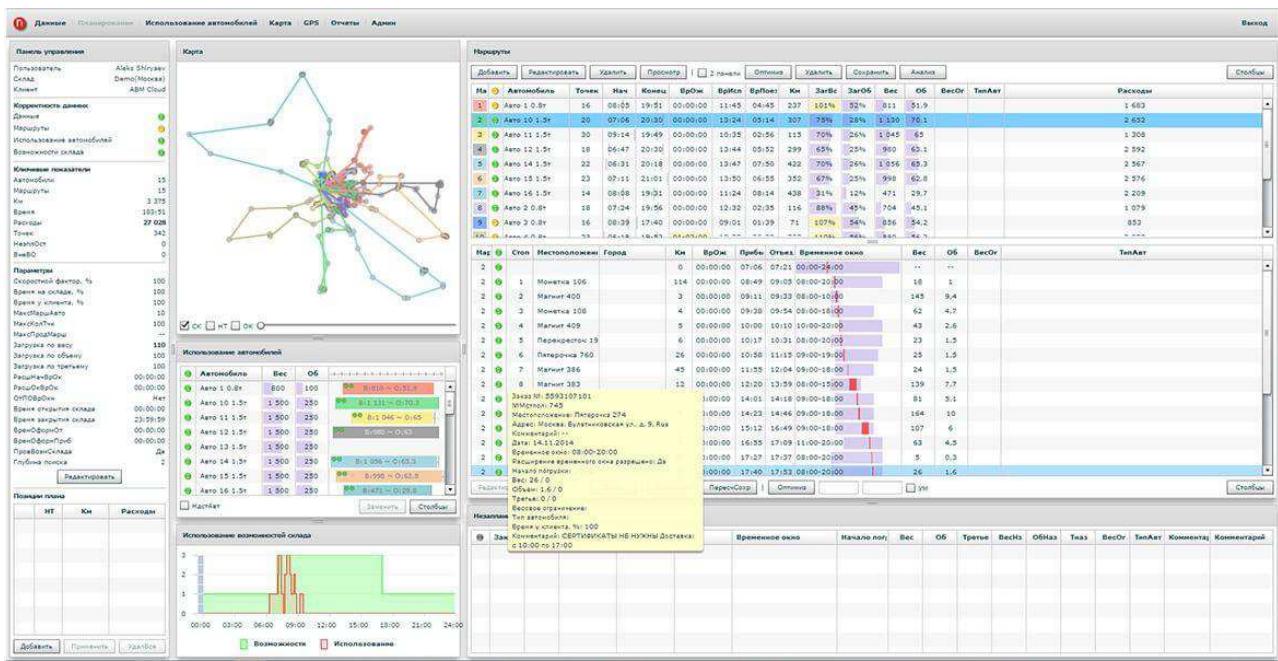


Рисунок 2.32 – Интерфейс программы «AVM Rinkai TMS»

TopLogistic – программное обеспечение, предназначенное для решения задач транспортной логистики. Система позволяет оптимизировать деятельность по доставке грузов в крупном городе или регионе, осуществлять планирование, учет и контроль процессов, связанных с отгрузкой и доставкой, сократить издержки на доставку, повысить качество обслуживания клиентов, обеспечить надежность работы всего логистического комплекса.

Автоматизированная информационная система «TopLogistic» предназначена для составления оптимального, с точки зрения минимизации транспортных издержек, плана автотранспортной доставки разнородной продукции.

Оптимальный план доставки строится на основе принятых заказов, дорожно-знаковой обстановки, характеристик автотранспорта, его наличного состава и параметров адресов доставки. При построении оптимального плана осуществляется автоматический подбор заказов для каждого рейса конкретной автомашины, с учетом ее технических характеристик и рабочего времени. Система по возможности составляет маршруты, обслуживающие сразу

несколько заказчиков, что позволяет значительно уменьшить общий пробег автомашин и расход топлива.

Система транспортной логистики «TopLogistic» может обеспечивать минимизацию транспортных издержек по следующим критериям:

- 1) минимизация общего расхода топлива в стоимостном выражении (руб);
- 2) минимизация общей грузовой работы (ткм);
- 3) минимизация общего пробега автотранспорта (км).

Характеристика рассмотренных автоматизированных систем представлена в таблице 2.8.

Таблица 2.8 – Характеристика программного обеспечения

Название программы	Стоимость, тыс. руб	Автоматическое формирование маршрутов	Формирование аналитических отчетов	Система слежения за ТС
1С TMS Логистика. Управление перевозками	62	+	+	+
Megalogist	84	+	+	+
ABM Rinkai TMS	60	+	+	+
TopLogistic	73	+	+	-

Рассмотрев основные автоматизированные системы расчетов маршрутов, можно сделать вывод о том, что для предприятия ООО «Автоспецстрой» рекомендуется использовать программное обеспечение «ABM Rinkai TMS».

ЗАКЛЮЧЕНИЕ

В выпускной квалификационной работе на тему «Совершенствование перевозок грузов на примере «Автоспецстрой» были рассмотрены основные задачи, и мероприятия по их решению для совершенствования перевозок грузов предприятия.

В технико-экономическом обосновании выпускной квалификационной работы был проведен анализ парка подвижного состава, который показал, что парк представлен автомобилями-самосвалами иностранного производства, преимущественно марки Man, грузоподъемность которой составляет 28 т. По сроку эксплуатации и коэффициенту технической готовности было установлено, что парк подвижного состава находится в пределах амортизационного периода и в глобальной замене не нуждается. Был проведен анализ существующей системы перевозки грузов, где были рассмотрены основные грузопотоки и объем перевозки по ним. Было выявлено, что наибольший объем перевозок приходится на летний период, наименьший на зимний.

В технологической части бакалаврской работы были рассмотрены методы маршрутизации. Далее для построения оптимальных маршрутов был выбран метод классической транспортной задачи. Для построения опорного плана возврата порожних автомобилей были применены методы северо-западного угла и метода потенциалов. По итогу сформировались 6 кольцевых маршрутов и 6 маятниковых. Далее был проведен расчет программы перевозок, который показ, что при внедрении кольцевых маршрутов для осуществления плана поставок инертных материалов подвижного состава потребуется на 2 единицы меньше, чем при осуществлении перевозок только маятниковыми маршрутами. Также был произведен обзор и анализ программного обеспечения для расчета маршрутов автоматическим способом на ПК. Для предприятия ООО «Автоспецстрой» рекомендуется использовать программное обеспечение «AVM Rinkai TMS».

СПИСОК СОКРАЩЕНИЙ

В бакалаврской работе были применены следующие сокращения:

ООО – общество с ограниченной ответственностью

м² – метр квадратный

г. – город

ул. – улица

т – тонн

ТС – транспортное средство

ПС – подвижной состав

км – километр

м – метры

тыс. км – тысяч километров

мм – миллиметры

К – потребитель (клиенты)

П – поставщик (карьеры)

ед. – единиц

ПК – персональный компьютер

ч – часы

ткм – тонна километр

руб. – рублей

тыс. руб. – тысяч рублей

СПИСОК ИСПОЛЬЗОВАННЫХ ИСТОЧНИКОВ

- 1) Информация о предприятии ООО Автоспецстрой [Электронный ресурс] – Режим доступа: <http://acc24.org/>;
- 2) О назначении ПС [Электронный ресурс] – Режим доступа: <https://autotehnica-ru.turbopages.org>;
- 3) Об экскаваторах [Электронный ресурс] – Режим доступа: <https://helpiks.org>;
- 4) О характеристике карьеров [Электронный ресурс] – Режим доступа: <https://dumpertaxi.ru/mine>;
- 5) ГОСТ 8267-93. Щебень и гравий из плотных горных пород для строительных работ. Технические условия (с Изменениями N 1-4). – Введен 01.01.1995 – Москва. – 27 с;
- 6) ГОСТ 8736-2014 Песок для строительных работ. Технические условия. – Введен 01.04.2015 – Москва. – 16 с;
- 7) Об инертных материалах [Электронный ресурс] – Режим доступа: <https://yartehnostroy.ru>;
- 8) Грузовые автомобильные перевозки: Учебник для вузов / А. В. Вельможин, В. А. Гудков, Л. Б. Миротин, А. В. Куликов. – М: Горячая линия – Телеком, 2006. – 560 с;
- 9) Тюрин А. Ю. Эвристические методы решения задач доставки мелкопартионных грузов /Вестник Кузбасского государственного технического университета. – 2007. – №. 1.
- 10) Бирман И. Я. Транспортная задача линейного программирования. – Издательство экономической литературы, 1962;
- 11) Ковалев, В.А. Организация грузовых автомобильных перевозок. Курсовое проектирование : учебное пособие / В.А. Ковалев, А.И. Фадеев. – Красноярск : СФУ, 2014 г. – 188 с;
- 12) Нормы времени простоя автомобилей самосвалов при механизированной погрузке навалочных грузов, разгрузке их самосвалом

[Электронный ресурс] – Режим доступа: <https://трансавтоцистерна.рф/press-centr/stati/2791/23369/>;

13) 1С TMS Логистика. Управление перевозками [Электронный ресурс] Режим доступа: <https://itob.ru/products/1c-tms>;

14) Мегалогист [Электронный ресурс] Режим доступа: <https://megalogist.ru/>;

15) ABM Rinkai TMS [Электронный ресурс] Режим доступа: <https://tms.abmcloud.com/functionality-tms/>;

16) TopLogistic [Электронный ресурс] Режим доступа: <http://www.topplan.ru/cis/logistic/>;

17) СТО 4.2 – 07 – 2010. Система менеджмента качества. Общие требования к построению, изложению и оформлению документов учебной и научной деятельности. – Красноярск. СФУ, 2010. – 57 с.

