

УДК 517.98

Задачи управления для уравнений со спектральным параметром и разрывным оператором при наличии возмущений

Дмитрий К. Потапов*

Санкт-Петербургский государственный университет,
Факультет прикладной математики — процессов управления,
Университетский пр., 35, Санкт-Петербург, 198504
Россия

Получена 17.07.2011, окончательный вариант 01.10.2011, принята к печати 10.01.2012

В банаховых пространствах рассматриваются задачи управления системами со спектральным параметром, внешним возмущением и разрывным оператором. Получена теорема о разрешимости для исследуемых задач. Общие результаты применяются к задачам управления распределенными системами эллиптического типа со спектральным параметром и разрывной нелинейностью при наличии внешнего возмущения. Устанавливаются предложения о разрешимости для таких задач. В качестве приложения рассматривается задача управления с возмущением в математической модели М.А. Гольдштйка отрывных течений несжимаемой жидкости.

Ключевые слова: задачи управления, спектральный параметр, разрывный оператор, внешнее возмущение, тройка "возмущение – управление – состояние", вариационный метод, модель Гольдштйка.

1. Постановка задачи. Общие результаты

В работах [1–5] исследовались спектральные задачи для уравнений с разрывными операторами в банаховых пространствах. В работе [6] изучалась задача оптимального управления нелинейной системой со спектральным параметром и разрывным оператором в банаховом пространстве. В данной работе, являющейся продолжением этих исследований, рассмотрим вопрос управления такими системами при наличии внешнего возмущения.

Пусть E — вещественное рефлексивное банахово пространство, E^* — сопряженное с E пространство. Управляемая система в пространстве E описывается уравнением состояния, содержащим возмущение, вида

$$Au - \lambda Tu = Bv + Dw, \quad (1)$$

где A — линейный самосопряженный оператор из E в E^* , λ — положительный параметр, $T : E \rightarrow E^*$ разрывное, компактное или антимонотонное отображение, ограниченное на E , оператор $B : U \rightarrow E^*$ линейный и ограниченный, U — банахово пространство управлений, управление $v \in U_{ad} \subset U$, U_{ad} — множество всех допустимых управлений для системы (1), оператор $D : W \rightarrow E^*$ линейный и ограниченный, W — банахово пространство возмущений, возмущение $w \in W$. Через (z, x) будем обозначать значение функционала $z \in E^*$ на элементе $x \in E$, дадим определения, используемые в данной работе.

Определение 1. *Отображение $T : E \rightarrow E^*$ называется ограниченным на E , если существует постоянная $M > 0$ такая, что $\|Tx\| \leq M \quad \forall x \in E$.*

*potapov@apmath.spbu.ru, dkpotapov@mail.ru
© Siberian Federal University. All rights reserved

Определение 2. *Отображение $T : E \rightarrow E^*$ называется компактным на E , если оно ограниченные множества из E переводит в предкомпактные в E^* .*

Определение 3. *Отображение $T : E \rightarrow E^*$ называется монотонным на E , если $(Tx - Ty, x - y) \geq 0 \quad \forall x, y \in E$. Отображение $T : E \rightarrow E^*$ называют антимонотонным, если отображение $-T$ монотонно.*

Определение 4. *Отображение $T : E \rightarrow E^*$ называется квазипотенциальным, если существует функционал $f : E \rightarrow \mathbf{R}$, для которого верно равенство $f(x + h) - f(x) = \int_0^1 (T(x + th), h) dt \quad \forall x, h \in E$ (интеграл понимается в смысле Лебега). При этом f называют квазипотенциалом оператора T .*

Определение 5. *Элемент $x \in E$ называется точкой разрыва оператора $T : E \rightarrow E^*$, если найдется $h \in E$, для которого либо $\lim_{t \rightarrow 0} (T(x + th), h)$ не существует, либо $\lim_{t \rightarrow 0} (T(x + th), h) \neq (Tx, h)$.*

Определение 6. *Элемент $x \in E$ называется регулярной точкой для оператора $T : E \rightarrow E^*$, если для некоторого $h \in E$ справедливо $\overline{\lim}_{t \rightarrow +0} (T(h + t(x - h)), x - h) < 0$.*