ПРИЛОЖЕНИЕ А

Таблица А1 – Список и краткая характеристика подвижного состава

№	Марка, модель	Тип ТС	Год ввода в эксплуатацию	Грузоподъемность, т	Пробег, тыс. км	Техническое состояние
1	Man TGS 41.400 BB-WW	Автомобиль-самосвал	2016	28	227 856	Исправен
2	Man TGS 41.400 BB-WW	Автомобиль-самосвал	2016	28	219 541	Исправен
3	Man TGS 41.400 BB-WW	Автомобиль-самосвал	2016	28	289 547	Не исправен
4	Man TGS 41.400 BB-WW	Автомобиль-самосвал	2016	28	250 456	Исправен
5	Man TGS 41.400 BB-WW	Автомобиль-самосвал	2016	28	230 445	Исправен
6	Man TGS 41.400 BB-WW	Автомобиль-самосвал	2016	28	225 458	Исправен
7	Man M4 MK41.540.4R6	Автомобиль-самосвал	2016	28	253 566	Исправен
8	Man M4 MK41.540.4R6	Автомобиль-самосвал	2015	28	270 499	Исправен
9	Man M4 MK41.540.4R6	Автомобиль-самосвал	2014	28	300 325	Исправен
10	Man M4 MK41.540.4R6	Автомобиль-самосвал	2014	28	350 542	Исправен
11	Man M4 MK41.540.4R6	Автомобиль-самосвал	2014	28	378 254	Исправен
12	Man M4 MK41.540.4R6	Автомобиль-самосвал	2014	28	315 542	Исправен
13	Man M4 MK41.540.4R6	Автомобиль-самосвал	2014	28	349 546	Исправен
14	Man M4 MK41.540.4R6	Автомобиль-самосвал	2014	28	290 548	Исправен
15	Man M4 MK41.540.4R6	Автомобиль-самосвал	2014	28	320 215	Исправен
16	Man M4 MK41.540.4R6	Автомобиль-самосвал	2014	28	326 458	Исправен
17	Man TGS 40.390 BB-WW	Автомобиль-самосвал	2011	28	489 378	Не исправен
18	Man TGS 40.390 BB-WW	Автомобиль-самосвал	2012	28	415 856	Исправен
19	Man TGS 40.390 BB-WW	Автомобиль-самосвал	2012	28	425 365	Исправен
20	Man 9596-09-50	Автомобиль-самосвал	2015	28	288 578	Исправен
21	Man TGS 40.400 BB-WW	Автомобиль-самосвал	2017	28	180 455	Исправен
22	Man TGS 40.400 BB-WW	Автомобиль-самосвал	2014	28	319 587	Исправен
23	Man TGS 40.400 BB-WW	Автомобиль-самосвал	2015	28	263 569	Исправен
24	Man TGS 40.400 BB-WW	Автомобиль-самосвал	2015	28	275 652	Исправен
25	Man TGS 40.400 BB-WW	Автомобиль-самосвал	2015	28	295 324	Исправен
26	Man TGS 40.400 BB-WW	Автомобиль-самосвал	2017	28	204 568	Не исправен

ОКОНЧАНИЕ ПРИЛОЖЕНИЯ А

Окончание таблицы А1

№	Марка, модель	Тип ТС	Год ввода в эксплуатацию	Грузоподъемность, т	Пробег, тыс. км	Техническое состояние
27	Man TGS 40.400 BB-WW	Автомобиль-самосвал	2017	28	210 548	Исправен
28	Man TGS 40.400 BB-WW	Автомобиль-самосвал	2017	28	195 458	Исправен
29	Man TGS 40.400 BB-WW	Автомобиль-самосвал	2015	28	274 985	Исправен
30	Man TGS 40.400 BB-WW	Автомобиль-самосвал	2015	28	268 256	Исправен
31	SCANIA P400	Автомобиль-самосвал	2019	24	110 542	Исправен
32	SCANIA P400	Автомобиль-самосвал	2018	24	161 548	Исправен
33	SCANIA P400	Автомобиль-самосвал	2019	24	90 578	Исправен
34	SCANIA P400	Автомобиль-самосвал	2018	24	140 658	Исправен
35	SCANIA P400	Автомобиль-самосвал	2018	24	137 774	Исправен
36	SCANIA P400	Автомобиль-самосвал	2018	24	120 885	Исправен
37	SCANIA P400	Автомобиль-самосвал	2018	24	163 254	Исправен
38	SCANIA P400	Автомобиль-самосвал	2018	24	146 556	Исправен
39	SCANIA P400	Автомобиль-самосвал	2020	24	55 785	Исправен
40	SCANIA P400	Автомобиль-самосвал	2016	24	244 584	Исправен
41	SCANIA P400	Автомобиль-самосвал	2016	24	227 658	Исправен
42	SCANIA P400	Автомобиль-самосвал	2015	24	280 856	Исправен
43	SCANIA P400	Автомобиль-самосвал	2015	24	290 651	Исправен
44	SCANIA P400	Автомобиль-самосвал	2014	24	309 487	Исправен

ПРИЛОЖЕНИЕ Б

Таблица Б1 – Модель транспортной сети г. Красноярска

Вершина от	Вершина до	Длина ребра, м	Наименование
1	2	15000	Ул. Дружбы, трасса 04А-300, 04К-288
	3	9200	Р-255 Сибирь, 793 – 802 км
2	1	15000	Ул. Дружбы, трасса 04А-300, 04К-288
	4	12000	Ул. Кедровая, трасса 04К-297
3	1	9200	Р-255 Сибирь, 793 – 802 км
	6	6600	Трасса Р-255 Сибирь
	7	21000	Трасса 04К-291
	8	16000	Трасса Р-255 Сибирь
4	2	12000	Ул. Кедровая, трасса 04К-297
	5	2400	Ул. Калинина
5	4	2400	Ул. Калинина
	6	3400	Трасса Р-255 Сибирь
	12	1800	Ул. Калинина
6	3	6600	Трасса Р-255 Сибирь
	5	3400	Трасса Р-255 Сибирь
	13	7700	Северное шоссе
7	3	21000	Трасса 04К-291
	8	7400	Енисейский тракт
8	3	16000	Трасса Р-255 Сибирь
	7	7400	Енисейский тракт
	9	4000	Енисейский тракт
	37	9300	Трасса Р-255 Сибирь
9	8	4000	Енисейский тракт
	10	3500	Проспект 60 лет Образования СССР
	11	3000	Енисейский тракт
10	9	3500	Проспект 60 лет Образования СССР
	11	1300	Проспект 60 лет Образования СССР
11	9	3000	Енисейский тракт
	10	1300	Проспект 60 лет Образования СССР
	21	2400	Енисейский тракт
12	5	1800	Ул. Калинина
	14	3600	Ул. Высотная
	15	4300	Ул. Калинина
13	6	7700	Северное шоссе
	15	3800	Проспект Котельникова
	20	5900	Северное шоссе
14	12	3600	Ул. Высотная
	16	2700	Свободный проспект
	18	3200	Ул. Годенко, Николаевский проспект
15	12	4300	Ул. Калинина
	13	3800	Проспект Котельникова
	16	2000	Ул. Маерчака
	17	1000	Брянская улица
	28	2700	2-я Брянская улица
16	14	2700	Свободный проспект
	15	2000	Ул. Маерчака