Определение 7. *Отображение $T : E \rightarrow E^*$ называется радиально непрерывным в точке $x \in E$, если для любого $h \in E$ выполнено $\lim_{t \rightarrow 0} (T(x + th), h) = (Tx, h)$.*

Определение 8. *Секвенциальным замыканием локально ограниченного отображения $T : E_1 \rightarrow E_2$ (E_1, E_2 — банаховы пространства) называется отображение ST из E_1 в E_2 (вообще говоря, многозначное), значение STx ($x \in E_1$) которого совпадает с замкнутой выпуклой оболочкой множества всех слабо предельных точек в E_2 последовательностей вида (Tx_n) , где $x_n \rightarrow x$ в E_1 .*

Определение 9. *Обобщенным решением уравнения (1) при фиксированных управлении v и возмущении w называется элемент $u \in E$, удовлетворяющий включению $Au - Bv - Dw \in \lambda STu$, где ST — секвенциальное замыкание оператора T .*

Определение 10. *Классическим решением уравнения (1) при фиксированных управлении v и возмущении w называется элемент $u \in E$ такой, что $Au - Bv - Dw = \lambda Tu$.*

Допускается, что для некоторых $v \in U_{ad}$, $w \in W$ система (1) либо не имеет решений, либо имеет более одного решения, т. е. возможен сингулярный случай [7].

Определение 11. *Упорядоченная тройка $(\hat{w}, \hat{v}, \hat{u})$ называется допустимой тройкой "возмущение — управление — состояние" для системы (1), если $\hat{w} \in W$, $\hat{v} \in U_{ad}$, а \hat{u} — решение уравнения (1) при $w = \hat{w}$ и $v = \hat{v}$.*

Основным результатом данного раздела является следующее утверждение.

Теорема 1. *Пусть выполнены условия:*

1) A — линейный самосопряженный оператор, действующий из вещественного рефлексивного банахова пространства E в сопряженное пространство E^* ; пространство E представляется в виде прямой суммы замкнутых подпространств $E_1 = \ker A$ и E_2 , причем существует положительная постоянная α такая, что $(Au, u) \geq \alpha \|u\|^2$ для каждого $u \in E_2$;

2) отображение T компактное или антимонотонное, квазипотенциальное (с квазипотенциалом f) и ограниченное на E ; $f(0) = 0$ и для некоторого $u_0 \in E$ значение $f(u_0) > 0$; если $E_1 \neq \{0\}$, то дополнительно предполагается, что $\lim_{u \in E_1, \|u\| \rightarrow +\infty} f(u) = -\infty$;

3) если отображение T компактное, то предполагается, что $\lim_{t \rightarrow +0} (T(u+th) - Tu, h) \geq 0$ для всех $u, h \in E$;

4) если отображение T антимонотонное, то предполагается, что любая точка разрыва оператора T при $\lambda > \lambda_0 > 0$ регулярная для $Au - \lambda Tu$ (λ_0 — величина, начиная с которой задача на собственные значения разрешима);

5) оператор $B : U \rightarrow E^*$ линейный и ограниченный, пространство управлений U банахово, множество допустимых управлений $U_{ad} \subset U$ непусто;

6) оператор $D : W \rightarrow E^*$ линейный и ограниченный, пространство возмущений W банахово.

Тогда для любых $v \in U_{ad}$, $w \in W$ существует классическое решение уравнения (1), являющееся точкой радиальной непрерывности оператора T .

Доказательство. Как и в работе [4], при сделанных предположениях и любых фиксированных управлении v , возмущении w устанавливается, что

$$0 \in S(Au - \lambda Tu - Bv - Dw) = Au - Bv - Dw - \lambda STu,$$

что равносильно $Au - Bv - Dw \in \lambda STu$. Данное включение означает, что найдется $u \in E$, которое является обобщенным решением уравнения (1). Таким образом, для любых $v \in U_{ad}$, $w \in W$ существует обобщенное решение уравнения (1).

В силу результатов из [8] условие 3) теоремы 1 влечет регулярность точек разрыва оператора $A - \lambda T$ ($\lambda > 0$), а в силу условия 4) теоремы 1 любая точка разрыва оператора T при $\lambda > \lambda_0 > 0$ также регулярная для $Au - \lambda Tu$. Поэтому согласно теореме 1 из работы [1] при любых фиксированных управлении v , возмущении w получаем, что u — точка радиальной непрерывности оператора T и $Au - Bv - Dw = \lambda Tu$.