ПРОДОЛЖЕНИЕ ПРИЛОЖЕНИЯ Б

Продолжение таблицы Б1

Вершина от	Вершина до	Длина ребра, м	Наименование
	17	650	2-я Озёрная улица, Северо-Енисейская улица, Северная улица
	19	1500	Ул. Маерчака
17	15	1000	Брянская улица
	16	650	2-я Озёрная улица, Северо-Енисейская улица, Северная улица
	43	2300	Брянская улица
18	14	3200	Ул. Годенко, Николаевский проспект
	48	3500	Ул. Дубровинского
	49	2700	Николаевский мост
19	16	1500	Ул. Маерчака
	48	1900	Ул. Бограда, ул. Декабристов
20	13	5900	Северное шоссе
	21	3100	Северное шоссе
	30	1500	Ул. Авиаторов
21	11	2400	Енисейский тракт
	20	3100	Северное шоссе
	22	4000	Ул. Технологическая
	26	1000	Енисейский тракт
22	21	4000	Ул. Технологическая
	23	1400	Ул. Технологическая
23	22	1400	Ул. Технологическая
	24	830	Ул. Пограничников
	25	2800	Ул. Пограничников
24	23	830	Ул. Пограничников
	27	2400	Ястынская улица
	33	4200	Пр. металлургов
	34	2600	Коркинский мост
25	23	2800	Ул. Пограничников
	35	7200	Ул. Сергея Лазо
	36	3100	Ул. Пограничников
26	21	1000	Енисейский тракт
	27	1200	Ул. Гайдашовка
	31	1300	Ул. 9 мая
27	24	2400	Ястынская улица
	26	1200	Ул. Гайдашовка
	32	1200	Ястынская улица
28	15	2700	2-я Брянская улица
	29	1200	Караульная улица
	40	2300	Ул. Чернышевского, ул. Мужества
29	28	1200	Караульная улица
	30	1200	Ул. 9 мая
	40	1400	Ул. Шахтеров
30	20	1500	Ул. Авиаторов
	29	1200	Ул. 9 мая
	31	1900	Ул. 9 мая
	39	1100	Ул. Авиаторов
31	26	1300	Ул. 9 мая

ПРОДОЛЖЕНИЕ ПРИЛОЖЕНИЯ Б

Продолжение таблицы Б1

Вершина от	Вершина до	Длина ребра, м	Наименование
	30	1900	Ул. 9 мая
	32	1100	Комсомольский проспект
32	27	1200	Ястынская улица
	31	1100	Комсомольский проспект
	33	1700	Комсомольский проспект
33	24	4200	Пр. Металлургов
	32	1700	Комсомольский проспект
	38	900	Пр. Металлургов
34	24	2600	Коркинский мост
	53	5000	Одесская улица
	54	7500	Северное шоссе
35	25	7200	Ул. Сергея Лазо
36	25	3100	Ул. Пограничников
	37	4200	Ул. Пограничников
37	8	9300	Трасса Р-255 Сибирь
	36	4200	Ул. Пограничников
	55	7600	Трасса Р-255 Сибирь
38	33	900	Пр. Металлургов
	39	1500	Ул. Авиаторов
	41	1700	Ул. Весны, ул. Партизана Железняка
	42	1900	ул. Партизана Железняка
	52	3600	Октябрьский мост
39	30	1100	Ул. Авиаторов
	38	1500	Ул. Авиаторов
	40	2200	Ул. Молокова
40	28	2300	Ул. Чернышевского, ул. Мужества
	29	1400	Ул. Шахтеров
	39	2200	Ул. Молокова
	41	1100	Вздётная улица
	44	1600	Ул. Шахтёров
41	38	1700	Ул. Весны, ул. Партизана Железняка
	40	1100	Вздётная улица
	42	1000	Аэровокзальная улица
42	38	1900	ул. Партизана Железняка
	41	1000	Аэровокзальная улица
	46	1300	Ул. Белинского
43	17	2300	Брянская улица
	44	1100	Игарская улица, Брянская улица
	45	820	Ул. Вейнбаума
44	40	1600	Ул. Шахтёров
	43	1100	Игарская улица, Брянская улица
	46	2000	Ул. Дубенского
45	19	2000	Ул. Ленина
	43	820	Ул. Вейнбаума
	47	730	Ул. Вейнбаума
46	42	1300	Ул. Белинского
	44	2000	Ул. Дубенского
	45	1800	Ул. Ленина
	47	2300	Ул. Дубровинского

ПРОДОЛЖЕНИЕ ПРИЛОЖЕНИЯ Б

Продолжение таблицы Б1

Вершина от	Вершина до	Длина ребра, м	Наименование
47	45	730	Ул. Вейнбаума
	46	2300	Ул. Дубровинского
	48	1500	Ул. Дубровинского
	50	2000	Коммунальный мост
48	18	3500	Ул. Дубровинского
	47	1500	Ул. Дубровинского
49	18	2700	Николаевский мост
	51	2100	Свердловская улица
50	52	5000	Пр. имени Газеты Красноярский Рабочий
	74	750	Ул. Матросова
51	49	2100	Свердловская улица
	73	3200	Ул. 60 лет Октября
	74	3000	Ул. Свердловская
52	38	3600	Октябрьский мост
	50	5000	Пр. имени Газеты Красноярский Рабочий
	53	3700	Пр. имени Газеты Красноярский Рабочий
	82	900	Ул. Мичурина
53	34	5000	Одесская улица
	52	3700	Пр. имени Газеты Красноярский Рабочий
	70	1500	Ул. Глинки
54	34	7500	Северное шоссе
	62	4000	Трасса 04К-154
	67	2000	Северное шоссе
55	37	7600	Трасса Р-255 Сибирь
	60	4400	Р-255, малый обход Красноярска
	62	4200	Трасса 04К-151
56	57	4600	Трасса 04Н-374
	60	8100	Трасса 04Н-374
57	56	4600	Трасса 04Н-374
	58	4500	Трасса 04Н-374
	59	1400	Пр. Мира Сосновоборск
58	57	4500	Трасса 04Н-374
	59	3800	Ул. Ленинского Комсомола, Заводская улица Сосновоборск
59	57	1400	Пр. Мира Сосновоборск
	58	3800	Ул. Ленинского Комсомола, Заводская улица Сосновоборск
60	55	4400	Р-255, малый обход Красноярска
	56	8100	Трасса 04Н-374
	61	5000	Р-255, малый обход Красноярска
	65	3500	Трасса 04Н-374
61	60	5000	Р-255, малый обход Красноярска
	68	7600	Р-255 Сибирь, ул. Трактовая
62	54	4000	Трасса 04К-154
	55	4200	Трасса 04К-151
	63	2200	Ул. Строителей, ул. Центральная
	64	2800	Трасса 04К-154

ПРОДОЛЖЕНИЕ ПРИЛОЖЕНИЯ Б

Продолжение таблицы Б1

Вершина от	Вершина до	Длина ребра, м	Наименование
63	62	2200	Ул. Строителей, ул. Центральная
	66	1000	Ул. Кирова
64	62	2800	Трасса 04К-154
	65	2800	Трасса 04К-154
65	60	3500	Трасса 04Н-374
	64	2800	Трасса 04К-154
	66	3000	Трасса 04Н-374
66	63	1000	Ул. Кирова
	65	3000	Трасса 04Н-374
	67	1700	Ул. Дружбы
	68	1600	Ул. Кирова
67	54	2000	Северное шоссе
	66	1700	Ул. Дружбы
	69	3300	Ул. Дружбы, трасса 04Н-374
68	61	7600	Р-255 Сибирь, ул. Трактовая
	66	1600	Ул. Кирова
	69	4100	Ул. Трактовая
69	67	3300	Ул. Дружбы, трасса 04Н-374
	68	4100	Ул. Трактовая
	70	2000	Ул. Глинки
70	53	1500	Ул. Глинки
	69	2000	Ул. Глинки
	79	2200	Тамбовская улица
	82	4700	Ул. Семафорная
71	72	3800	Ул. Цементников
72	71	3800	Ул. Цементников
	73	2900	Ул. Лесопильщиков
	75	2000	Краснопресненская улица
	77	2600	Ул. Цементников, ул. Тургенева, ул. Алёши Тимошенкова
73	51	3200	Ул. 60 лет Октября
	72	2900	Ул. Лесопильщиков
	74	430	Ул. Александра Матросова
	85	2800	Ул. 60 лет Октября
74	47	6000	Ярыгинский проезд
	51	3000	Ул. Свердловская
	73	430	Ул. Александра Матросова
	82	5300	Ул. Семафорная
75	72	2000	Краснопресненская улица
	76	850	Ул. Грунтовая
	85	1200	Затонская улица
76	75	850	Ул. Грунтовая
	77	1400	Ул. Монтажников
	78	1800	Ул. Грунтовая
77	72	2600	Ул. Цементников, ул. Тургенева, ул. Алёши Тимошенкова
	76	1400	Ул. Монтажников
	80	6700	Ул. Монтажников
78	76	1800	Ул. Грунтовая
	81	1800	Волжская улица
	84	830	Ул. Мичурина
79	70	2200	Тамбовская улица

ОКОНЧАНИЕ ПРИЛОЖЕНИЯ Б

Окончание таблицы Б1

Вершина от	Вершина до	Длина ребра, м	Наименование
	80	1500	Ул. Шевченко
	81	1900	Волжская улица
80	77	6700	Ул. Монтажников
	79	1500	Ул. Шевченко
	81	1700	Аральская улица
81	78	1800	Волжская улица
	79	1900	Волжская улица
	80	1700	Аральская улица
82	52	900	Ул. Мичуриня
	70	4700	Ул. Семафорная
	74	5300	Ул. Семафорная
	83	330	Ул. Мичуриня
83	82	330	Ул. Мичуриня
	84	500	Ул. Мичуриня
	85	2600	Ул. Академика Павлова
84	78	830	Ул. Мичуриня
	83	500	Ул. Мичуриня
	85	2800	Ул. Щорса
85	73	2800	Ул. 60 лет Октября
	75	1200	Затонская улица
	83	2600	Ул. Академика Павлова
	84	2800	Ул. Щорса