Итак, для любых управления $v \in U_{ad}$ и возмущения $w \in W$ существует классическое решение уравнения (1), являющееся точкой радиальной непрерывности оператора T . Достаточное условие непустоты множества всех допустимых троек "возмущение — управление — состояние" установлено. \square

2. Приложения

В ограниченной области $\Omega \subset \mathbf{R}^n$ с границей Γ класса $\mathbf{C}_{2,\alpha}$ ($0 < \alpha \leq 1$) рассматривается управляемая распределенная система с внешним возмущением вида

$$Lu(x) \equiv - \sum_{i,j=1}^n (a_{ij}(x)u_{x_i})_{x_j} + c(x)u(x) = \lambda g(x, u(x)) + Bv(x) + Dw(x), \quad x \in \Omega, \quad (2)$$

$$Gu|_{\Gamma} = 0. \quad (3)$$

Здесь L — равномерно эллиптический формально самосопряженный дифференциальный оператор с коэффициентами $a_{ij} \in \mathbf{C}_{1,\alpha}(\bar{\Omega})$, $c \in \mathbf{C}_{0,\alpha}(\bar{\Omega})$; λ — положительный параметр; функция $g : \Omega \times \mathbf{R} \rightarrow \mathbf{R}$ суперпозиционно измеримая и для почти всех $x \in \Omega$ сечение $g(x, \cdot)$ имеет на \mathbf{R} разрывы только первого рода, $g(x, u) \in [g_-(x, u), g_+(x, u)] \quad \forall u \in \mathbf{R}$, $g_-(x, u) = \varliminf_{\eta \rightarrow u} g(x, \eta)$, $g_+(x, u) = \varlimsup_{\eta \rightarrow u} g(x, \eta)$, $|g(x, u)| \leq a(x) \quad \forall u \in \mathbf{R}$, $a \in \mathbf{L}_q(\Omega)$, $q \geq \frac{2n}{n+2}$; оператор $B : U \rightarrow \mathbf{L}_q(\Omega)$ линейный и ограниченный, U — банахово пространство управлений, функция $v(x)$ в уравнении (2) играет роль управления, управление $v \in U_{ad} \subset U$, U_{ad} — множество всех допустимых управлений для системы (2)–(3); оператор $D : W \rightarrow \mathbf{L}_q(\Omega)$ линейный и ограниченный, W — банахово пространство возмущений, функция $w(x)$ в уравнении (2) играет роль возмущения, возмущение $w \in W$. Граничное условие (3) является либо

условием Дирихле $u(x)|_{\Gamma} = 0$, либо условием Неймана $\frac{\partial u}{\partial \mathbf{n}_L}(x)|_{\Gamma} = 0$ с конормальной производной $\frac{\partial u}{\partial \mathbf{n}_L}(x) \equiv \sum_{i,j=1}^n a_{ij}(x)u_{x_i} \cos(\mathbf{n}, x_j)$, \mathbf{n} — внешняя нормаль к границе Γ , $\cos(\mathbf{n}, x_j)$ — направляющие косинусы нормали \mathbf{n} , либо третьим краевым условием $\frac{\partial u}{\partial \mathbf{n}_L}(x) + \sigma(x)u(x)|_{\Gamma} = 0$ с функцией $\sigma \in C_{1,\alpha}(\Gamma)$, неотрицательной и не равной тождественно нулю на Γ .

Определение 12. *Обобщенным решением задачи (2)–(3) при фиксированных управлении v и возмущении w называется функция $u \in \mathbf{W}_q^2(\Omega) \cap \overset{\circ}{\mathbf{W}}_q^1(\Omega)$, удовлетворяющая для почти всех $x \in \Omega$ включению*

$$Lu(x) - Bv(x) - Dw(x) \in \lambda[g_-(x, u(x)), g_+(x, u(x))].$$

Определение 13. *Сильным решением задачи (2)–(3) при фиксированных управлении v и возмущении w называется функция $u \in \mathbf{W}_r^2(\Omega)$, $r > 1$, которая удовлетворяет для почти всех $x \in \Omega$ уравнению (2) и для которой след $Gu(x)$ на Γ равен нулю.*

Определение 14. *Полуправильным решением задачи (2)–(3) при фиксированных управлении v и возмущении w называется такое сильное ее решение u , значение которого $u(x)$ для почти всех $x \in \Omega$ является точкой непрерывности функции $g(x, \cdot)$.*

Определение 15. *Пусть $f : \mathbf{R} \rightarrow \mathbf{R}$. Назовем $u \in \mathbf{R}$ прыгающим разрывом функции f , если $f(u-) < f(u+)$, где $f(u\pm) = \lim_{s \rightarrow u\pm} f(s)$.*

Как и ранее, допускается, что для некоторых $v \in U_{ad}$, $w \in W$ задача (2)–(3) либо не имеет решений, либо имеет более одного решения, т. е. также возможен сингулярный случай.

Пусть $X = \mathbf{H}_0^1(\Omega)$, если (3) — граничное условие Дирихле, и $X = \mathbf{H}^1(\Omega)$, если (3) — граничное условие Неймана или третье краевое условие.

Положим

$$J_1(u) = \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^n \int_{\Omega} a_{ij}(x)u_{x_i}u_{x_j}dx + \frac{1}{2} \int_{\Omega} c(x)u^2(x)dx$$

в случае граничного условия Дирихле или Неймана;

$$J_1(u) = \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^n \int_{\Omega} a_{ij}(x)u_{x_i}u_{x_j}dx + \frac{1}{2} \int_{\Omega} c(x)u^2(x)dx + \frac{1}{2} \int_{\Gamma} \sigma(s)u^2(s)ds$$

в случае третьего краевого условия.

Имеют место следующие теоремы.

Теорема 2. *Пусть выполнены условия:*

- 1) $J_1(u) \geq 0 \quad \forall u \in X$;
- 2) для почти всех $x \in \Omega$ функция $g(x, \cdot)$ имеет только прыгающие разрывы, $g(x, 0) = 0$ и $|g(x, u)| \leq a(x) \quad \forall u \in \mathbf{R}$, где $a \in \mathbf{L}_q(\Omega)$, $q > \frac{2n}{n+2}$, фиксирована;
- 3) найдется $u_0 \in X$, для которого имеет место неравенство

$$\int_{\Omega} dx \int_0^{u_0(x)} g(x, s)ds > 0;$$

4) если пространство $N(L)$ решений задачи

$$\begin{cases} Lu = 0, & x \in \Omega, \\ Gu|_{\Gamma} = 0 \end{cases}$$

ненулевое (резонансный случай), то дополнительно предполагается, что

$$\lim_{u \in N(L), \|u\| \rightarrow +\infty} \int_{\Omega} dx \int_0^{u(x)} g(x, s) ds = -\infty;$$

5) оператор $B : U \rightarrow \mathbf{L}_q(\Omega)$ линейный и ограниченный, пространство управлений U банахово, множество допустимых управлений $U_{ad} \subset U$ непусто;

6) оператор $D : W \rightarrow \mathbf{L}_q(\Omega)$ линейный и ограниченный, пространство возмущений W банахово.

Тогда для любых $v \in U_{ad}$, $w \in W$ существует полуправильное решение задачи (2)–(3).

Теорема 3. Пусть выполнены условия 1), 3)–6) теоремы 2 и дополнительно условия:

1') для почти всех $x \in \Omega$ функция $g(x, \cdot)$ невозрастающая на \mathbf{R} и для некоторой $a \in \mathbf{L}_q(\Omega)$, $q = \frac{2n}{n+2}$, справедливо неравенство $|g(x, u)| \leq a(x) \forall u \in \mathbf{R}$;

2') для почти всех $x \in \Omega$ точки разрыва функции $g(x, \cdot)$ лежат на плоскостях $u = u_i$, $i \in I$ (I – не более чем счетно), и если $g(x, u_i-) > g(x, u_i+)$, то $g(x, u_i-)g(x, u_i+) > 0$ для любого $i \in I$.

Тогда справедливо утверждение теоремы 2.