ПРИЛОЖЕНИЕ В

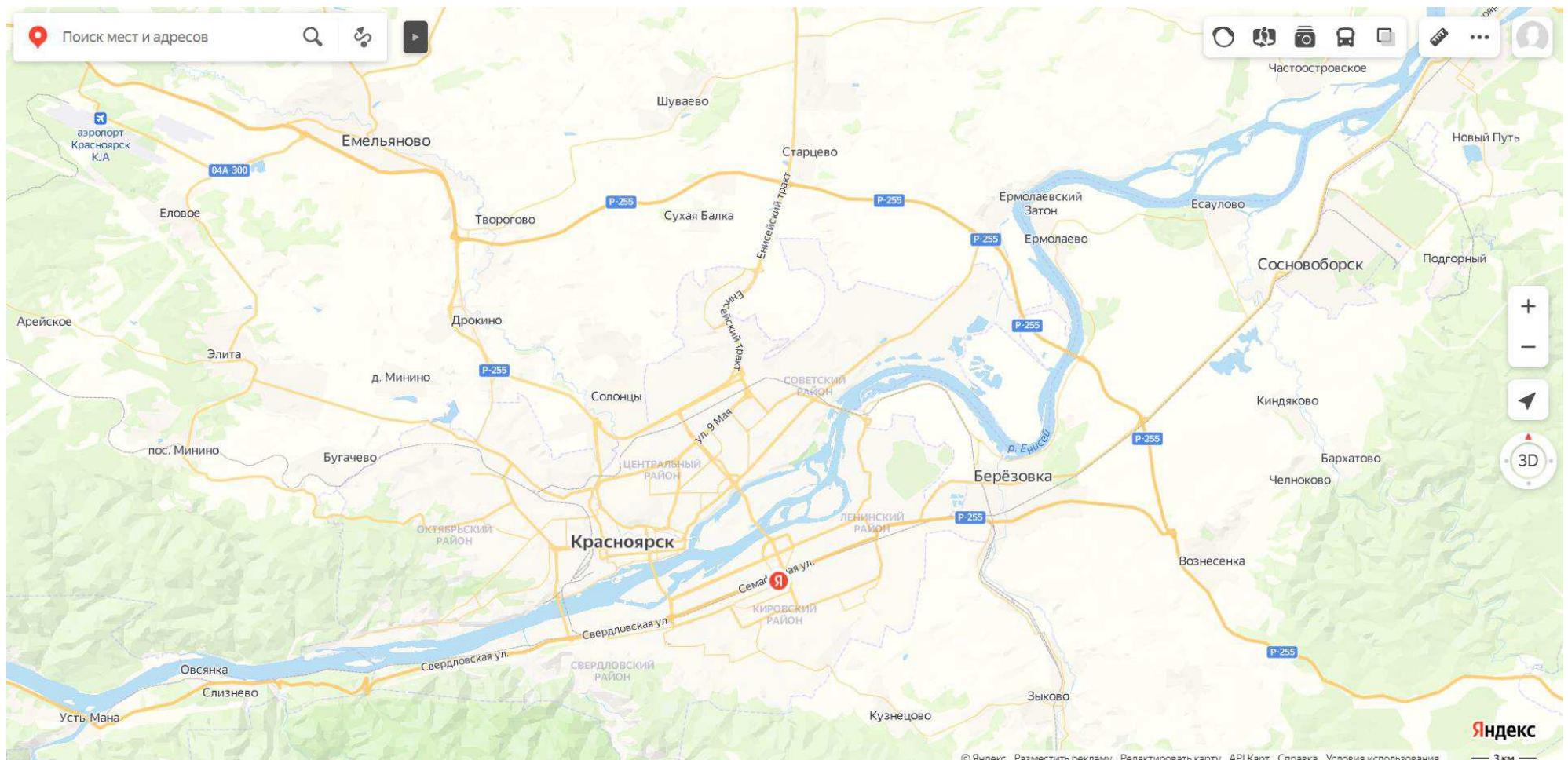


Рисунок В1 – Карта города Красноярска

ПРОДОЛЖЕНИЕ ПРИЛОЖЕНИЯ В

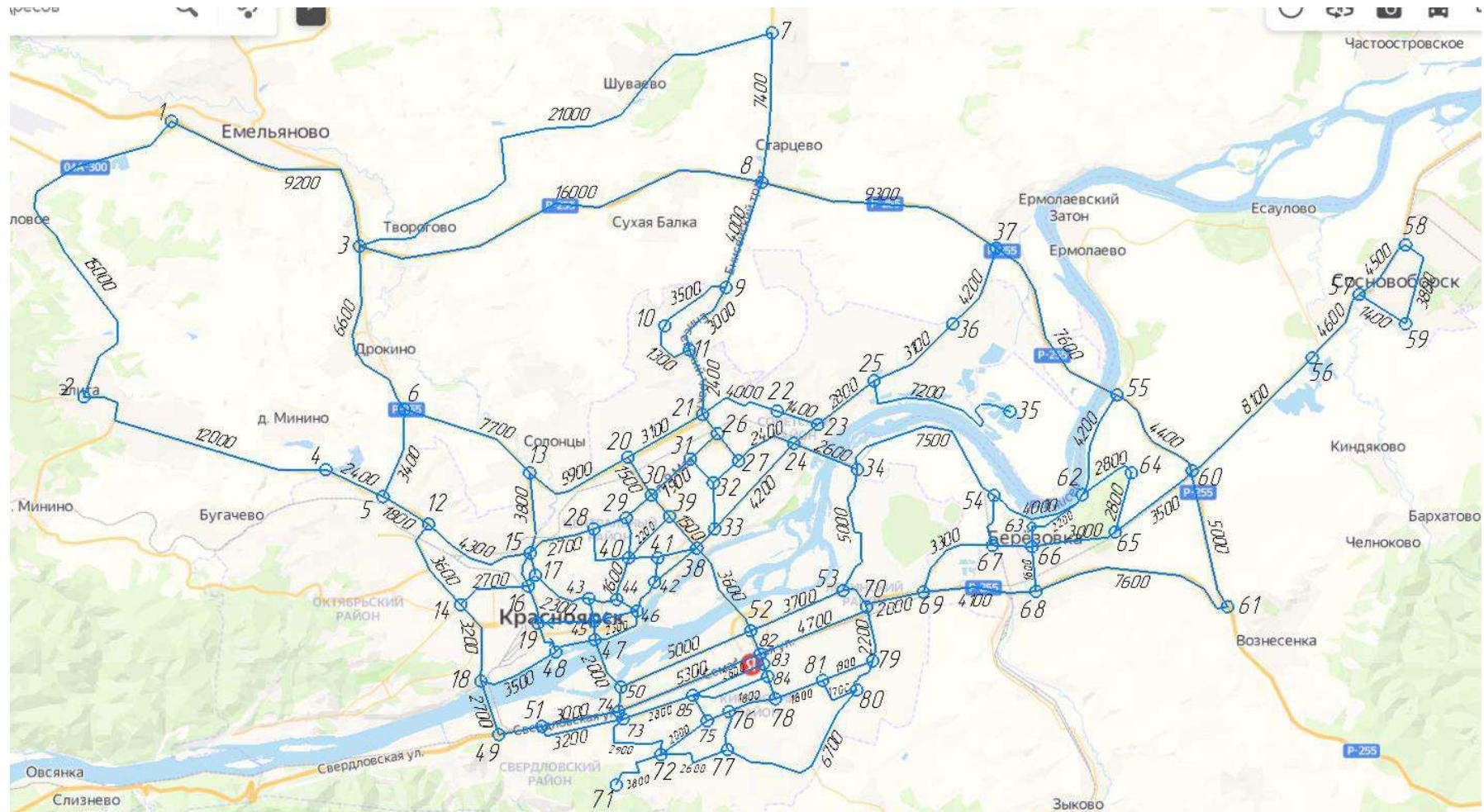


Рисунок В2 – Карта города Красноярска с моделью транспортной сети

ОКОНЧАНИЕ ПРИЛОЖЕНИЯ В

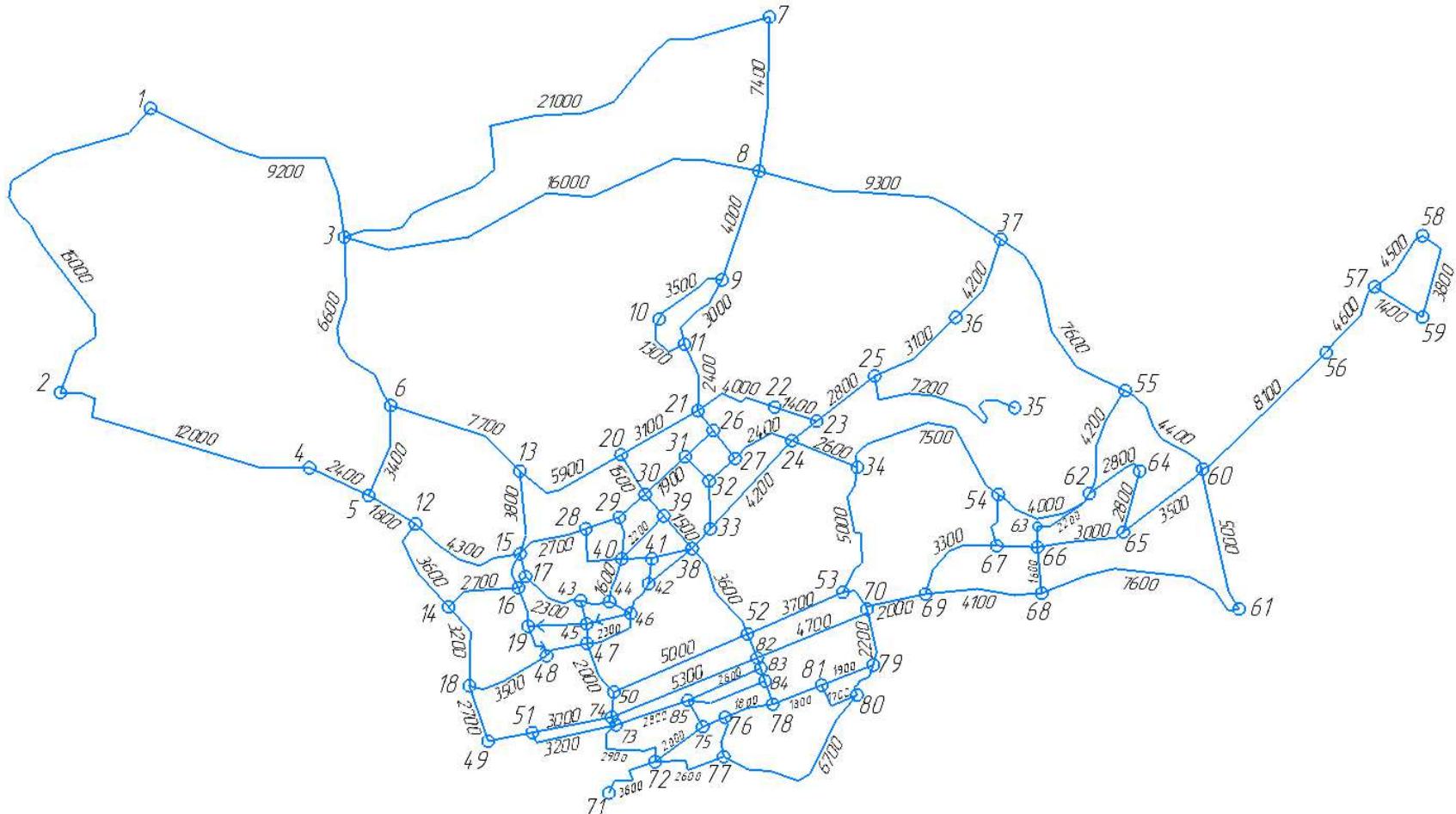
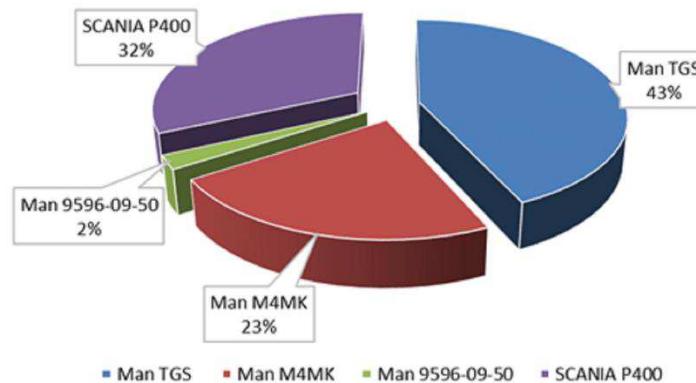


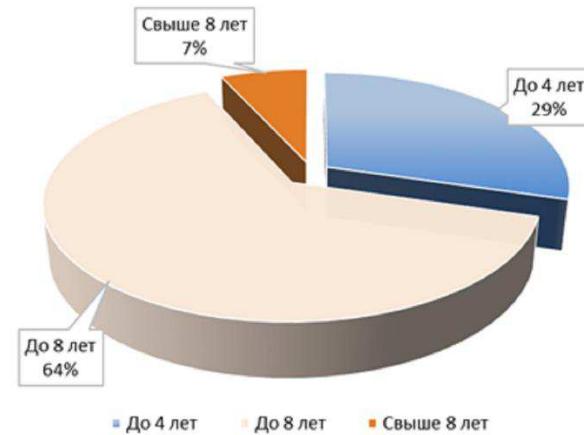
Рисунок В3 – Модель транспортной сети города Красноярска

ПРИЛОЖЕНИЕ Г
Презентационный материал

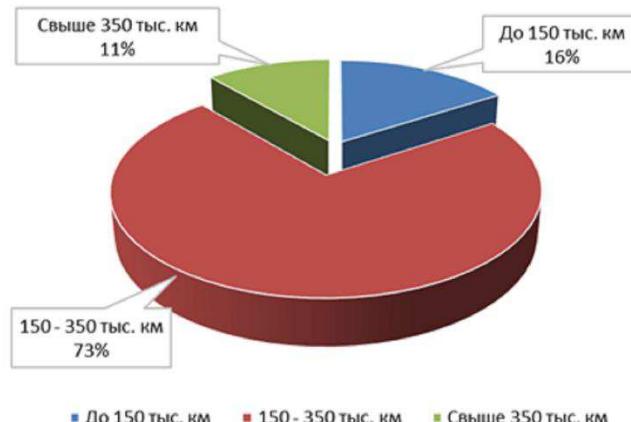
Структура парка подвижного состава по маркам и модели



Структура парка подвижного состава по сроку эксплуатации



Структура парка подвижного состава по пробегу



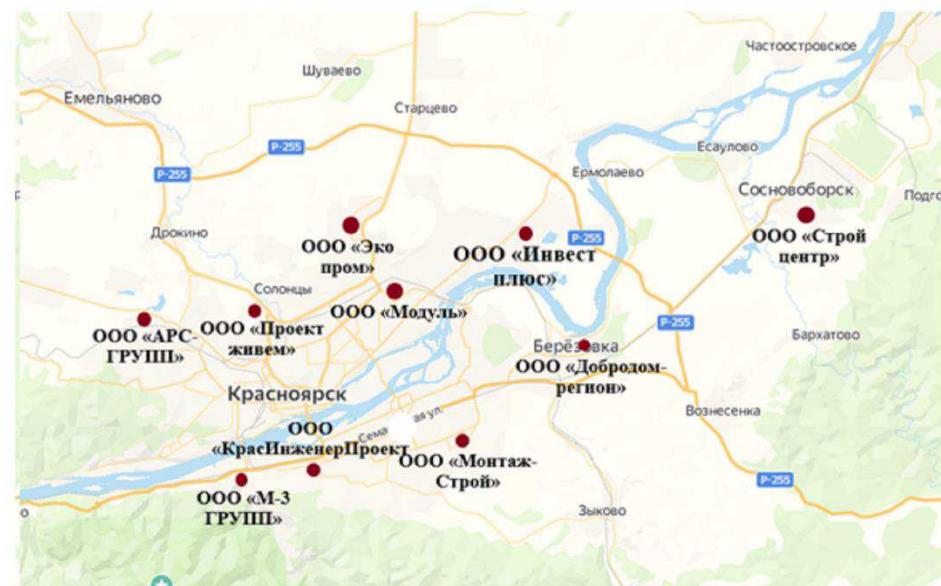
БР 23.03.01 - 071721809		
Лот	Номер	Пада
1	1	Сформированное тегибагаж группой
2	2	на примере ООО "Автоспецсервис"
3	3	Логотип
4	4	Кафедра "Гранитор"
5	5	Формат А1