Доказательство теорем 2, 3 сводится к проверке выполнения условий теоремы 1 данной работы. Факт выполнения условий 1)–4) теоремы 1 для соответствующих эллиптических краевых задач с разрывными нелинейностями установлен в работах [1, 2, 4]. Условия 5), 6) теоремы 1 идентичны условиям 5), 6) теоремы 2. Тем самым все условия теоремы 1 выполнены, поэтому справедливо утверждение теоремы 1, а, значит, и теорем 2, 3. \square

Аналогично получают результаты для задач управления распределенными системами эллиптического типа высокого порядка со спектральным параметром и разрывной нелинейностью при наличии возмущений.

Положив в уравнении (2) $v(x) \equiv 0$ и $w(x) \equiv 0$, т. е. исключив из рассмотрения управление и возмущение, получим результат о разрешимости задачи (2)–(3) – утверждение теорем 2, 3, что согласуется с результатами работ [1, 2, 4]. В отсутствие управления и возмущения ($v \equiv 0$, $w \equiv 0$) результат о разрешимости задачи Дирихле для уравнения эллиптического типа высокого порядка со спектральным параметром и разрывной нелинейностью ранее был получен в работе [9].

В заключение рассмотрим приложение полученных результатов к задаче об отрывных течениях несжимаемой жидкости М.А.Гольдштика [10]. Математическая постановка задачи Гольдштика состоит в определении непрерывно дифференцируемой функции тока $\psi = \psi(x, y)$, удовлетворяющей уравнению

$$\Delta\psi = \begin{cases} \omega, & \text{если } \psi < 0, \\ 0, & \text{если } \psi \geq 0, \end{cases}$$

и краевому условию

$$\psi|_{\Gamma} = \varphi(s).$$

Здесь Δ – оператор Лапласа, $\omega > 0$ – завихренность, Γ – кусочно-гладкий контур плоской ограниченной области Ω , φ – непрерывная неотрицательная и отличная от нуля лишь на части контура функция. Данная задача также рассматривалась в работах [4, 11–17].

Как показано в работах [4, 14, 15], математическая модель задачи Гольдштика сводится к следующей задаче:

$$\begin{aligned} -\Delta u &= \omega g(x, u(x)), \quad x \in \Omega, \\ u|_{\Gamma} &= 0, \end{aligned}$$

где

$$g(x, u) = \begin{cases} -1, & \text{если } u < -\psi_0(x), \\ 0, & \text{если } u \geq -\psi_0(x), \end{cases}$$

функция ψ_0 удовлетворяет задаче

$$\begin{cases} \Delta \psi_0 = 0, \\ \psi_0|_{\Gamma} = \varphi(s). \end{cases}$$

Рассмотрим задачу управления с возмущением в такой модели:

$$-\Delta u = \omega g(x, u(x)) + Bv(x) + Dw(x), \quad x \in \Omega, \quad (4)$$

$$u|_{\Gamma} = 0, \quad (5)$$

где оператор $B : U \rightarrow \mathbf{L}_q(\Omega)$ линейный и ограниченный, U – банахово пространство управлений, $q > 1$, управление $v \in U_{ad} \subset U$, U_{ad} – множество всех допустимых управлений для системы (4)–(5) непусто, оператор $D : W \rightarrow \mathbf{L}_q(\Omega)$ линейный и ограниченный, W – банахово пространство возмущений, возмущение $w \in W$.

В работах [4, 6, 14, 15, 18] проверено выполнение условий 1)–3) теоремы 2 данной работы для задачи Гольдштика. Условие 4) теоремы 2 не требуется [6, 18]. Условия 5), 6) теоремы 2 выполнены согласно сделанным выше предположениям в постановке задачи (4)–(5) относительно пространства управлений U , множества допустимых управлений U_{ad} , оператора B , пространства возмущений W , оператора D . Итак, все условия теоремы 2 для задачи (4)–(5) выполнены. Поэтому для любых $v \in U_{ad}$, $w \in W$ существует полуправильное решение задачи (4)–(5). Отметим, что в работах [10–13, 16, 17] полуправильные решения не рассматривались.

Таким образом, в работе рассмотрен практический пример (задача Гольдштика), иллюстрирующий общую теорию.