БР 2303.01 - 071721809

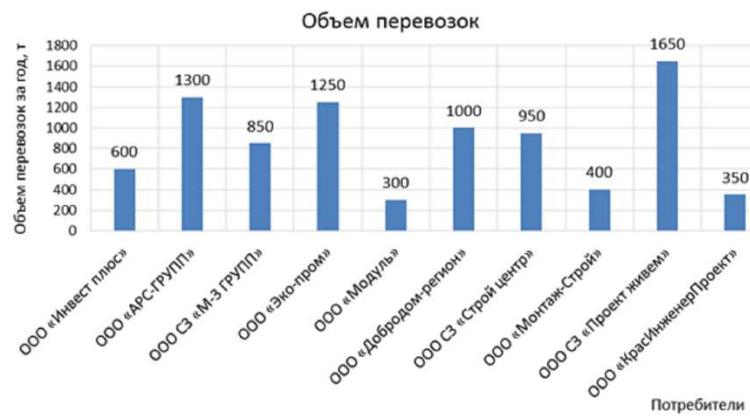
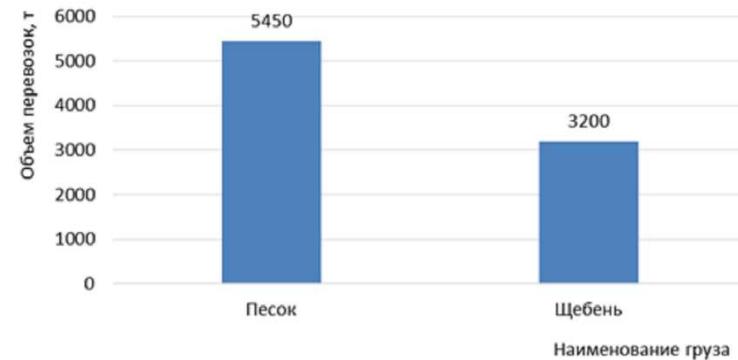
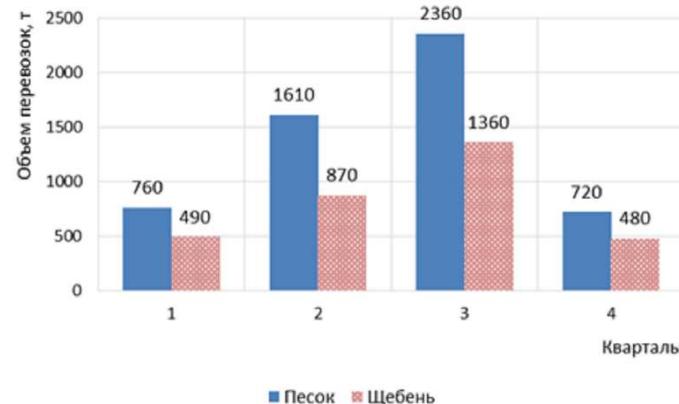


Месторасположение карьеров на карте

Месторасположение клиентов на карте

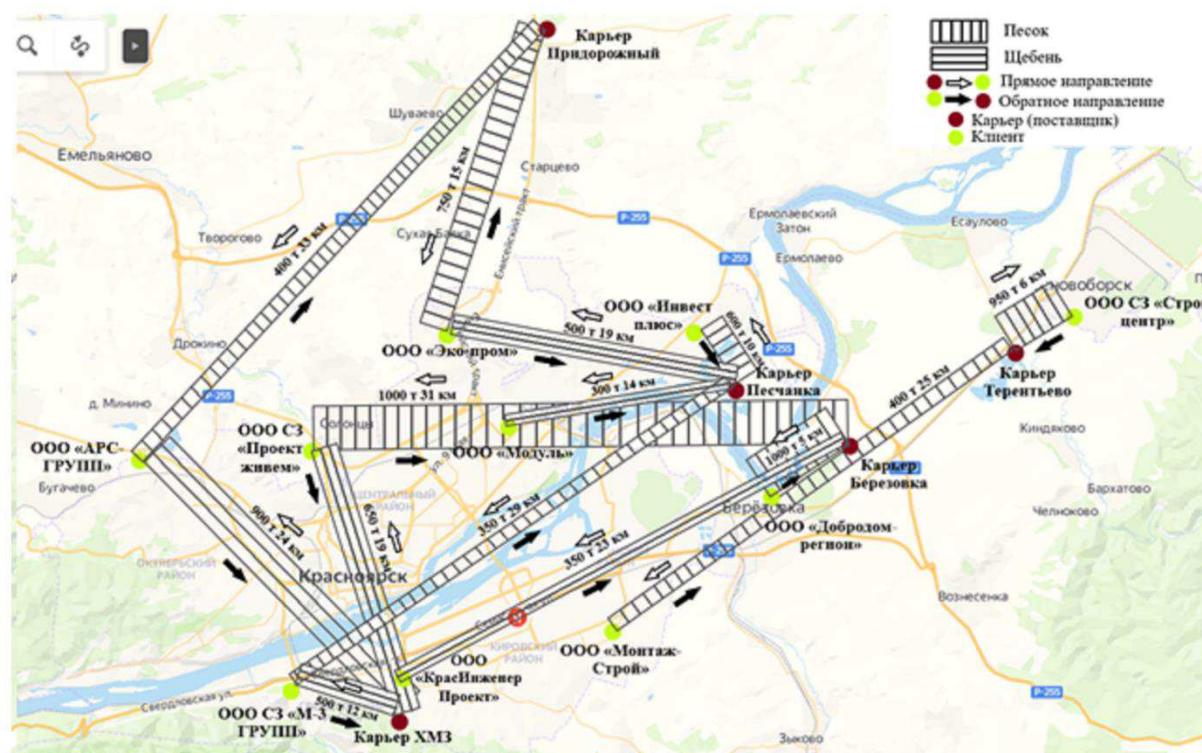


БР 2303.01 - 071721809		
Грузоподъёмность	М. тонн	Рубль, кг
Разрешённая масса груза	10,00	1000
Груз	Фунт, кг	11
Габарит	Длина, дюймов	1
Накладки	Длина, дюймов	1
Картофель	Длина, дюймов	1
Содержимое бочки перевозок грузов на примере ООО "Альгострой"		
Формат 43		

Объем перевозок грузов за год***Объем перевозок по структуре груза******Неравномерность грузопотоков по кварталам***

БР 23.03.01 – 071721809				
Лит. Масса Высота				
Литраж	М. Весч.т.	Высота	Лит. масса	Высота
Установка	базисное Т.В.	штук	Лит. масса	штук
Год	Фамилия			
Год				
Лит. Масса Высота				
Литраж	базисное Т.В.	штук	Лит. масса	штук
Год				
Контейнер "Триангуля"				
Контейнер				
Формат А1				

Эпюры основных грузовых потоков на карте



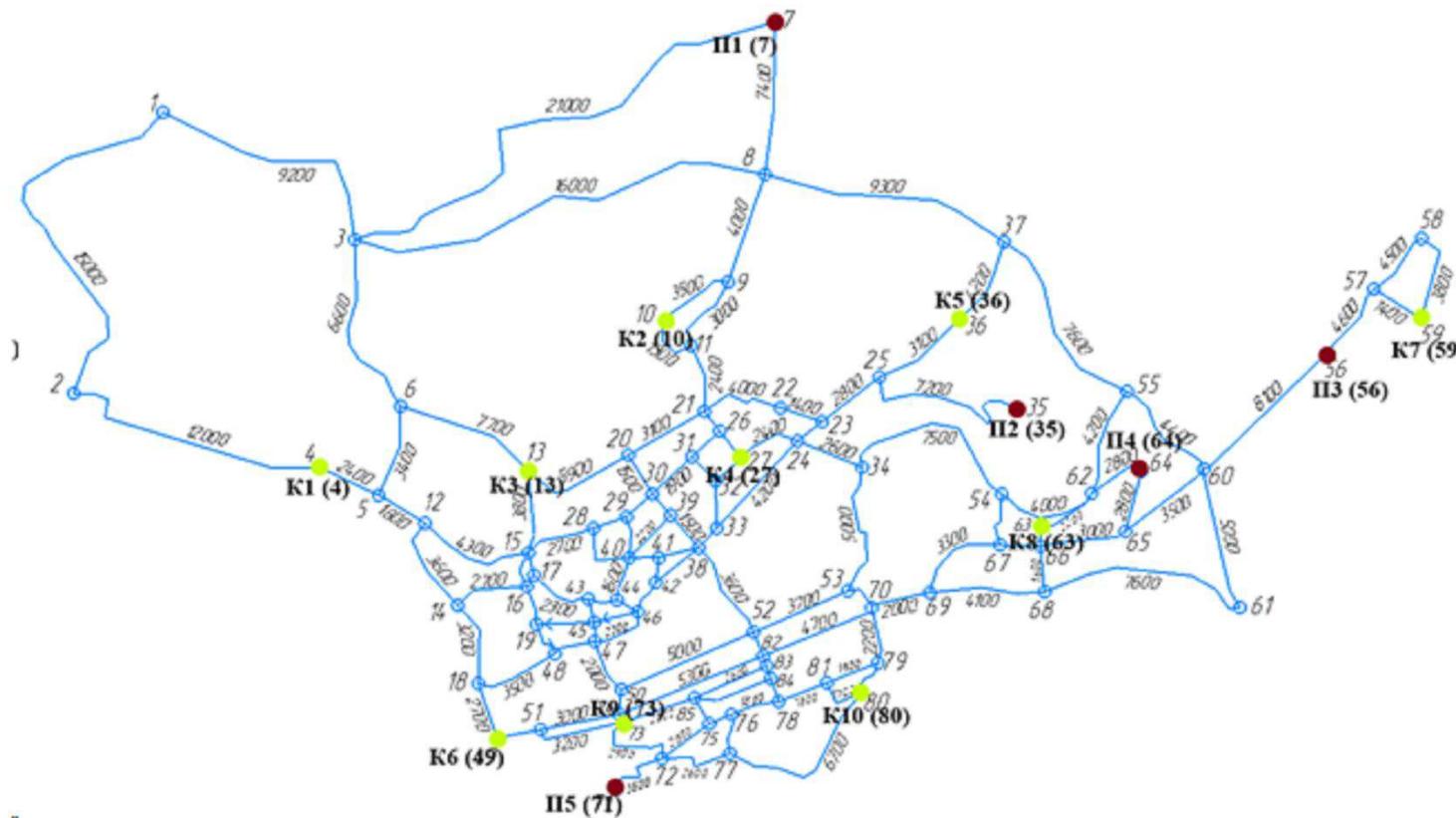
БР 23.03.01 - 071721809			
Файл	М. Документ	Редн.	Дата
Файл	Борисов Т.А.		
Лист	Фомин Г.В.		
Таблица			
Номер			