Список литературы

- [1] В.Н.Павленко, Д.К.Потапов, О существовании луча собственных значений для уравнений с разрывными операторами, *Сиб. матем. журн.*, **42**(2001), № 4, 911–919.
- [2] Д.К.Потапов, О существовании луча собственных значений для уравнений эллиптического типа с разрывными нелинейностями в критическом случае, *Вестн. С.-Петербург. ун-та. Сер. 10. Прикладная математика. Информатика. Процессы управления*, (2004), вып. 4, 125–132.
- [3] D.K.Potapov, Spectral problems for equations with discontinuous monotone operators, *J. Math. Sciences*, **144**(2007), № 4, 4232–4233.
- [4] Д.К.Потапов, Задачи со спектральным параметром и разрывной нелинейностью, СПб., Изд-во ИБП, 2008.
- [5] Д.К.Потапов, Оценка бифуркационного параметра в спектральных задачах для уравнений с разрывными операторами, *Уфимск. матем. журн.*, **3**(2011), № 1, 43–46.

- [6] Д.К.Потапов, Управление спектральными задачами для уравнений с разрывными операторами, *Труды ИММ УрО РАН*, **17**(2011), № 1, 190–200.
- [7] Ж.Л.Лионс, Управление сингулярными распределенными системами, М., Наука, 1987.
- [8] В.Н.Павленко, Вариационный метод для уравнений с разрывными операторами, *Вестн. Челяб. гос. ун-та. Сер. 3. Математика. Механика*, (1994), № 1(2), 87–95.
- [9] Д.К.Потапов, О структуре множества собственных значений для уравнений эллиптического типа высокого порядка с разрывными нелинейностями, *Дифференц. уравнения*, **46**(2010), № 1, 150–152.
- [10] М.А.Гольдштик, Математическая модель отрывных течений несжимаемой жидкости, *Докл. АН СССР*, **147**(1962), № 6, 1310–1313.
- [11] М.А.Лаврентьев, Вариационный метод в краевых задачах для систем уравнений эллиптического типа, М., Изд-во АН СССР, 1962.
- [12] И.И.Вайнштейн, В.К.Юровский, Об одной задаче сопряжения вихревых течений идеальной жидкости, *Журн. прикл. мех. и техн. физ.*, 1976, № 5, 98–100.
- [13] О.В.Титов, Вариационный подход к плоским задачам о склейке потенциального и вихревого течения, *Прикл. матем. и мех.*, **41**(1977), вып. 2, 370–372.
- [14] Д.К.Потапов, Математическая модель отрывных течений несжимаемой жидкости, *Известия РАН. Сер. МММИУ*, **8**(2004), № 3–4, 163–170.
- [15] Д.К.Потапов, Непрерывные аппроксимации задачи Гольдштика, *Матем. заметки*, **87**(2010), вып. 2, 262–266.
- [16] И.И.Вайнштейн, Дуальная задача к задаче М.А.Гольдштика с произвольной завихренностью, *Журн. СФУ. Сер. матем. физ.*, **3**(2010), № 4, 500–506.
- [17] И.И.Вайнштейн, Решение двух дуальных задач о склейке вихревых и потенциальных течений вариационным методом М.А.Гольдштика, *Журн. СФУ. Сер. матем. физ.*, **4**(2011), № 3, 320–331.
- [18] Д.К.Потапов, Бифуркационные задачи для уравнений эллиптического типа с разрывными нелинейностями, *Матем. заметки*, **90**(2011), вып. 2, 280–284.

Control Problems for Equations with a Spectral Parameter and a Discontinuous Operator under Perturbations

Dmitry K. Potapov

In Banach spaces control problems for systems with a spectral parameter, an external perturbation and a discontinuous operator are considered. The theorem on resolvability for investigated problems is proved. General results are applied to control problems for distributed systems of the elliptic type with a spectral parameter and discontinuous nonlinearity under an external perturbation. Propositions on resolvability for such problems are established. Control problem with a perturbation in the Gol'dshtik mathematical model for separated flows of incompressible fluid is considered as an application.

Keywords: control problems, spectral parameter, discontinuous operator, external perturbation, "perturbation – control – state", variational method, Gol'dshtik model.