(Совершенствование перевозок гравия
на примере ООО "Абсолютстрайт")

Лист 1 из 1

Карта №1

Размещение грузополучателей (К) и грузоотправителей (П)



Номер	Название	Номер	Название	Номер	Название
Грузополучатель	Грузоотправитель	Грузополучатель	Грузоотправитель	Грузополучатель	Грузоотправитель
Пассажир	Пассажир	Пассажир	Пассажир	Пассажир	Пассажир
Логистик	Логистик	Логистик	Логистик	Логистик	Логистик
Компания	Компания	Компания	Компания	Компания	Компания
Компания	Компания	Компания	Компания	Компания	Компания

Совершенствование перевозок грузов
на примере ООО "Адтоспецстрий"
Карта №1
Документ №1
Карта №1
Форма №1

План поставок

Показатели	Потребители										Сумма	
	K1 (4)	K2 (10)	K3 (13)	K4 (27)	K5 (36)	K6 (49)	K7 (59)	K8 (63)	K9 (73)	K10 (80)		
Поставщики	П1(7)	[400] 33400	[750] 14900	25800	19000	20900	35550	42800	30700	31030	32460	1150
	П2(35)	31030	[500] 19100	24400	[300] 13230	[600] 10300	[350] 29130	40600	25630	24610	23630	1750
	П3(56)	46600	36700	40400	30800	24300	36700	[950] 6000	15600	32030	[400] 25300	1350
	П4(64)	37100	25200	[1000] 30500	19300	18800	27900	20400	[1000] 5000	[350] 23230	16500	2350
	П5(71)	[900] 25700	[650] 24130	21780	18230	26260	[500] 12000	41950	22350	6700	11950	2050
	Сумма	1300	1250	1650	300	600	850	950	1000	350	400	8650

Конечный опорный план возврата порожних автомобилей

	K1 (4)	K2 (10)	K3 (13)	K4 (27)	K5 (36)	K6 (49)	K7 (59)	K8 (63)	K9 (73)	K10 (80)	Сумма	
П1(7)		24120	14900	20200	6320	5820	10420	-12480	-7980	5120	3520	
	0	1150										
	-9280	33400	14900	25800	19000	20900	35550	42800	30700	31030	32460	
П2(35)		4200	31030	19100	24400	13230	10300	29130	40600	25630	24610	
	-2710	0	0	-5600	-12680	-15080	-25130	-55280	-38680	-25910	-28940	
	-2710	0	0	-2710	-280	-14510	-48880	-29410	-15290	-15910		
П3(56)		18480	46600	36700	40400	30800	24300	36700	6000	15600	32030	
	-4000	-3320	-3200	-1720	-6000	0	-7800	0	-5100	-8430	25300	
	-4000	-3320	-3200	-1720	-6000	0	-7800	0	-5100	-8430	-3300	
П4(64)		12980	450			300	200		1000		400	
	0	37100	25200	30500	19300	18800	27900	20400	5000	23230	16500	
	0	2680	2680	0	0	-4500	-19900	0	-5130	0	2350	
П5(71)		1580	850			0			350			
	0	25700	24130	21780	18230	26260	12000	41950	22350	6700	11950	
	0	-7650	0	-10330	-18860	0	-52850	-28750	0	-6850	2050	
Сумма		1300	1250	1650	300	600	850	950	1000	350	400	8650

БР 23.03.01 - 071721809	11
Логотип	Фамилия
Имя	Имя
Отчество	Отчество
Сообщество перевозчиков грузов	
на примере ООО "Автоспецстрий"	
Логотип	Логотип
Фамилия	Фамилия
Имя	Имя
Отчество	Отчество
Контактная информация	
Форма № 1	

БР 23.03.01 - 071721809

Кольцевой маршрут №1

**Коэффициент использования пробега 0,6
Время оборота 7,2 ч**

Количество оборотов за смену 1 оборот

**Коэффициент использования грузоподъемности 0,6
Объем перевозки за смену 84 т**



Схема кольцевого маршрута №1 (П2 - К2 - П1 - К1 - П4- К3 - П2)



Схема кольцевого маршрута №2 (П4 - К9 - П5 - К1 - П4)

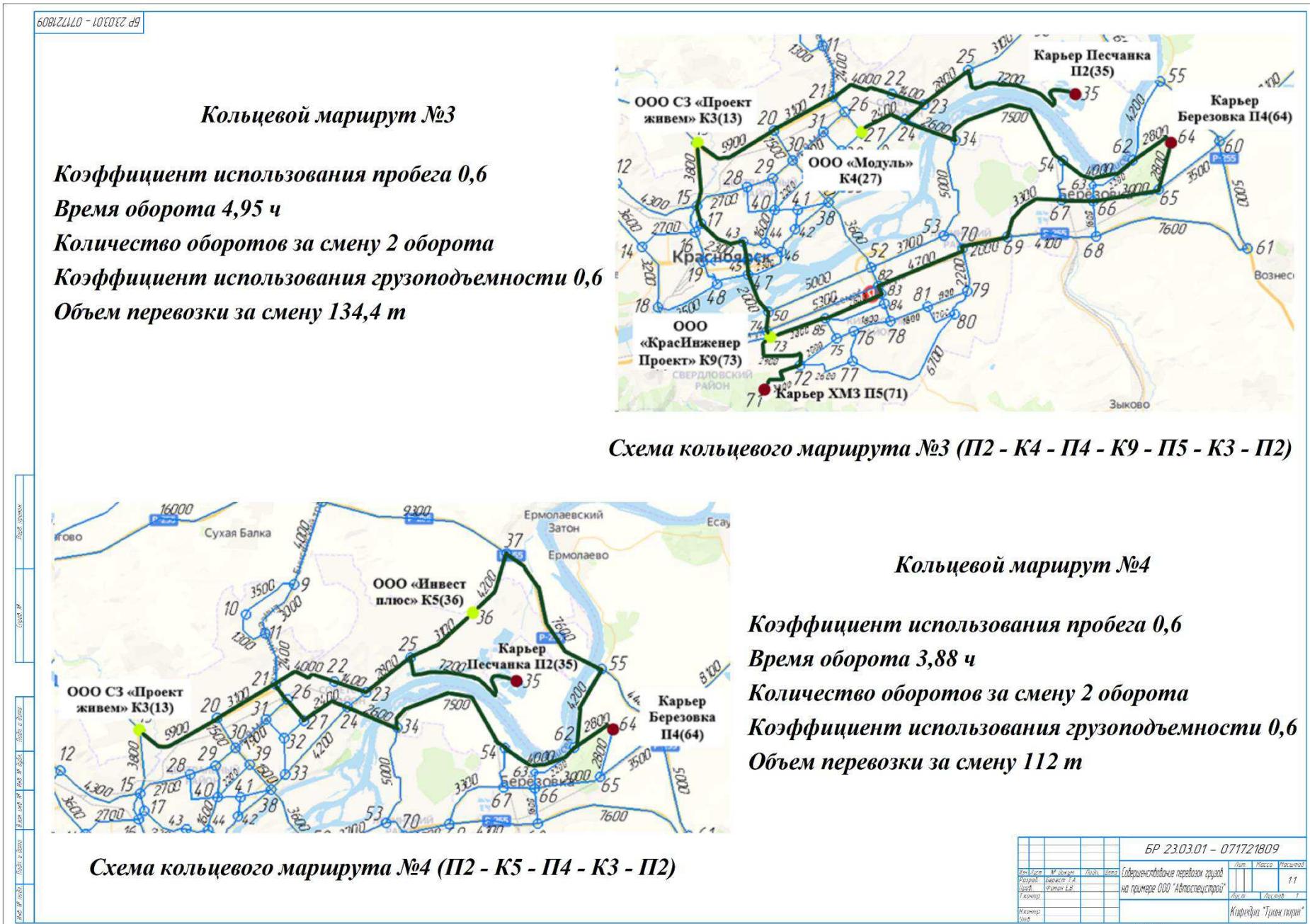
Кольцевой маршрут №2

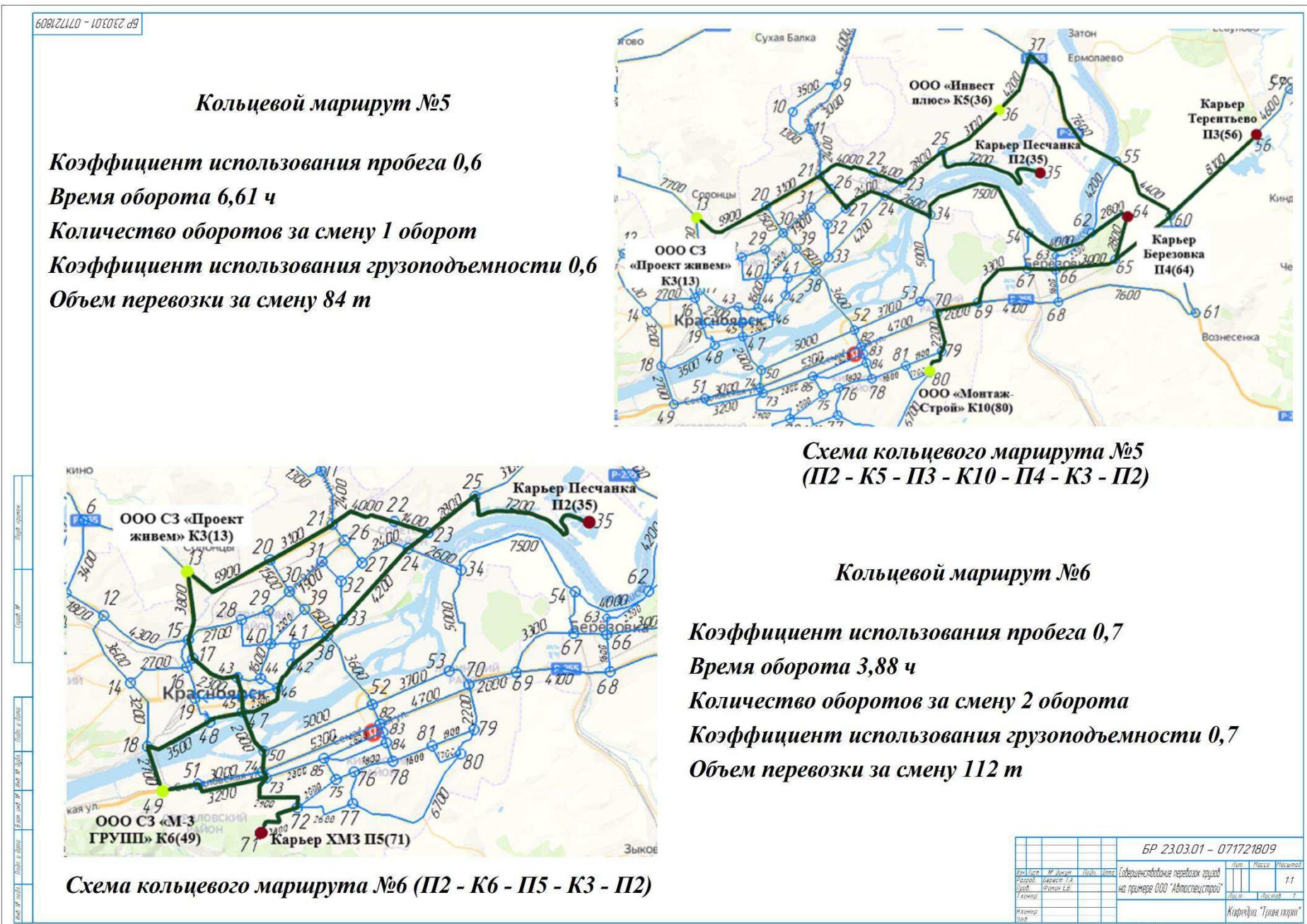
**Коэффициент использования пробега 0,6
Время оборота 4,14 ч**

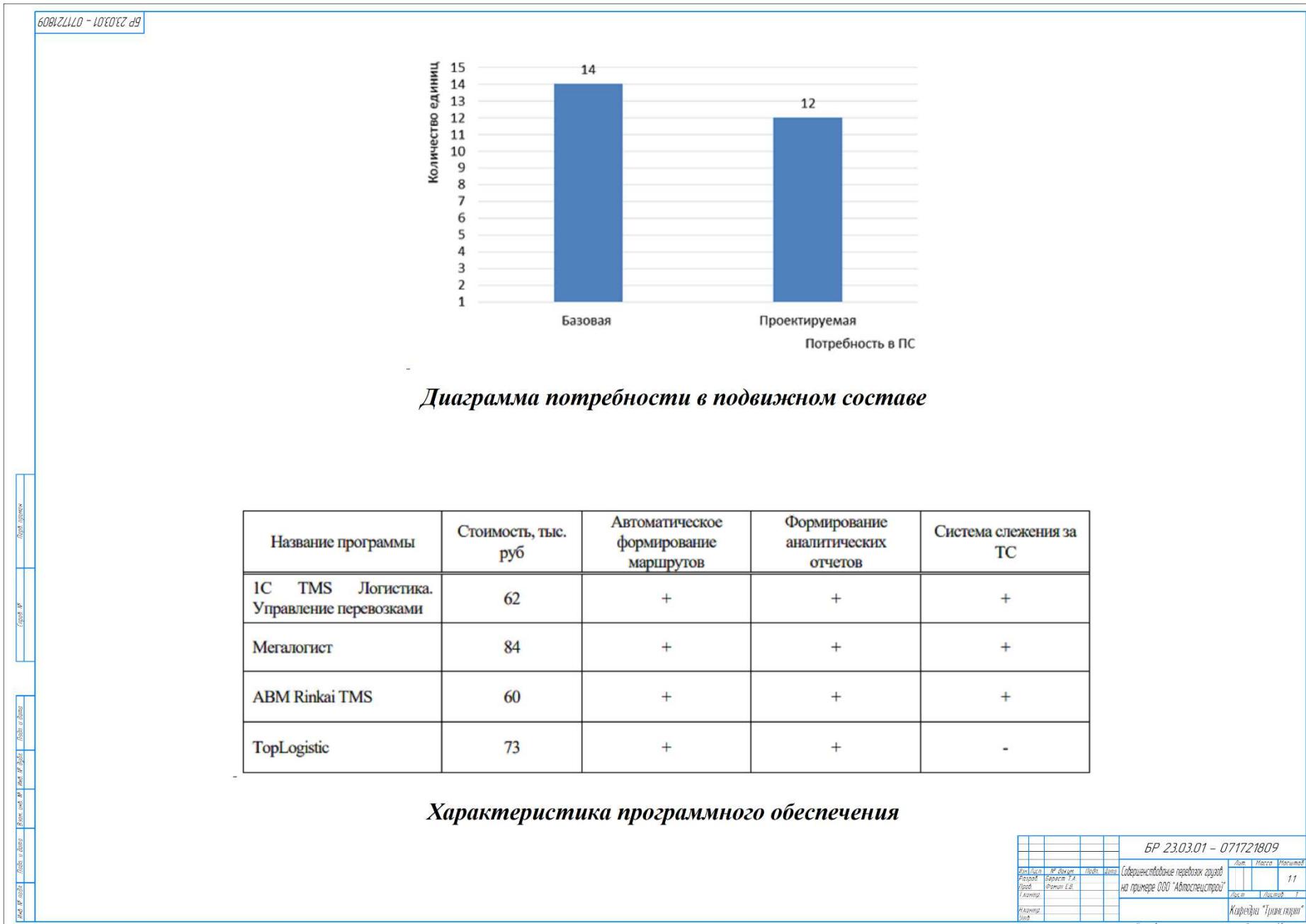
Количество оборотов за смену 2 оборота

**Коэффициент использования грузоподъемности 0,6
Объем перевозки за смену 106,4 т**

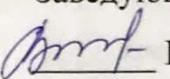
Номер	№ документа	Подп.	Дата	Логотип	Наименование
1	БР 23.03.01 - 071721809				Собственносвободные перевозки грузов
2					на примере ООО "АвтоПеострой"
3					Логотип
4					Концерн "Трансгипротранс"
5					Фотограф А.Г.







Федеральное государственное автономное
образовательное учреждение
высшего образования
«СИБИРСКИЙ ФЕДЕРАЛЬНЫЙ УНИВЕРСИТЕТ»
Политехнический институт
кафедра «Транспорта»

УТВЕРЖДАЮ
Заведующий кафедрой
 Е.С. Воеводин
«15» 06 2021 г.

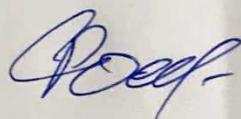
БАКАЛАВРСКАЯ РАБОТА

23.03.01 – Технология транспортных процессов

Совершенствование перевозок грузов на примере ООО «Автоспецстрой»

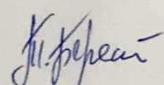
Пояснительная записка

Руководитель



канд. техн. наук, доцент Е.В. Фомин

Выпускник



Т.А. Берест

Красноярск 2021